

15 mai 2023

## Série 10a RST

### 1 Exercice 10.6.16

Soit un entraînement électrique de position par moteur *brushless* commandé en courant :

$$G(s) = \frac{\gamma}{s^2} \quad \gamma = 1$$

Echantillonner ce processus avec une période d'échantillonnage  $h = 0.025$  [s]. Soit le modèle à poursuivre :

$$H_m(z) = \frac{0.25(z+1)}{z(z-0.5)}$$

Est-ce que ce modèle est raisonnable ? Synthétiser un régulateur RST sans intégrateur. Ecrire un pseudo-code réalisant le régulateur obtenu.