

## Corrigé 12

### Exercice 1

1.a) On a

$$\frac{1}{2} \|A\vec{\alpha} - \vec{b}\|^2 = \frac{1}{2} \sum_{j=1}^m ((A\vec{\alpha} - \vec{b})_j)^2 = \frac{1}{2} \sum_{j=1}^m \left( \sum_{i=1}^n A_{ji} \alpha_i - b_j \right)^2.$$

En définissant  $A_{ji} = \varphi_i(x_j)$  et  $b_j = y_j$  avec  $j = 1, \dots, m$  et  $i = 1, \dots, n$ , on obtient  $f(\vec{\alpha}) = \frac{1}{2} \|A\vec{\alpha} - \vec{b}\|^2$ .

Dans le cours on a vu que  $\nabla f(\vec{\alpha}) = A^T(A\vec{\alpha} - \vec{b})$  et donc  $\vec{\alpha}^*$  satisfait la relation requise.

1.b) Le fichier est complété de la manière suivante :

```
function neurls(N,M)
% N : nb of neurons
% M : nb of interpolation points
% mat: the rectangular matrix corresponding to the least square problem
% val: the values at interpolation points
% weight : the weights of the neural network
xinterp=zeros(M,1);
val=zeros(M,1);
for j=1:M
    xinterp(j)=j/(M+1);
    val(j)=1+tanh(100*(xinterp(j)-0.5));
end

mat=zeros(M,N);

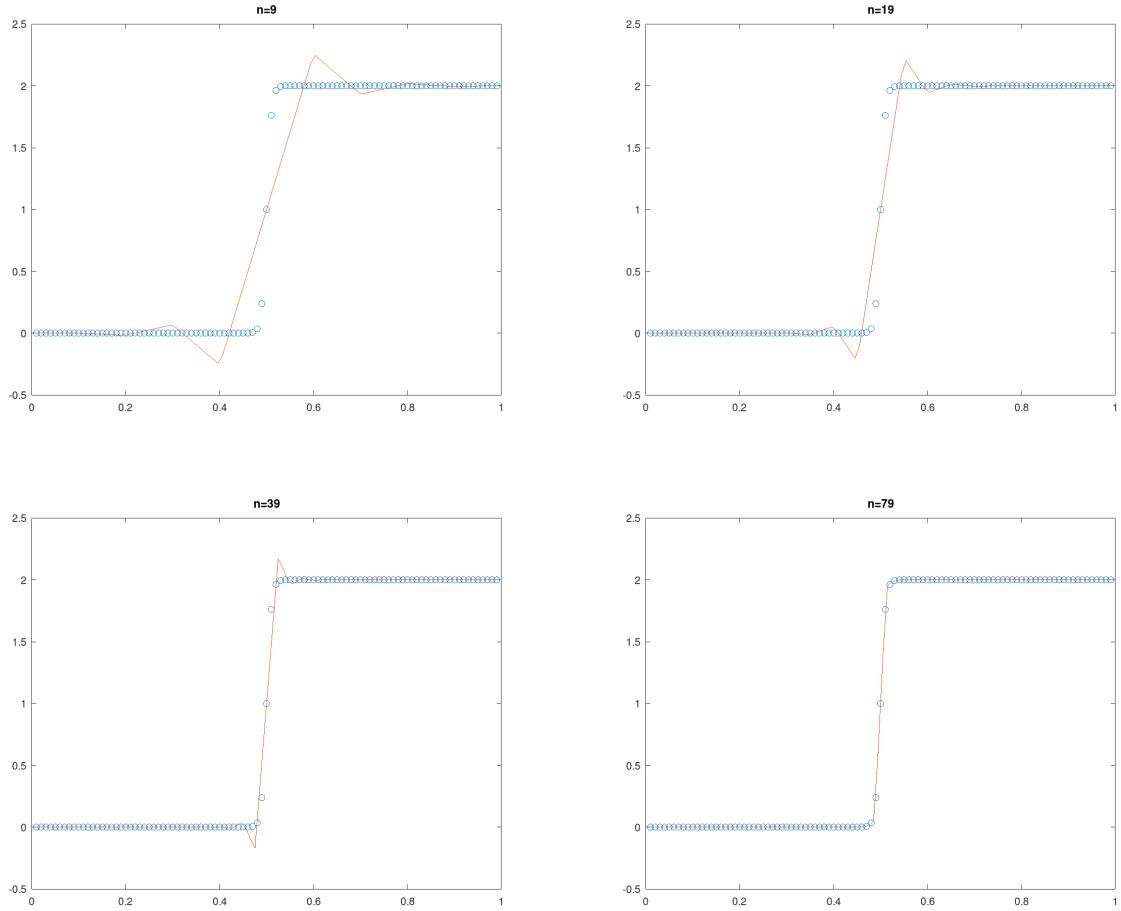
for i=1:N
    for j=1:M
        mat(j,i) = basis(N,i,xinterp(j));
    end
end
weight=(mat'*mat)\(mat'*val)

% plot results
xx=zeros(100,1);
yy=zeros(100,1);
for k=1:100
    xx(k)=k/101;
    yy(k)=sumbasis(N,weight,xx(k));
end
axis([0 1 -1 1]);
plot(xinterp,val,'o',xx,yy);
refresh();
end

function sumbasis=sumbasis(N,weight,x)
sumbasis=0;
for i=1:N
    sumbasis=sumbasis+weight(i)*basis(N,i,x);
end

function basis=basis(N,i,x)
basis=max(0,x-i/(N+1));
end
```

1.c) On va comparer  $f(x)$  et  $\sum_{i=1}^n \alpha_i^* \varphi_i(x)$  à l'aide des plots suivantes



On observe que plus grand  $n$  mieux  $f(x)$  est approximé par  $\sum_{i=1}^n \alpha_i^* \varphi_i(x)$ .

*Remarque :* Cet exercice s'inspire par un réseau de  $n$  neurone à une couche avec des fonctions d'activation de type relu ( $\text{relu}(x) = \max(0, x)$ ).

## Exercice 2

2.a) En utilisant les propriétés de cosinus on a

$$\lambda_n = 2\left(1 - \cos\left(\frac{n\pi}{n+1}\right)\right) = 2\left(1 - \cos\left(\pi - \frac{\pi}{n+1}\right)\right) = 2\left(1 + \cos\left(\frac{\pi}{n+1}\right)\right).$$

On utilise la formule de Taylor à l'ordre 2 autour de zéro :

$$\cos(x) = 1 - \frac{x^2}{2!} + o(x^2)$$

et on obtient

$$\cos\left(\frac{\pi}{n+1}\right) = 1 - \frac{\left(\frac{\pi}{n+1}\right)^2}{2!} + o\left(\left(\frac{\pi}{n+1}\right)^2\right) = 1 - \mathcal{O}\left(\frac{1}{n^2}\right).$$

On a donc que

$$\lambda_n = 2\left(2 - \mathcal{O}\left(\frac{1}{n^2}\right)\right) = 4 - \mathcal{O}\left(\frac{1}{n^2}\right).$$

D'après le théorème de cours on a convergence si

$$\alpha < \frac{2}{\lambda_n} = \frac{2}{4 - \mathcal{O}\left(\frac{1}{n^2}\right)} = \frac{1}{2} + \mathcal{O}\left(\frac{1}{n^2}\right).$$

Donc la méthode converge si  $\alpha \leq \frac{1}{2}$ .

- 2.b) La méthode du gradient à pas optimal est implementée de la manière suivante :

```

function [i,x]=gradopt(N)
I=speye(N,N);
diag = 2*I;
subd=-sparse(2:N,1:N-1,1,N,N);
A=diag+subd+subd';
b=ones(N,1);
x=zeros(N,1);
for i=1:100000
    p=b-A*x;
    alpha= dot(p,p)/dot(p',A*p);
    x=x+alpha*p;
    if (norm(p)<1.e-6)
        break
    end
end

```

- 2.c) On complète le tableau à l'aide des deux programmes. On observe que pour les deux méthodes si on multiplie  $n$  par 2, le nombre d'itérations est multiplié par 4 et donc le nombre d'itérations est bien  $\mathcal{O}(n^2)$ . On observe aussi que la méthode du gradient à pas constant ne converge pas avec  $\alpha = 0.6$  et que avec  $\alpha$  optimal le nombre d'itérations est plus petite que avec les autres valeurs de  $\alpha$ .

$n$	$\alpha = 0.1$	$\alpha = 0.49$	$\alpha = 0.6$	$\alpha$ optimal
9	1511	304	-	293
19	6169	1254	-	1235
39	25223	5142	-	5109
79	103120	21040	-	20983