

## SÉRIE 5

1. Soit  $A \in C^0((a, b), \mathbb{R}^{n \times n})$  et  $f \in C^0((a, b), \mathbb{R}^n)$ . Prouver que toute solution de

$$x' = A(t)x + f(t)$$

est définie sur  $(a, b)$ .

**Solution :** La première observation est que la Jacobienne de la fonction  $G(t, x) = A(t)x + f(t)$  est  $A(t)$ . Par conséquent, cette fonction est dérivable en  $x$  et donc localement Lipschitzienne. Le théorème de Picard nous assure alors que la solution est unique sur son domaine d'existence. De plus, pour tout intervalle  $(\alpha, \beta)$  contenant  $t_0$  tel que  $a < \alpha < \beta < b$ , la fonction  $\tilde{G}(t) = G(t, x(t))$  est bornée car les fonctions  $A$  et  $f$  sont bornées sur  $(\alpha, \beta)$  et on a :

$$\begin{aligned} |\tilde{G}(t)| &\leq |A(t)| \left| x_0 + \int_{t_0}^t x'(s)ds \right| + |f(t)| \\ &\leq |A(t)| |x_0| + |f(t)| + \int_{t_0}^t |\tilde{G}(s)| ds \end{aligned}$$

ce qui implique par Gronwall

$$|G(t, x(t))| \leq (|A(t)| |x_0| + |f(t)|) \cdot e^{t-t_0}.$$

Par le corollaire 3.1, on a donc existence sur  $(\alpha, \beta)$ . Par arbitrarité de cet intervalle, la solution est définie sur  $(a, b)$ .

2. Prouver la proposition 5.2. On rappelle l'énoncé : Soit  $A \in C^0((a, b), \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n)$ . Alors :

- (a)  $X(t)$  est une solution matricielle de  $(H)$  si et seulement si

$$X'(t) = A(t)X(t), \forall t \in (a, b).$$

- (b)  $X(t)$  est une matrice fondamentale de  $(H)$  si et seulement si

$$X'(t) = A(t)X(t) \text{ et } \det(X(t)) \neq 0, \forall t \in (a, b).$$

- (c) Soit  $X(t)$  une matrice fondamentale de  $(H)$ . Alors  $x(t)$  est solution de  $(H)$  si et seulement s'il existe  $c \in \mathbb{R}^n$  tel que  $x(t) = X(t)c, \forall t \in (a, b)$ . Explicitement,  $c = X^{-1}(t_0)x(t_0)$ .

- (d) Il existe une unique matrice principale de  $(H)$  à  $t = t_0$ .

**Solution :**

- (a) Evident de la définition d'une solution matricielle.

- (b) Par le point précédent  $X(t)$  satisfait l'équation matricielle, et les colonnes sont linéairement indépendantes si et seulement si le déterminant est non-nul.

- (c) Soit  $x(t)$  est une solution de  $(H)$  et définissons  $y(t) = X(t)X^{-1}(t_0)x(t_0)$ . Alors  $x(t_0) = y(t_0)$  et

$$y'(t) = X'(t)X^{-1}(t_0)x(t_0) = A(t)X(t)X^{-1}(t_0)x(t_0) = A(t)y(t).$$

Par conséquent,  $y(t)$  est aussi solution de  $(H)$  et satisfait la même condition initiale que  $x(t)$ . Par unicité,  $x(t) = y(t)$ . L'argument montre aussi que si  $x(t) = X(t)c$ , avec  $c \in \mathbb{R}^n$ , alors  $x(t)$  est solution de  $(H)$ .

- (d) La preuve du théorème 5.2 construit et assure l'existence d'une matrice principale  $X(t)$ . Supposons que  $Y(t) = (y_1(t) \dots y_n(t))$  soit une autre matrice principale à  $t = t_0$ , avec  $y_i(t) \in \mathbb{R}^n$  pour tout  $i = 1, \dots, n$ . Par le point précédent et en utilisant que  $X(t_0) = Y(t_0) = I_n$ , on obtient l'égalité pour tout  $t \in (a, b)$  :

$$\begin{aligned} Y(t) &= (y_1(t) \dots y_n(t)) \\ &= (X(t)X^{-1}(t_0)y_1(t_0) \dots X(t)X^{-1}(t_0)y_n(t_0)) \\ &= (X(t)y_1(t_0) \dots X(t)y_n(t_0)) \\ &= X(t)Y(t_0) \\ &= X(t). \end{aligned}$$

3. Prouver le théorème de Liouville (théorème 5.3).

**Solution :** On rappelle (série 4, exercice 3) que pour toute matrice inversible  $M(t) \in GL_n(\mathbb{R})$  on a que.

$$\frac{d}{dt} (\det(X(t))) = \det(X(t)) \text{Tr}\left((X(t))^{-1} X'(t)\right).$$

Par conséquent,

$$\begin{aligned} W'(t) &= \frac{d}{dt} (\det(X(t))) \\ &= \det(X(t)) \text{Tr}\left((X(t))^{-1} X'(t)\right) \\ &= W(t) \text{Tr}\left((X(t))^{-1} A(t)X(t)\right) \\ &= W(t) \text{Tr}(A(t)). \end{aligned}$$

où on a utilisé la propriété  $\text{Tr}(AB) = \text{Tr}(BA)$  pour des matrices carrées  $A, B \in M_n(\mathbb{R})$ . En résolvant cette équation différentielle déjà rencontrée, on trouve bien que :

$$W(t) = W(t_0) e^{\int_{t_0}^t \text{Tr}(A(s)) ds}, \forall t_0, t \in (a, b).$$

4. Considérons l'équation linéaire du deuxième ordre  $y'' - ty' + (1+t)y = 0$ .

(a) Ecrire cette équation comme un système du premier ordre.

(b) On fixe maintenant les données initiales de deux solutions  $y(t), \tilde{y}(t)$  :

$$y(0) = 1, \quad y'(0) = 0; \quad \tilde{y}(0) = 1, \quad \tilde{y}'(0) = 3.$$

Déterminer le wronskien  $W(t)$  des solutions  $y(t), \tilde{y}(t)$  (i.e. le wronskien des solutions correspondantes du système du premier ordre).

*Indication :* Utiliser le théorème de Liouville.

**Solution :**

(a) On définit  $y_1 = y$  et  $y_2 = y'$ . L'équation se réécrit alors :

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}' = \begin{pmatrix} y_2 \\ ty_2 - (1+t)y_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -(1+t) & t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}.$$

(b) Les conditions initiales permettent de calculer le Wronskien en  $t_0 = 0$  :

$$W(0) = \det\left(\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}\right) = 3.$$

Le théorème de Liouville permet donc de trouver le Wronskien :

$$W(t) = W(0) e^{\int_{t_0}^t \text{Tr}(A(s)) ds} = 3 e^{\int_0^t s ds} = 3 e^{t^2/2}.$$