

## Série 16

### Exercice 1

Le but de cet exercice est de compléter et d'utiliser un programme permettant d'approcher la solution d'un problème de convection-diffusion à une dimension d'espace.

Soient  $c_0$  et  $\epsilon$  deux constantes positives données; soit  $f$  une fonction continue sur l'intervalle  $[0, 1] \times [0, +\infty)$ . Nous cherchons une fonction  $u : (x, t) \in ]0, 1[ \times [0, +\infty) \rightarrow u(x, t) \in \mathbb{R}$  telle que

$$(\mathcal{P}) \quad \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t}(x, t) - \epsilon \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}(x, t) + c_0 \frac{\partial u}{\partial x}(x, t) = f(x, t), & \forall x \in ]0, 1[, \forall t > 0, \\ u(0, t) = u(1, t) = 0, & \forall t > 0, \\ u(x, 0) = \sin(\pi x) & \forall x \in [0, 1]. \end{cases}$$

Soient  $N$  un entier positif,  $h = 1/(N + 1)$  et notons  $x_i = ih$ ,  $i = 0, 1, \dots, N + 1$ . Soient  $\tau > 0$  un pas de temps donné,  $t_n = n\tau$  avec  $n = 0, 1, 2, \dots$ , et  $u_i^n$  une approximation de  $u(x_i, t_n)$ ,  $i = 1, \dots, N$ ,  $n = 0, 1, 2, \dots$ . On écrit l'équation de diffusion convection au point  $x_i$  et au temps  $t_n$ , on utilise une formule de différences finies centrée pour approcher  $\partial^2 u / \partial x^2$ , une formule de différences finies décentrée pour approcher  $\partial u / \partial x$  ainsi qu'une formule de différence finie rétrograde pour approcher  $\partial u / \partial t$ .

**1.a)** Ecrire le schéma correspondant à  $(\mathcal{P})$ . **Spécifier le domaine de validité des indices, préciser les conditions aux limites et la condition initiale.** Soient  $\vec{w}$ ,  $\vec{f}(t_n)$  et  $\vec{u}^n$  les N-vecteurs définis par

$$\vec{w} = \begin{pmatrix} \sin(\pi x_1) \\ \vdots \\ \sin(\pi x_N) \end{pmatrix}, \quad \vec{f}(t_n) = \begin{pmatrix} f(x_1, t_n) \\ \vdots \\ f(x_N, t_n) \end{pmatrix}, \quad \vec{u}^n = \begin{pmatrix} u_1^n \\ \vdots \\ u_N^n \end{pmatrix}.$$

Ecrire le schéma sous la forme :

$$A\vec{u}^{n+1} = \vec{u}^n + \tau \vec{f}(t_{n+1}), \quad n = 0, 1, 2, \dots, \quad (1)$$

Expliciter la matrice  $A$ .

**1.b)** On utilise une méthode de décomposition  $LU$  pour résoudre (1). Compléter le fichier `convdiff.m`. A partir de la donnée de  $f$ ,  $N$ ,  $\tau$ ,  $\epsilon$ ,  $c_0$  et  $M$ , ce fichier fournit une approximation de  $u(x_1, t_M), \dots, u(x_N, t_M)$ . On suppose que  $\vec{a}$  est le N-vecteur contenant la diagonale de la matrice  $A$ ,  $\vec{c}$  le (N-1)-vecteur représentant la sur-diagonale de la matrice  $A$  et  $\vec{d}$  le (N-1)-vecteur représentant la sous-diagonale de la matrice  $A$ .

**1.c)** On pose  $f(x, t) = 10\pi e^{-\pi^2 t} \cos(\pi x)$ ,  $c_0 = 10$  et  $\epsilon = 1$ . Vérifier que la solution du problème  $(\mathcal{P})$  est donnée par  $u(x, t) = e^{-\pi^2 t} \sin(\pi x)$ . Vérifier que la méthode est d'ordre  $h + \tau$ . Pour ce faire, tapez successivement `convdiff(9,10,0.02)`, `convdiff(19,20,0.01)`, `convdiff(39,40,0.005)`, `convdiff(79,80,0.0025)` etc. Implémentez un calcul de l'erreur, comme le maximum de la valeur absolue de l'erreur par exemple. (voir séries précédentes) Notez que l'erreur est approximativement divisée par deux à chaque fois.

**1.d)** On suppose  $f(x, t) = 0$ . Montrer que si  $u_i^n \geq 0$ ,  $i = 0, \dots, N + 1$  alors  $u_i^{n+1} \geq 0$ ,  $i = 0, \dots, N + 1$ .

### Exercice 2

On considère le problème suivant : étant  $f : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $x_i = -1 + \frac{2i}{m+1}$ ,  $i = 1, \dots, m$ , trouver  $\vec{a}^*, \vec{\omega}^*, \vec{b}^* \in \mathbb{R}^n$  tels que

$$F(\vec{a}^*, \vec{\omega}^*, \vec{b}^*) \leq F(\vec{a}, \vec{\omega}, \vec{b}) \quad \forall \vec{a}, \vec{\omega}, \vec{b} \in \mathbb{R}^n \quad (1)$$

où

$$F(\vec{a}, \vec{\omega}, \vec{b}) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^m \left( \frac{1}{n} \sum_{j=1}^n a_j \text{relu}(\omega_j x_i + b_j) - f(x_i) \right)^2,$$

et  $\text{relu}(x) = \max(0, x)$ .

La solution de (1) satisfait, pour  $k = 1, \dots, n$

$$\frac{\partial F}{\partial a_k}(\vec{a}^*, \vec{\omega}^*, \vec{b}^*) = 0, \quad \frac{\partial F}{\partial \omega_k}(\vec{a}^*, \vec{\omega}^*, \vec{b}^*) = 0, \quad \frac{\partial F}{\partial b_k}(\vec{a}^*, \vec{\omega}^*, \vec{b}^*) = 0 \quad (2)$$

**1.a)**

Vérifier que  $\forall \vec{a}, \vec{\omega}, \vec{b} \in \mathbb{R}^n$  on a

$$\frac{\partial F}{\partial a_k}(\vec{a}, \vec{\omega}, \vec{b}) = \left( A^T (A\vec{a} - \vec{f}) \right)_k,$$

$$\frac{\partial F}{\partial \omega_k}(\vec{a}, \vec{\omega}, \vec{b}) = \left( W^T (A\vec{a} - \vec{f}) \right)_k,$$

$$\frac{\partial F}{\partial b_k}(\vec{a}, \vec{\omega}, \vec{b}) = \left( B^T (A\vec{a} - \vec{f}) \right)_k,$$

où les matrices  $A, W, B \in \mathbb{R}^{m \times n}$  et le vecteur  $\vec{f} \in \mathbb{R}^m$  sont à définir.

**1.b)**

Le programme `twolayersnorm.m` (ou le notebook Jupyter `twolayersnorm.ipynb`) approche la solution de (2) avec la méthode du gradient avec un pas  $\eta > 0$ . Complétez-le. Vérifiez les résultats après 10 000 itérations lorsque  $n = 100$ ,  $m = 20$  et  $\eta = 1$ .