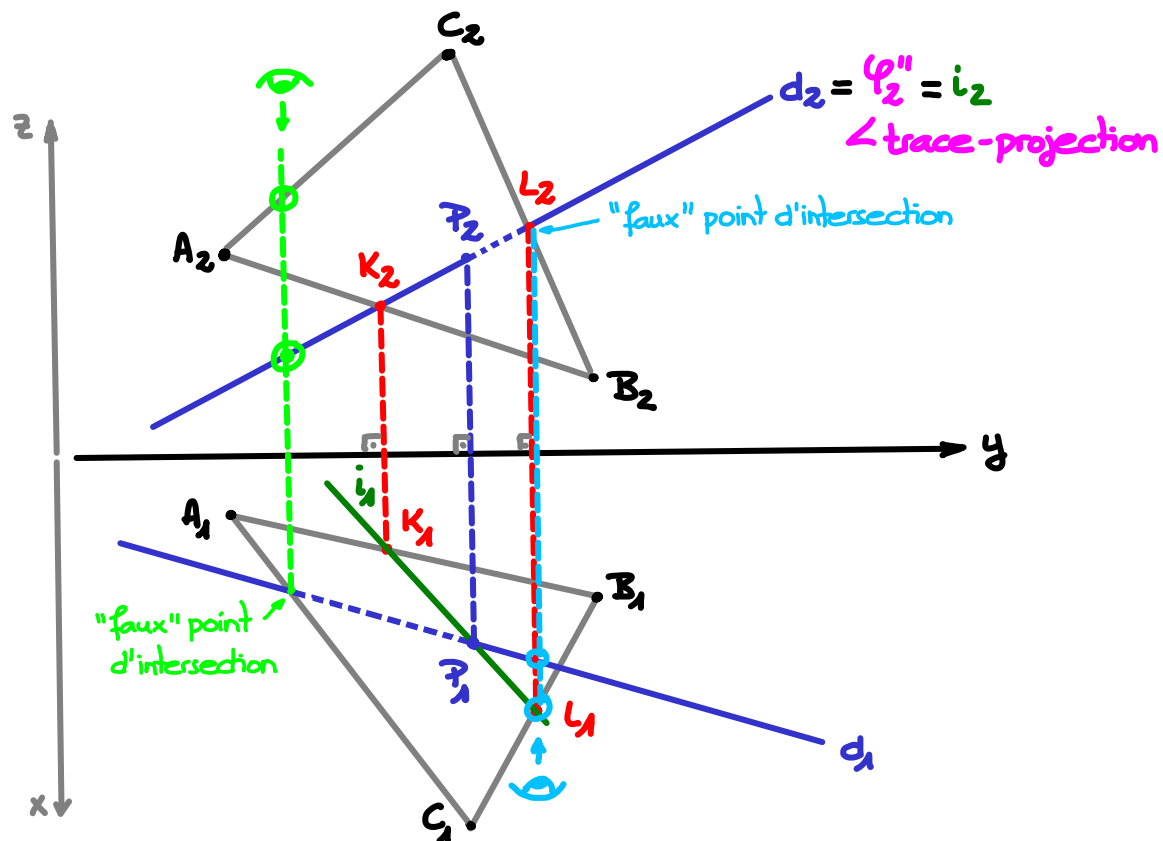


6.1.3 Exemple : intersection d'une droite et d'une plaque triangulaire opaque



On utilise le **2^{ème} projetant φ** de la droite **d** comme **plan auxiliaire**.

La **droite d'intersection i** du plan φ avec le plan $\alpha = (A, B, C)$ passe par les **points K et L** ,
 $\{K\} = \varphi \cap (AB)$, $\{L\} = \varphi \cap (BC)$, **directement accessibles** sur l'épure en **2^{ème} projection**
 sur la **trace-projection** de φ . On en déduit $\{P\} = d \cap \alpha = d \cap i$.

Remarques :

1) Visibilité

- Pour déterminer la **visibilité** de l'ensemble "droite-plaque" en **1^{ère} projection**, on s'intéresse à un **faux point d'intersection** de **1^{ère} projection**.
 Par exemple, celui de d et de AC . Le point de AC a **une plus grande cote** que celui de d , donc AC est visible en **1^{ère} projection**, alors que d est partiellement caché.
- De même, en **2^{ème} projection**, on compare les **abscisses** d'un **faux point d'intersection** de **2^{ème} projection**.
 Par exemple, celui de d et de BC .

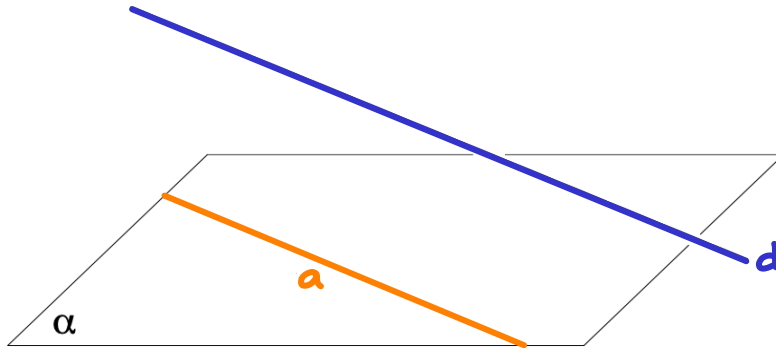
2) Faces vues en projection

L'orientation des sommets en **1^{ère}**, respectivement **2^{ème}**, projection permet de savoir quelle **face de la plaque** est vue en **1^{ère}**, respectivement **2^{ème}**, projection.

6.2 Droite parallèle à un plan

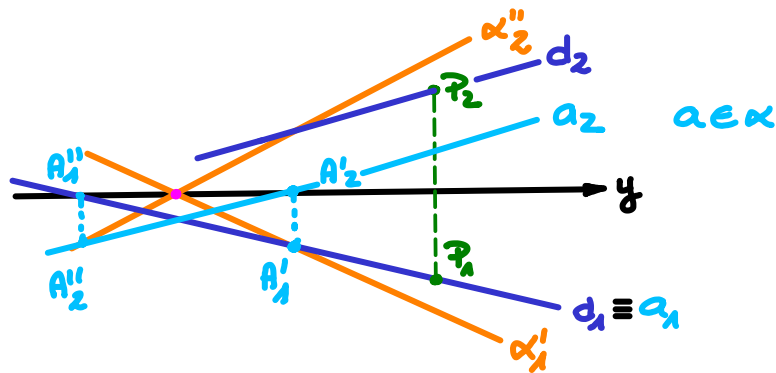
Définition:

Une droite d est parallèle à un plan α ($d \parallel \alpha$) s'il existe une droite $a \in \alpha$ telle que a soit parallèle à d .

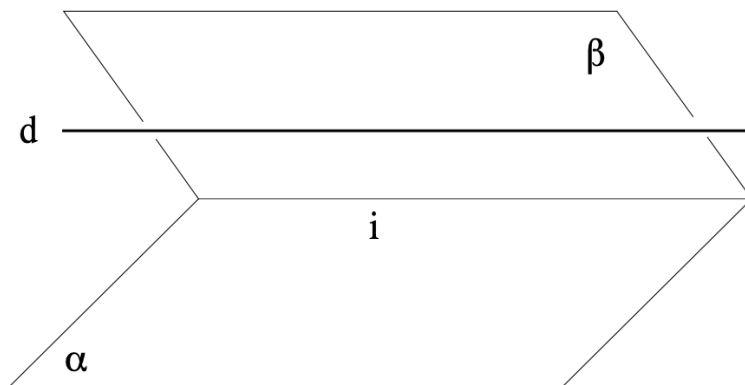


- ♦ $d \parallel \alpha \Leftrightarrow d \cap \alpha = \emptyset$ ou
- ♦ $d \parallel \alpha \Leftrightarrow \exists a \subset \alpha, a \parallel d$

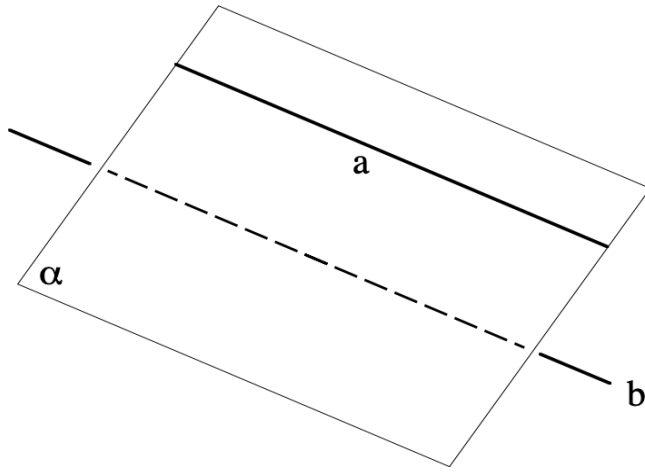
Exemple: données: α, P, d_1 ($P \in d_1$)
Construire d_2 sachant que $d \parallel \alpha$ et $P \in d$.



Remarques:

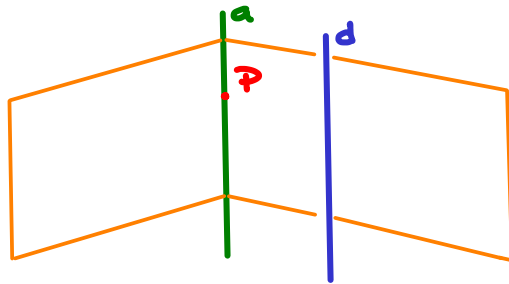


- ♦ toute droite d parallèle à 2 plans sécants α et β est parallèle à leur intersection i et réciproquement.

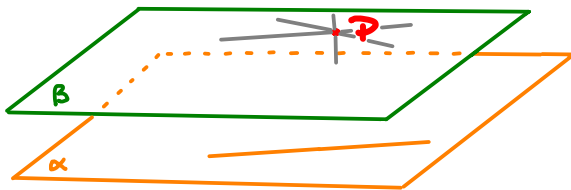


- ♦ étant données 2 droites parallèles a et b , tout plan α contenant l'une des 2 droites contient l'autre ou lui est parallèle.

- Soient P un point et d une droite. Il existe une infinité de plans passant par P et parallèles à d . Ce sont tous les plans qui contiennent la droite a passant par P et parallèle à d .



- Soient P un point et α un plan. Il existe une infinité de droites passant par P et parallèles à α . Elles forment un plan : le plan β parallèle à α passant par P .



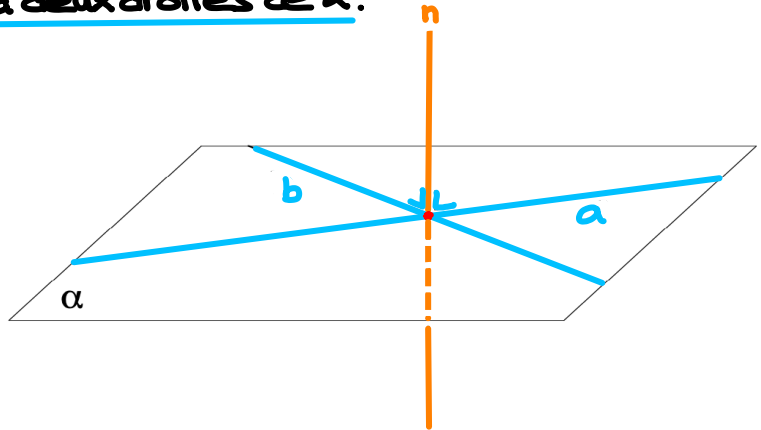
6.3 Droites et plans perpendiculaires

1) Rappels (de géométrie dans l'espace)

- deux droites sont **orthogonales** ssi leurs directions sont **orthogonales**.
- deux droites sont **perpendiculaires** ssi elles sont **orthogonales** **et** **sécantes**.

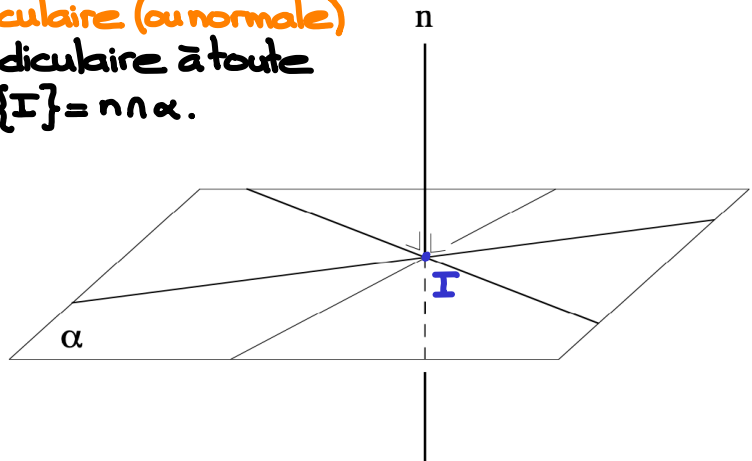
Définition

Une droite n est **perpendiculaire à un plan α** (\equiv normale à un plan α) ssi n est perpendiculaire à deux droites de α .



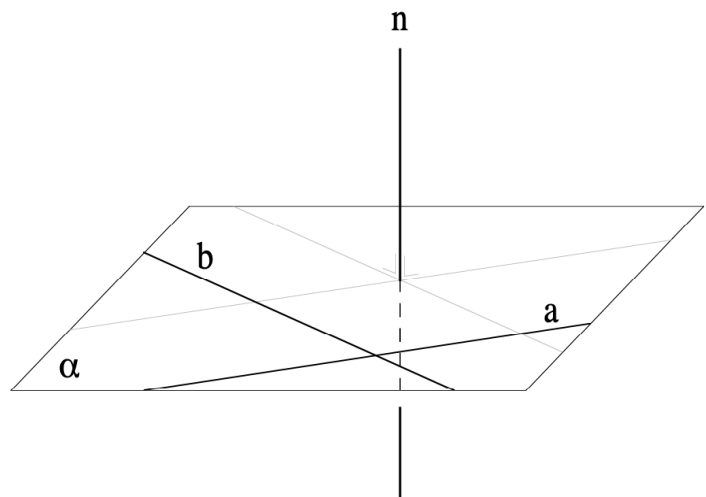
Corollaire 1

Si une droite n est **perpendiculaire (ou normale)** à un plan α , elle est perpendiculaire à toute droite de α qui passe par $\{I\} = n \cap \alpha$.



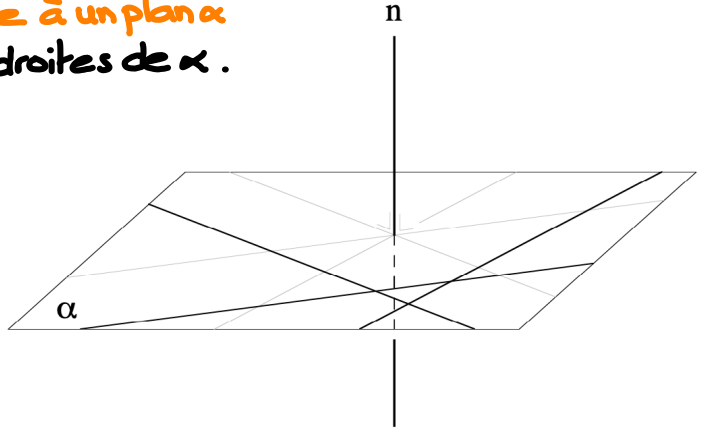
Corollaire 2

Une droite n **orthogonale à deux droites sécantes** est perpendiculaire au plan défini par ces deux droites, et réciproquement.



Corollaire 3

une droite n **perpendiculaire à un plan α**
est orthogonale à toutes les droites de α .



2) En Monge

Soit n une droite **perpendiculaire à un plan α** , la droite n est orthogonale à toutes les droites de α . Mais cette orthogonalité n'est **en général pas conservée** en projection.

Le **théorème de conservation de l'angle droit** nous dit que l'orthogonalité n'est conservée **qu'avec les droites principales de α** .

Plus précisément,
$$\begin{cases} n_1 \perp h_1 \\ n_2 \perp f_2 \\ n_3 \perp p_3 \end{cases}$$
 $\left\{ \begin{array}{l} (h: \text{horizontale de } \alpha) \\ (f: \text{frontale de } \alpha) \\ (p: \text{droite de profil de } \alpha) \end{array} \right.$
 \leftarrow n'importe quelle horizontale de α

Ou de façon plus particulière,

$$n_1 \perp \alpha_1', \quad n_2 \perp \alpha_2'', \quad n_3 \perp \alpha_3''''.$$

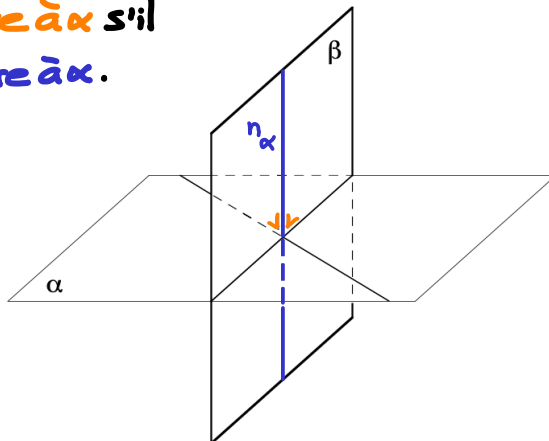
→ Exemple 6.3.1

6.4 Plans perpendiculaires

Définition

Soit α un plan donné.

Un plan β est **perpendiculaire à α** s'il contient **une perpendiculaire à α** .



Remarques

- 1) Soient α donné et P un point de l'espace.
Il existe une infinité de plans **passant par P** et **perpendiculaires à α** . Ce sont tous les plans contenant **la normale à α passant par P** .
- 2) Soient α donné et d une droite de l'espace ($d \not\subset \alpha$).
Il existe un unique plan β **contenant d** et **perpendiculaire à α** . C'est le plan **défini par d et une normale à α coupant d** .

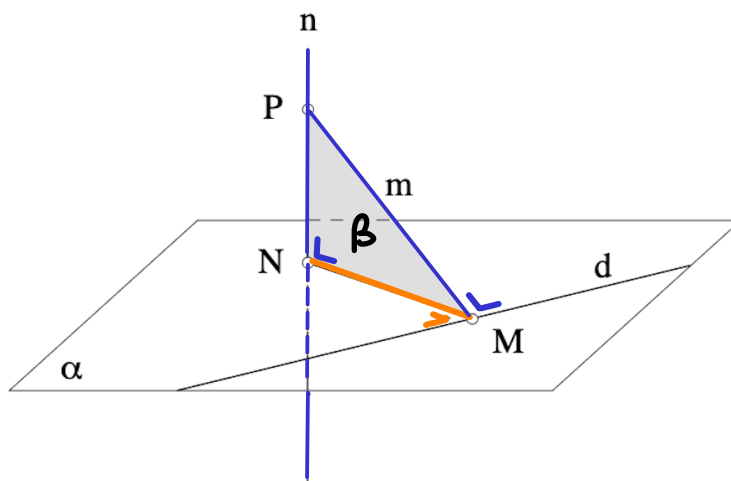
→ Exemple 6.4.1

Théorème des trois perpendiculaires

Soient α un plan, d une droite de α et P un point de l'espace ($P \notin \alpha$).

- Soient n la normale à α passant par P et $\{N\} = n \cap \alpha$.
- Soient m la perpendiculaire à d issue de P et $\{M\} = m \cap d$.

Alors la droite (MN) de α est perpendiculaire à d .



Démonstration

Soit β le plan défini par P , N et M .

Le plan β est **perpendiculaire à d** , car il contient deux droites orthogonales

à d : • la droite m par définition (par hypothèse);

- la droite n car si $n \perp \alpha$, alors n est orthogonale à toutes les droites de α .
(donc en particulier, elle est orthogonale à d)

Si β est perpendiculaire à d , alors d est orthogonale à toutes les droites de β .

Donc, en particulier, d est **perpendiculaire** à la droite (MN) . ■

Ce théorème justifie le théorème de conservation de l'angle droit en projection orthogonale.