

## Corrigé 5

### Exercice 1

1.a) L'algorithme de Gauss-Seidel est le suivant:

```
1 function [x_new] = gaussseidel(A, b, max_iter)
2
3 % parametres:
4 % - A:           matrice tridiagonal
5 % - b:           rhs
6 % - max_iter:    nombre maximal d'iterations
7
8 % initialization
9 N = length(A);
10 x_old = zeros(N,1);
11 x_new = zeros(N,1);
12
13
14 for n = 1 : max_iter
15     x_new(1) = (b(1) - A(1,2) * x_old(2)) / A(1,1);
16     for i = 2 : N-1
17         x_new(i) = (b(i) - A(i,i-1) * x_new(i-1) - A(i,i+1) * x_old(i+1)) / A(i,i);
18     end
19     x_new(N) = (b(N) - A(N,N-1) * x_new(N-1)) / A(N,N);
20
21     discrepancy = norm(x_new - x_old) / norm(x_new);
22
23 if discrepancy < 0.0001
24     fprintf(' convergence obtenue a l''iteration %d \n',n)
25     break
26 else
27     x_old = x_new;
28     fprintf(' iteration %d discrepancy %e \n', n, discrepancy)
29 end
30 end
31
32 end
```

1.b) Le tableau suivant contient le nombre d'itérations en fonction de  $N$ :

N	Nombre d'itérations
2	8
4	21
8	59
16	171
32	499
64	1368

On constate que le nombre d'itérations est multiplié par au moins 2 chaque fois que N est multiplié par 2. Le nombre d'itérations est donc au moins  $O(N)$ . A chaque itération de la méthode de Gauss-Seidel, il faut faire  $O(N)$  opérations. Donc, le nombre total d'opérations est au moins  $O(N^2)$ .

## Exercice 2

**2.a)** En appliquant le schéma de Jacobi à ce système linéaire, on obtient:

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1^{n+1} \\ x_2^{n+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1^n \\ x_2^n \end{pmatrix}.$$

Ceci donne par récurrence:

$$\begin{pmatrix} x_1^{n+1} \\ x_2^{n+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1+x_2^n}{2} \\ \frac{2+x_1^n}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1+\frac{1+x_1^{n-1}}{2}}{2} \\ \frac{2+\frac{1+x_2^{n-1}}{2}}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3+x_1^{n-1}}{4} \\ \frac{3+x_2^{n-1}}{4} \end{pmatrix}.$$

Ainsi,  $\alpha = \frac{1}{4}$  et  $\beta = \frac{3}{4}$ .

**2.b)** On montre par récurrence que, si  $x_2^{n+1} = \alpha x_2^{n-1} + \beta$ , on a

$$x_2^{2k} = \alpha^k x_2^0 + \beta \frac{1-\alpha^k}{1-\alpha}$$

Par conséquent, on obtient:

$$x_k^{2k} = \alpha^k x_2^0 + \beta \frac{1-\alpha^k}{1-\alpha} = \frac{1}{4^k} x_2^0 + \frac{3}{4} \cdot \frac{1-\frac{1}{4^k}}{1-\frac{3}{4}} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 1.$$

## Exercice 3

**3.a)** On a:

$$\vec{r}^0 = \vec{b} - A\vec{x}^0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix},$$

$$z^1 = -Ar^0 = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix},$$

$$\alpha^1 = \frac{\|\bar{r}^0\|^2}{(\bar{r}^0)^T \bar{z}^1} = -1,$$

$$x^1 = x^0 - \alpha^1 r^0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Dans ce cas particulier, on a convergé en une itération!

## Exercice 4

**4.a)** Notons  $G_\omega = \begin{pmatrix} g_{11} & g_{12} \\ g_{21} & g_{22} \end{pmatrix}$ . La définition du cours donne l'égalité suivante :

$$G_\omega = \begin{pmatrix} \frac{2}{\omega} & 0 \\ -1 & \frac{2}{\omega} \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 2\frac{1-\omega}{\omega} & 1 \\ 0 & 2\frac{1-\omega}{\omega} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} g_{11} & g_{12} \\ g_{21} & g_{22} \end{pmatrix}.$$

Il s'agit donc de résoudre les deux systèmes linéaires

$$\begin{pmatrix} \frac{2}{\omega} & 0 \\ -1 & \frac{2}{\omega} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} g_{11} \\ g_{21} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2\frac{1-\omega}{\omega} \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \begin{pmatrix} \frac{2}{\omega} & 0 \\ -1 & \frac{2}{\omega} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} g_{12} \\ g_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2\frac{1-\omega}{\omega} \end{pmatrix},$$

ce qui est une tâche aisée puisque la matrice est triangulaire. Nous obtenons bien  $g_{11} = 1 - \omega$ ,  $g_{21} = \omega(1 - \omega)/2$ , puis  $g_{12} = \omega/2$ ,  $g_{22} = 1 - \omega + \omega^2/4$ . Nous avons donc bien montré l'expression de la matrice  $G_\omega$ .

**4.b)** Par définition, la matrice de Jacobi est donnée par :

$$J = D^{-1}(E + F) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix},$$

et donc, pour tout nombre  $\lambda$ , nous avons

$$\det(J - \lambda I) = \det \begin{pmatrix} -\lambda & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\lambda \end{pmatrix} = \lambda^2 - \frac{1}{4}.$$

Donc,  $\det(J - \lambda I) = 0$  pour  $\lambda = \pm 1/2$  et par conséquent  $\rho(J) = 1/2$ . On déduit du résultat du cours que  $\omega_{opt} = 8 - 4\sqrt{3}$ .