

## Remarque sur les corrigés

Lire une solution, même partielle, d'un exercice sans avoir *vraiment* essayé de le résoudre (plusieurs heures, même parfois plusieurs jours) est presque totalement inutile. Faire un exercice en ayant la solution sous les yeux est *beaucoup plus facile*, et ne prépare que très mal à un examen (qui se fait sans solutions).

Par conséquent, la lecture du présent corrigé est *déconseillée*, et se fait à vos risques et périls.

## Solution 1.

- (a) Soit  $f(x, y) = x^3y + x^2 + y^2$ . L'équation du plan tangent à la surface  $z = f(x, y)$  au point  $(x_0, y_0, z_0)$ , où  $z_0 = f(x_0, y_0)$  est (voir le cours)

$$z = f(x_0, y_0) + \partial_x f(x_0, y_0)(x - x_0) + \partial_y f(x_0, y_0)(y - y_0).$$

Puisque  $\partial_x f(x, y) = 3x^2y + 2x$  et  $\partial_y f(x, y) = x^3 + 2y$ , l'équation s'écrit pour  $(x_0, y_0) = (1, 1)$ :

$$z = 3 + 5(x - 1) + 3(y - 1) \Leftrightarrow 5x + 3y - z = 5.$$

- (b) Soit  $F(x, y, z) = xz^2 - 2x^2y + y^2z$ . En évaluant  $F$  au point  $(1, 1, z_0)$  on a

$$F(1, 1, z_0) = 0 \Leftrightarrow z_0^2 - 2 + z_0 = 0 \Leftrightarrow z_0 = 1 \text{ ou } z_0 = -2.$$

Selon le cours sur les fonctions implicites, l'équation du plan tangent à la surface  $F(x, y, z) = 0$  au point  $(x_0, y_0, z_0)$  est

$$(\mathbf{r} - \mathbf{r}_0) \cdot \nabla F(x_0, y_0, z_0) = 0, \quad \text{où } \mathbf{r} = (x, y, z) \text{ et } \mathbf{r}_0 = (x_0, y_0, z_0).$$

On calcule

$$\nabla F = (\partial_x F, \partial_y F, \partial_z F) = (z^2 - 4xy, -2x^2 + 2yz, 2xz + y^2).$$

Ainsi, pour le point  $(x_0, y_0, z_0) = (1, 1, 1)$ , on a  $\nabla F(1, 1, 1) = (-3, 0, 3)$  et l'équation du plan tangent est

$$\begin{pmatrix} x - 1 \\ y - 1 \\ z - 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow -3(x - 1) + 0(y - 1) + 3(z - 1) = 0 \Leftrightarrow x - z = 0,$$

et pour  $(x_0, y_0, z_0) = (1, 1, -2)$  on a  $\nabla F(1, 1, -2) = (0, -6, -3)$  et l'équation du plan tangent est

$$\begin{pmatrix} x - 1 \\ y - 1 \\ z + 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -6 \\ -3 \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow 0(x - 1) - 6(y - 1) - 3(z + 2) = 0 \Leftrightarrow 2y + z = 0.$$

## Solution 2.

- (a) Le polynôme de Taylor  $p_1(x, y)$  d'ordre 1 de  $f(x, y)$  au voisinage de  $(1, -2)$  est donné par

$$p_1(x, y) = f(1, -2) + f_x(1, -2)(x - 1) + f_y(1, -2)(y + 2).$$

Comme

$$f(x, y) = 3xy + x^2 - y + 5x - 3,$$

$$f_x(x, y) = 3y + 2x + 5, \quad f_y(x, y) = 3x - 1,$$

on trouve  $f(1, -2) = -1$ ,  $f_x(1, -2) = 1$ ,  $f_y(1, -2) = 2$ , et donc

$$p_1(x, y) = -1 + (x - 1) + 2(y + 2) = x + 2y + 2.$$

- (b) Le polynôme de Taylor  $p_2(x, y)$  d'ordre 2 d'une fonction  $f(x, y)$  au voisinage de l'origine est donné par

$$p_2(x, y) = f(0, 0) + f_x(0, 0)x + f_y(0, 0)y + \frac{1}{2}f_{xx}(0, 0)x^2 + f_{xy}(0, 0)xy + \frac{1}{2}f_{yy}(0, 0)y^2.$$

Ici on a

$$\begin{aligned} f(x, y) &= x^2y + 2xy + 3y^2 - 5x + 1, \\ f_x(x, y) &= 2xy + 2y - 5, & f_y(x, y) &= x^2 + 2x + 6y, \\ f_{xx}(x, y) &= 2y, & f_{xy}(x, y) &= 2x + 2, & f_{yy}(x, y) &= 6, \end{aligned}$$

d'où

$$\begin{aligned} f(0, 0) &= 1, & f_x(0, 0) &= -5, & f_y(0, 0) &= 0, \\ f_{xx}(0, 0) &= 0, & f_{xy}(0, 0) &= 2, & f_{yy}(0, 0) &= 6, \end{aligned}$$

et donc

$$p_2(x, y) = 1 + (-5) \cdot x + 0 \cdot y + \frac{1}{2} \cdot 0 \cdot x^2 + 2 \cdot xy + \frac{1}{2} \cdot 6 \cdot y^2 = 1 - 5x + 2xy + 3y^2.$$

- (c) Comme vu en cours, le polynôme de Taylor  $p_2(x, y, z)$  d'ordre 2 d'une fonction  $f(x, y, z)$  de trois variables autour de l'origine est donné par

$$\begin{aligned} p_2(x, y, z) &= f(0, 0, 0) + f_x(0, 0, 0)x + f_y(0, 0, 0)y + f_z(0, 0, 0)z + \\ &\quad \frac{1}{2}f_{xx}(0, 0, 0)x^2 + \frac{1}{2}f_{yy}(0, 0, 0)y^2 + \frac{1}{2}f_{zz}(0, 0, 0)z^2 + \\ &\quad f_{xy}(0, 0, 0)xy + f_{xz}(0, 0, 0)xz + f_{yz}(0, 0, 0)yz \end{aligned}$$

Ici on a

$$\begin{aligned} f(x, y, z) &= e^x + y \sinh(z), \\ f_x(x, y, z) &= e^x, & f_y(x, y, z) &= \sinh(z), & f_z(x, y, z) &= y \cosh(z), \\ f_{xx}(x, y, z) &= e^x, & f_{yy}(x, y, z) &= 0, & f_{zz}(x, y, z) &= y \sinh(z), \\ f_{xy}(x, y, z) &= 0, & f_{xz}(x, y, z) &= 0, & f_{yz}(x, y, z) &= \cosh(z), \end{aligned}$$

d'où

$$\begin{aligned} f(0, 0, 0) &= 1, & f_x(0, 0, 0) &= 1, & f_y(0, 0, 0) &= 0, & f_z(0, 0, 0) &= 0, \\ f_{xx}(0, 0, 0) &= 1, & f_{yy}(0, 0, 0) &= 0, & f_{zz}(0, 0, 0) &= 0, \\ f_{xy}(0, 0, 0) &= 0 = f_{xz}(0, 0, 0), & f_{yz}(0, 0, 0) &= 1, \end{aligned}$$

et donc

$$\begin{aligned} p_2(x, y, z) &= 1 + 1 \cdot x + 0 \cdot y + 0 \cdot z + \frac{1}{2} \cdot 1 \cdot x^2 + \frac{1}{2} \cdot 0 \cdot y^2 + \frac{1}{2} \cdot 0 \cdot z^2 + \\ &\quad 0 \cdot xy + 0 \cdot xz + 1 \cdot yz \\ &= 1 + x + \frac{1}{2}x^2 + yz. \end{aligned}$$

(d) Méthode 1: Les dérivées partielles de la fonction  $f(x, y, z)$  sont

$$\begin{aligned} f_x(x, y, z) &= 2z e^{2xz+y}, & f_y(x, y, z) &= e^{2xz+y}, & f_z(x, y, z) &= 2x e^{2xz+y} \\ f_{xx}(x, y, z) &= 4z^2 e^{2xz+y}, & f_{yy}(x, y, z) &= e^{2xz+y}, & f_z(x, y, z) &= 4x^2 e^{2xz+y} \\ f_{xy}(x, y, z) &= 2z e^{2xz+y}, & f_{xz}(x, y, z) &= (2 + 4xz) e^{2xz+y}, & f_{yz}(x, y, z) &= 2x e^{2xz+y} \end{aligned}$$

et on a

$$\begin{aligned} f_x(0, 0, 0) &= 0, & f_y(0, 0, 0) &= 1, & f_z(0, 0, 0) &= 0 \\ f_{xx}(0, 0, 0) &= 0, & f_{yy}(0, 0, 0) &= 1, & f_z(0, 0, 0) &= 0 \\ f_{xy}(0, 0, 0) &= 0, & f_{xz}(0, 0, 0) &= 2, & f_{yz}(0, 0, 0) &= 0 \end{aligned}$$

Ainsi le polynôme de Taylor  $p_2(x, y, z)$  d'ordre 2 est

$$p_2(x, y, z) = 1 + y + \frac{y^2}{2} + 2xz.$$

Méthode 2: On a  $f(x, y, z) = g(h(x, y, z))$  avec  $g(u) = e^u$  et  $h(x, y, z) = 2xz + y$ . Puisque  $h(0, 0, 0) = 0$ , on doit utiliser le développement limité (DL) de  $g$  en  $u = 0$ , c'est-à-dire

$$e^u = 1 + u + \frac{u^2}{2} + u^2 \tilde{\varepsilon}(u),$$

avec  $\lim_{u \rightarrow 0} \tilde{\varepsilon}(u) = 0$ . On remplace  $u = 2xz + y$ :

$$\begin{aligned} f(x, y, z) &= 1 + 2xz + y + \frac{(2xz + y)^2}{2} + (2xz + y)^2 \tilde{\varepsilon}(2xz + y) \\ &= 1 + 2xz + y + \frac{y^2}{2} + 2x^2 z^2 + 2xyz + (2xz + y)^2 \tilde{\varepsilon}(2xz + y) \\ &= 1 + 2xz + y + \frac{y^2}{2} + d^2 \varepsilon(x, y, z), \end{aligned}$$

avec  $d = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$  et

$$\varepsilon(x, y, z) = \frac{2x^2 z^2 + 2xyz + (2xz + y)^2 \tilde{\varepsilon}(2xz + y)}{x^2 + y^2 + z^2}.$$

Les termes  $2x^2 z^2$  et  $2xyz$  ont été mis dans le reste car ils sont d'ordre supérieur à 2 (4 et 3 dans ce cas). On vérifie que  $\lim_{(x, y, z) \rightarrow 0} \varepsilon(x, y, z) = 0$ . En utilisant les coordonnées sphériques on vérifie facilement que

$$\lim_{(x, y, z) \rightarrow 0} \frac{2x^2 z^2}{x^2 + y^2 + z^2} = 0, \quad \lim_{(x, y, z) \rightarrow 0} \frac{2xyz}{x^2 + y^2 + z^2} = 0$$

et  $|(2xz + y)^2 / (x^2 + y^2 + z^2)| < C$  pour tout  $(x, y, z)$ , avec  $C > 0$  une constante. Il s'ensuit

$$\lim_{(x, y, z) \rightarrow 0} \left| \frac{(2xz + y)^2 \tilde{\varepsilon}(2xz + y)}{x^2 + y^2 + z^2} \right| \leq \lim_{(x, y, z) \rightarrow 0} C |\tilde{\varepsilon}(2xz + y)| = 0,$$

vu que  $\lim_{u \rightarrow 0} \tilde{\varepsilon}(u) = 0$ . On a donc bien trouvé  $\lim_{(x, y, z) \rightarrow 0} \varepsilon(x, y, z) = 0$  et donc

$$p_2(x, y, z) = 1 + y + \frac{y^2}{2} + 2xz.$$

(e) On a  $\cos(x)^{\sin(y)} = \exp(\sin(y) \log(\cos(x)))$ . On va utiliser les développements limités suivants (tous en 0):

- $\cos(x) = 1 - \frac{x^2}{2} + x^2\varepsilon(x)$
- $\log(1 + x) = x + x\varepsilon(x)$
- $\sin(y) = y + y\varepsilon(y)$
- $\exp(x) = 1 + x + x\varepsilon(x)$

On calcule:

$$\begin{aligned}\log(\cos(x)) &= \log\left(1 + \left[-\frac{x^2}{2} + x^2\varepsilon(x)\right]\right) \\ &= \left[-\frac{x^2}{2} + x^2\varepsilon(x)\right] + \left[-\frac{x^2}{2} + x^2\varepsilon(x)\right]\varepsilon\left(\left[-\frac{x^2}{2} + x^2\varepsilon(x)\right]\right) \\ &= -\frac{x^2}{2} + x^2\varepsilon(x)\end{aligned}$$

(tous les termes sauf  $-\frac{x^2}{2}$  ont été mis dans le nouveau reste  $x^2\varepsilon(x)$ , cf Analyse I). Ainsi

$$\begin{aligned}\exp(\sin(y) \log(\cos(x))) &= \exp\left((y + y\varepsilon(y))\left(-\frac{x^2}{2} + x^2\varepsilon(x)\right)\right) \\ &= \exp\left(-\frac{x^2y}{2} + x^2y\underbrace{(\varepsilon(x) - \frac{1}{2}\varepsilon(y) + \varepsilon(x)\varepsilon(y))}_{=\varepsilon(x,y)}\right) \\ &= 1 - \frac{x^2y}{2} + x^2y\varepsilon(x,y) + (\dots)\varepsilon(\dots),\end{aligned}$$

où  $(\dots) = -\frac{x^2y}{2} + x^2y\varepsilon(x,y)$ . On voit alors que le reste est de la forme  $x^2y\varepsilon(x,y)$  pour une (nouvelle) fonction  $\varepsilon(x,y)$  qui tend vers 0 lorsque  $(x,y) \rightarrow (0,0)$ . En passant en coordonnées polaires, on remarque que  $\frac{|x^2y|}{\|(x,y)\|^3} = |\cos^2\varphi \sin\varphi| \leq 1$ , d'où

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{|x^2y|\varepsilon(x,y)}{\|(x,y)\|^3} \leq \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \varepsilon(x,y) = 0.$$

En d'autres termes, on a montré que

$$\cos(x)^{\sin(y)} = 1 - \frac{x^2y}{2} + \|(x,y)\|^3\varepsilon(x,y)$$

pour un (nouvel)  $\varepsilon(x,y)$  qui tend vers 0 lorsque  $(x,y) \rightarrow (0,0)$ . Ainsi

$$p_3(x,y) = 1 - \frac{x^2y}{2}.$$

(f) On change les coordonnées  $u = x - x_0 = x - 2$ , et  $v = y - y_0 = y + 1$ ; on doit alors trouver le polynôme de Taylor d'ordre 5 de

$$f(x,y) = \log(x+y) = \log((u+2) + (v-1)) = \log(1+u+v)$$

autour de  $(u_0, v_0) = (0,0)$ . On utilise un DL<sub>5</sub> de  $\log(1+t)$  en  $t = 0$  pour trouver

$$\log(1+u+v) = (u+v) - \frac{(u+v)^2}{2} + \frac{(u+v)^3}{3} - \frac{(u+v)^4}{4} + \frac{(u+v)^5}{5} + |u+v|^5\varepsilon(u+v).$$

Un passage en coordonnées polaires  $(u, v) = (\cos \varphi, \sin \varphi)$  montre que

$$\frac{|u + v|^5}{\|(u, v)\|^5} \leq |\cos \varphi + \sin \varphi|^5 \leq 2^5$$

et on a donc

$$\lim_{(u, v) \rightarrow (0, 0)} \frac{|u + v|^5 \varepsilon(u + v)}{\|(u, v)\|^5} \leq 2^5 \lim_{(u, v) \rightarrow (0, 0)} \varepsilon(u + v) = 0.$$

Le reste est donc de la forme  $\|(u, v)\|^5 \varepsilon(u, v)$  pour un (nouvel)  $\varepsilon(u, v)$  qui tend vers 0 lorsque  $(u, v) \rightarrow (0, 0)$ . On a donc trouvé le DL<sub>5</sub> de  $\log(1 + u + v)$  en  $(u_0, v_0) = (0, 0)$ , et on le réécrit avec les variables  $x, y$  pour trouver le DL<sub>5</sub> de  $\log(x + y)$  en  $(x_0, y_0) = (2, -1)$ :

$$\begin{aligned} \log(x + y) &= ((x - 2) + (y + 1)) - \frac{((x-2)+(y+1))^2}{2} + \frac{((x-2)+(y+1))^3}{3} \\ &\quad - \frac{((x-2)+(y+1))^4}{4} + \frac{((x-2)+(y+1))^5}{5} \\ &\quad + |(x - 2) + (y + 1)|^5 \varepsilon((x - 2) + (y + 1)). \end{aligned}$$

Ainsi

$$p_5(x, y) = x + y - 1 - \frac{(x+y-1)^2}{2} + \frac{(x+y-1)^3}{3} - \frac{(x+y-1)^4}{4} + \frac{(x+y-1)^5}{5}.$$

### Solution 3.

(a) On utilise le DL de  $f$  pour trouver

$$\begin{aligned} g(t) &= f(tx, ty) = p_N(tx, ty) + \|(tx, ty)\|^N \varepsilon(tx, ty) \\ &= p_N(tx, ty) + |t|^N \left( \|(x, y)\| \varepsilon(tx, ty) \right). \end{aligned}$$

Pour  $(x, y)$  fixé,  $p_N(tx, ty)$  est un polynôme en  $t$  de degré  $\leq N$ . De plus, on a

$$\lim_{t \rightarrow 0} \left( \|(x, y)\| \varepsilon(tx, ty) \right) = \|(x, y)\| \lim_{t \rightarrow 0} \varepsilon(tx, ty) = 0$$

car  $\lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} \varepsilon(x, y) = 0$ . Ainsi, on a montré que

$$g(t) = p_N(tx, ty) + |t|^N \varepsilon(t)$$

pour un (nouvel)  $\varepsilon(t)$  qui tend vers 0 lorsque  $t \rightarrow 0$ . C'est donc le DL d'ordre  $N$  de  $g(t)$  en  $t_0 = 0$ .

(b) Le DL de  $g(t)$  est aussi donné par la formule de Taylor. On a donc

$$\sum_{k=0}^N \frac{g^{(k)}(0)}{k!} t^k = p_N(tx, ty).$$

On applique cela en  $t = 1$  pour trouver

$$p_N(x, y) = g(0) + g'(0) + \frac{1}{2!} g''(0) + \cdots + \frac{1}{N!} g^{(N)}(0).$$

### Solution 4.

Il suffit de montrer que la norme  $\|f(t)\|$  est une fonction constante de  $t$  (car alors  $f(t)$  est sur le cercle de centre  $(0, 0)$  et de rayon  $R = \|f(t)\|$ ). De manière équivalente, il faut montrer que la *norme au carré*  $\|f(t)\|^2$  est une fonction constante de  $t$ , où encore mieux, que la dérivée de la norme au carré est nulle:

$$\frac{d}{dt} (\|f(t)\|^2) = 0.$$

On peut voir cela de (au moins !) deux façons différentes:

1. On pose  $f(t) = (f_1(t), f_2(t))$ , et on a

$$\|f(t)\|^2 = f_1(t)^2 + f_2(t)^2$$

d'où, en dérivant,

$$\frac{d}{dt} (\|f(t)\|^2) = 2f_1(t)f'_1(t) + 2f_2(t)f'_2(t) = 2\langle f(t), f'(t) \rangle = 0$$

car les vecteurs  $f(t)$  et  $f'(t)$  sont orthogonaux.

2. La fonction  $t \mapsto \|f(t)\|^2$  est la composée  $h \circ f$  où  $h$  est la fonction

$$\begin{aligned} h: \mathbb{R}^2 &\longrightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) &\longmapsto h(x, y) = x^2 + y^2. \end{aligned}$$

La dérivée (= matrice jacobienne de  $h$ ) est

$$h'(x, y) = \nabla h(x, y)^T = \begin{pmatrix} 2x \\ 2y \end{pmatrix}^T = 2 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}^T$$

et donc, en utilisant la règle des composées

$$\frac{d}{dt} (\|f(t)\|^2) = h'(f(t)) \cdot f'(t) = 2(f(t))^T \cdot f'(t) = 2\langle f(t), f'(t) \rangle = 0.$$

### Solution 5.

On montre: (a)  $\Rightarrow$  (b)  $\Rightarrow$  (c)  $\Rightarrow$  (a). De plus, comme  $M$  est symétrique, on remarque que  $b = c$ .

Pour  $\boxed{(a) \Rightarrow (b)}$ , soit  $\lambda$  une valeur propre, avec  $\mathbf{v} \neq \mathbf{0}$  son vecteur propre associé. Comme  $M$  est définie positive,  $\langle \mathbf{v}, M\mathbf{v} \rangle > 0$  par hypothèse. On calcule

$$\langle \mathbf{v}, M\mathbf{v} \rangle = \langle \mathbf{v}, \lambda\mathbf{v} \rangle = \lambda\langle \mathbf{v}, \mathbf{v} \rangle = \lambda\|\mathbf{v}\|^2.$$

Comme  $\mathbf{v} \neq \mathbf{0}$ , le terme  $\|\mathbf{v}\|^2$  est  $> 0$ , et on peut le simplifier pour trouver

$$\lambda\|\mathbf{v}\|^2 > 0 \Rightarrow \lambda > 0.$$

Pour  $\boxed{(b) \Rightarrow (c)}$ , soient  $\lambda_1, \lambda_2 > 0$  les valeurs propres. On utilise les relations d'algèbre linéaire

$$\det(M) = \lambda_1\lambda_2 \quad \text{et} \quad \text{tr}(M) = \lambda_1 + \lambda_2.$$

On a  $\Lambda_2 = \det(M) = \lambda_1 \lambda_2 > 0$  car  $\lambda_1$  et  $\lambda_2$  sont  $> 0$ . Donc, comme  $\det(M) = ad - b^2$ , on trouve  $ad - b^2 > 0 \Rightarrow ad > b^2 \geq 0$ , et donc  $ad > 0$ . Cela implique que  $a$  et  $d$  ont le même signe: soit tous les deux  $> 0$ , soit  $< 0$ . Mais comme  $\text{tr}(M) = a + d = \lambda_1 + \lambda_2 > 0$ , les deux ne peuvent pas être négatifs. Donc  $a$  et  $d$  sont  $> 0$ , d'où  $\Lambda_1 = a > 0$ .

Finalement, pour  $\boxed{(c) \Rightarrow (a)}$ , si  $\mathbf{v} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ , on a

$$\langle \mathbf{v}, M\mathbf{v} \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} ax + by \\ bx + dy \end{pmatrix} \right\rangle = ax^2 + 2bxy + dy^2.$$

Comme  $\Lambda_1 = a > 0$  et  $\Lambda_2 = \det(M) = ad - b^2 > 0$ , on a

$$ad > b^2 \Rightarrow d > \frac{b^2}{a}.$$

Ainsi, si  $y \neq 0$ , on a  $dy^2 > \frac{b^2}{a}y^2$ , d'où

$$\langle \mathbf{v}, M\mathbf{v} \rangle > ax^2 + 2bxy + \frac{b^2}{a}y^2 = \frac{a^2x^2 + 2abxy + b^2y^2}{a} = \frac{(ax + by)^2}{a} \geq 0,$$

et donc  $\langle \mathbf{v}, M\mathbf{v} \rangle > 0$ . Et si  $y = 0$ , alors  $x \neq 0$  (car  $\mathbf{v} \neq \mathbf{0}$ ) et on a

$$\langle \mathbf{v}, M\mathbf{v} \rangle = ax^2 > 0.$$

### Solution 6.

Pour les cas (a) – (d) on peut utiliser la matrice hessienne  $H$  en  $(0, 0)$  qui est diagonale. (On peut aussi s'en passer et utiliser les mêmes arguments que pour (e) – (h)). On a:

- (a)  $\det H = 2^2 > 0$  et  $H_{11} = 2 > 0 \Rightarrow$  le point  $(0, 0)$  est un minimum (en fait global) ;
- (b)  $\det H = 2 \cdot (-2) < 0 \Rightarrow$  il s'agit d'un point selle ;
- (c)  $\det H = (-2) \cdot 2 < 0 \Rightarrow$  il s'agit d'un point selle ;
- (d)  $\det H = (-2)^2 > 0$  et  $H_{11} = -2 < 0 \Rightarrow$  le point  $(0, 0)$  est un maximum (en fait global).

Pour les cas (e) – (h) on doit utiliser un autre argument (car la matrice hessienne est nulle). Noter que cet argument marche aussi pour les cas (a) – (d).

- (e) Comme  $f(x, y) = x^4 + y^4 > 0 = f(0, 0)$  pour tout  $(x, y) \neq (0, 0)$ , le point  $(0, 0)$  est le minimum global.
- (f) Soit  $\varepsilon > 0$ . Alors  $f(\varepsilon, 0) = \varepsilon^4 > 0 = f(0, 0) > f(0, \varepsilon) = -\varepsilon^4$ , donc  $(0, 0)$  est un point selle.
- (g) Aussi un point selle:  $f(\varepsilon, 0) = -\varepsilon^4 < 0 = f(0, 0) < f(0, \varepsilon) = \varepsilon^4$  pour tout  $\varepsilon > 0$ .
- (h)  $f(x, y) = -(x^4 + y^4) < 0$  pour tout  $(x, y) \neq (0, 0)$ , donc  $(0, 0)$  est le maximum global de  $f$ .