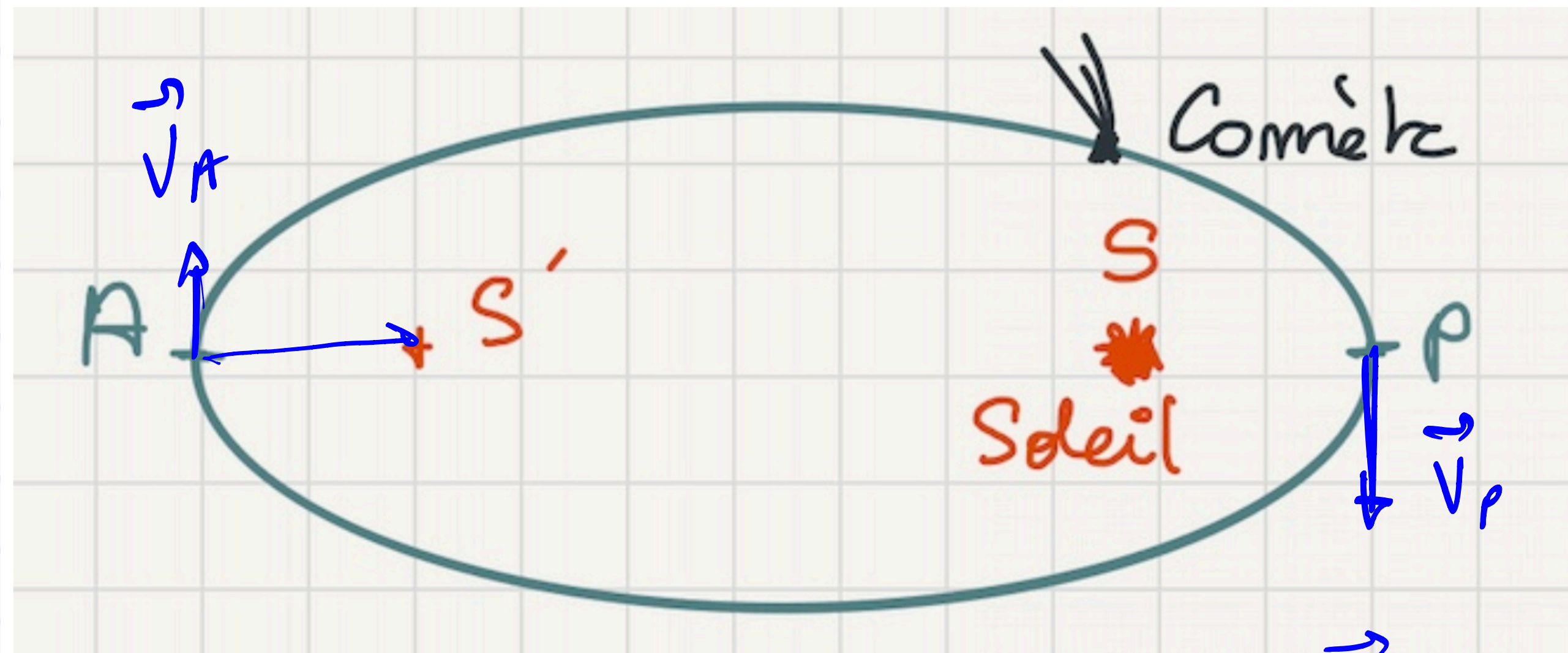


# Mécanique générale, classe inversée.

~~27~~ Novembre ~~2024~~  
S S



# Comète



$$\sum \vec{\tau}_S = \frac{d\vec{L}_S}{dt} \quad \sum \vec{\tau}_{S'} = \frac{d\vec{L}_{S'}}{dt}$$

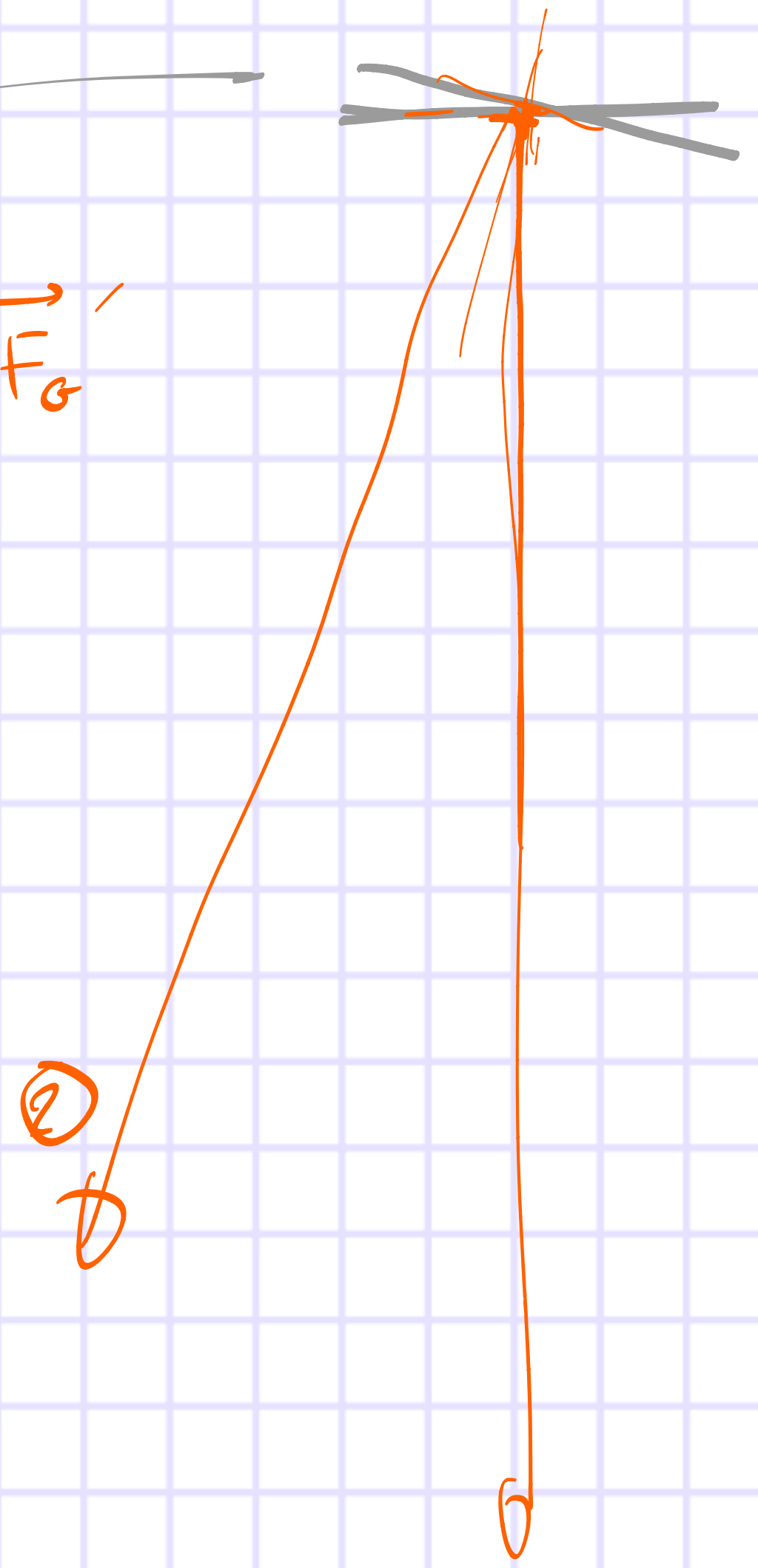
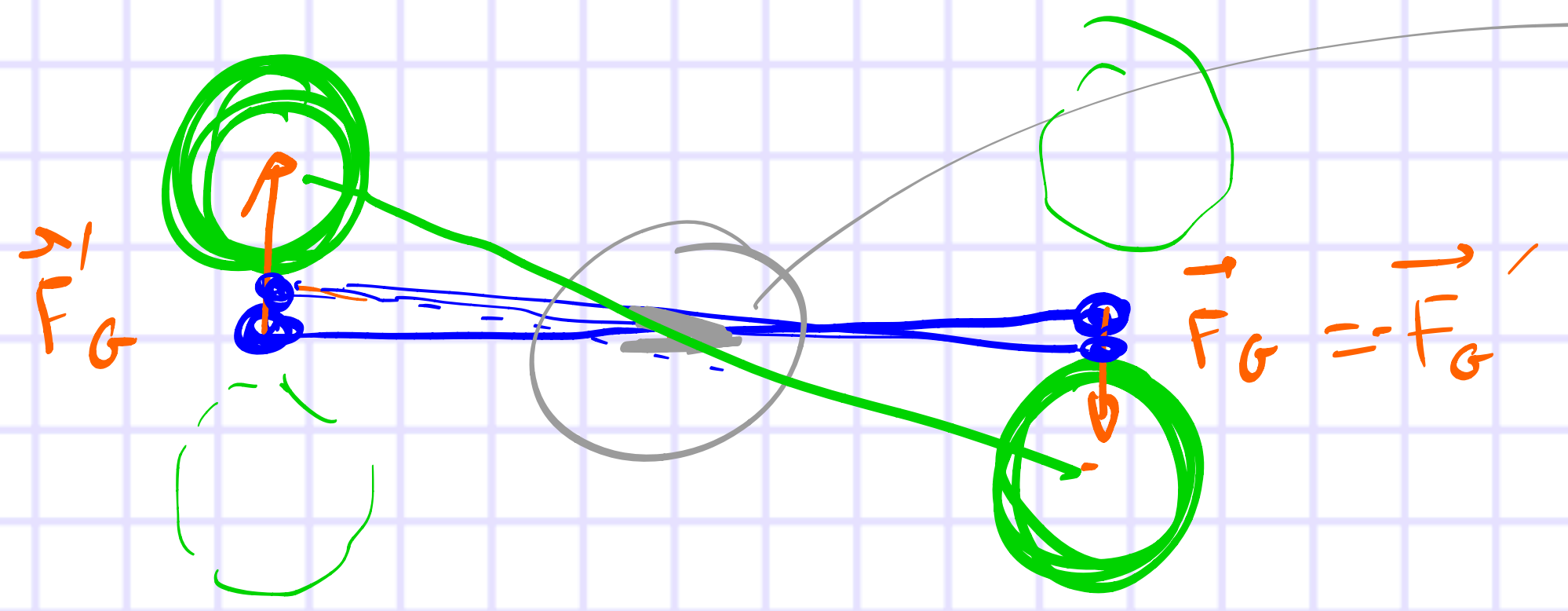
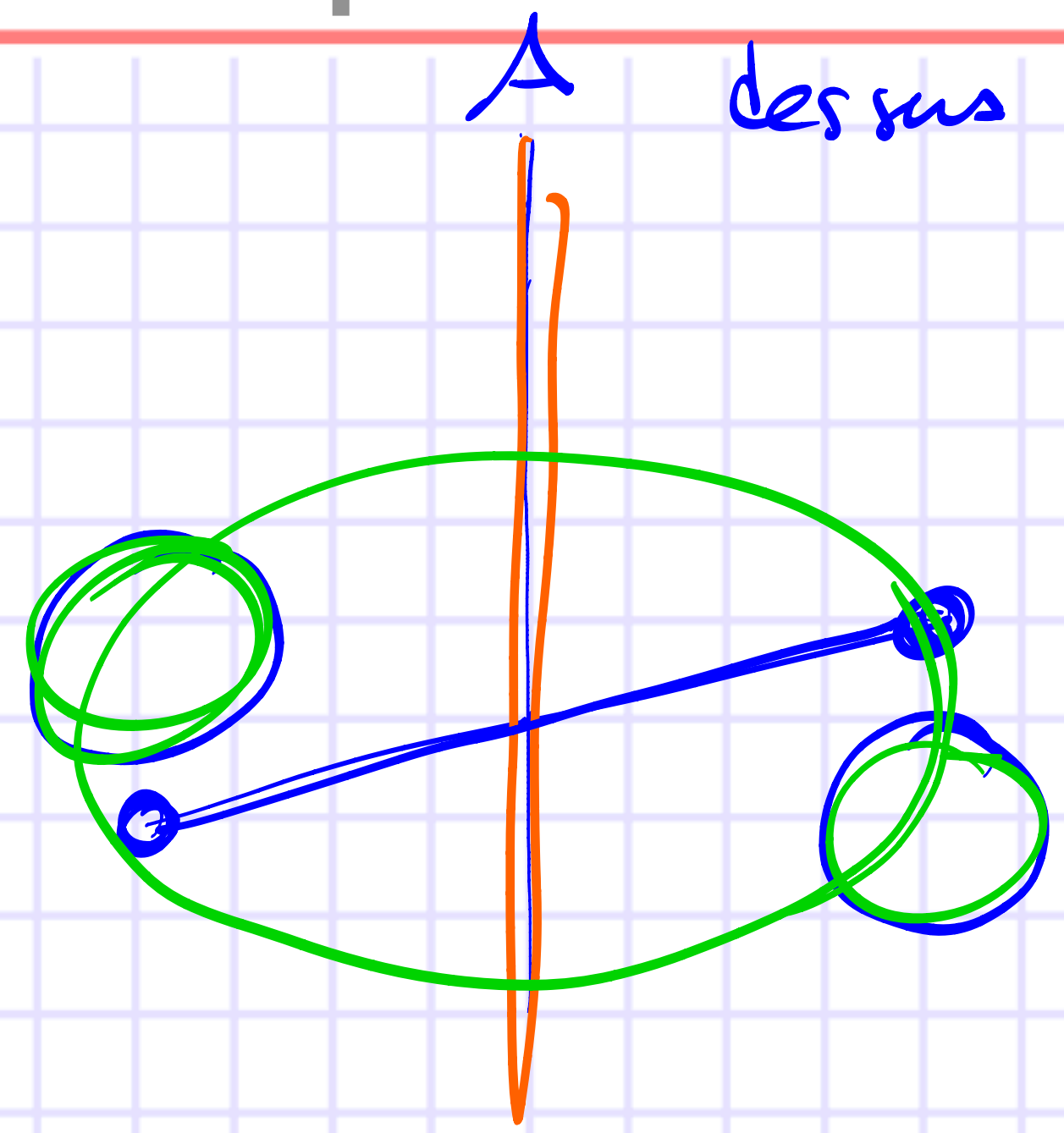
$$|\vec{S'A} \wedge (m\vec{v}_A)| = S'A \cdot m v_A \text{ car } \vec{S'A} \perp \vec{v}_A$$

$$|\vec{S'P} \wedge (m\vec{v}_P)| = S'P \cdot m v_P$$

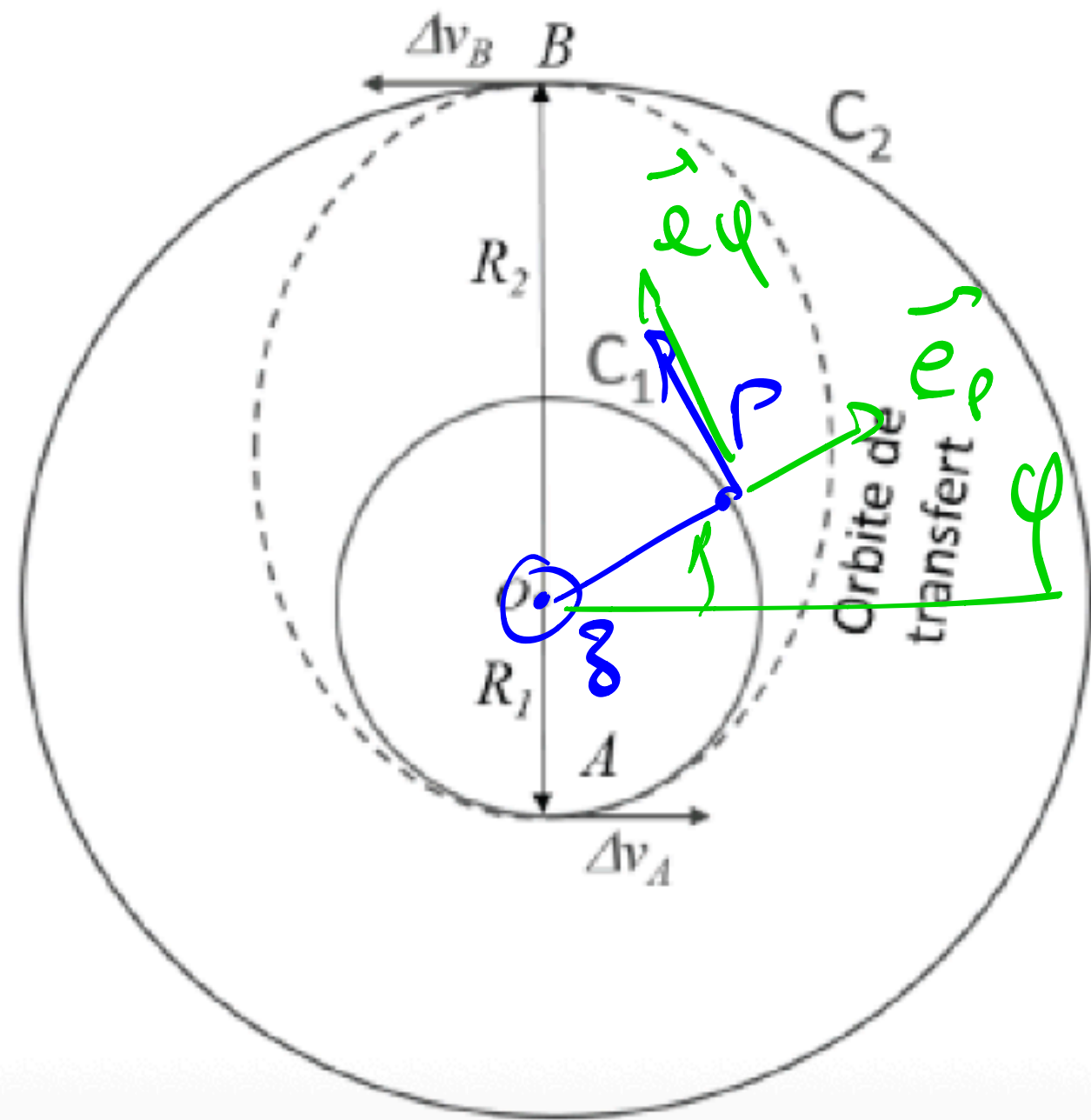
Une comète a une orbite elliptique autour du Soleil, situé en  $S$ , un des foyers de l'ellipse. On considère son moment cinétique par rapport à l'autre foyer  $S'$ , on compare la norme du moment cinétique  $L_{S'}$  en  $A$  (Aphélie) et  $P$  (Périhélie):

- C'est le même en  $A$  et  $P$ , car le moment cinétique d'un corps soumis à une force centrale est constant 0%
- Il est plus grand en  $P$  0%
- Il est plus grand en  $A$  0%

# Manips *la ven dish*



# Exercice d'application gravitation



1 - sur l'orbite  $C_1$  conservation de  $\vec{L}_0$   
 $\vec{L}_0 = cte = \vec{OP}_1 m \vec{V}_1 \quad \vec{OP} \perp \vec{V}_1$

$$= R_1 m V_1 \vec{e}_z$$

$$L_0 = R_1 m v_1 = cte \quad v_1 = \frac{L_0}{m R_1} = cte$$

$$\Sigma \vec{F} = m \vec{a} = \vec{F}_G = \frac{GMm}{R_1^2} (-\vec{e}_p) =$$

$$- \frac{GMm}{R_1^2} \vec{e}_p = \left( -\frac{v_1^2}{R_1} \vec{e}_p + \frac{dv_1}{dt} \vec{e}_p \right) m$$

sur  $\vec{e}_p \Rightarrow m \frac{dv_1}{dt} = 0 \Rightarrow v_1 = cte$

sur  $\vec{e}_p \quad -\frac{GMm}{R_1^2} = -\frac{v_1^2}{R_1} m \quad v_1^2 = \frac{GM}{R_1}$   
 $\Rightarrow v_1 = cte$

2 -

$$v_1 = \sqrt{\frac{GM}{R_1}}$$

# Exercice d'application gravitation

3 -  $E_1 = E_{\text{cin}} + E_p$  ou  $E_1 = E_c + E_p$

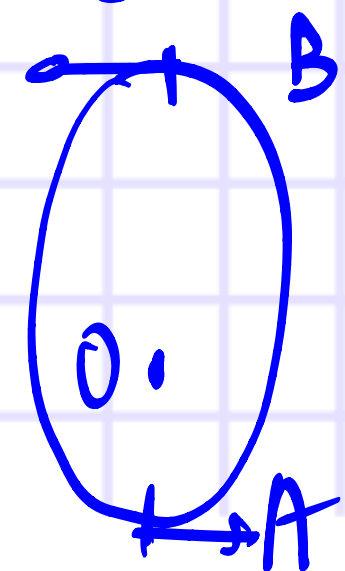
$$E_1 = \frac{1}{2} m v_1^2 + \left( -\frac{GMm}{R_1} \right) = \frac{1}{2} m \frac{GM}{R_1} - \frac{GMm}{R_1} = -\frac{1}{2} \frac{GMm}{R_1}$$

4 - Gravitation force conservative  $W_{12}^{\text{grav}} = E_{p1} - E_{p2}$

$$= -\frac{GMm}{R_1} - \left( -\frac{GMm}{R_2} \right)$$

$$W_{12}^{\text{grav}} = GMm \left( \frac{1}{R_2} - \frac{1}{R_1} \right)$$

5  $v_B$  en B en fonction de  $v_A$  en A



$$\left. \begin{array}{l} \vec{OA} \perp \vec{v}_A \quad \vec{OB} \perp \vec{v}_B \\ \vec{L} = \vec{r} \times \vec{p} = \text{cte} \end{array} \right\}$$

$$\underbrace{OA}_{R_1} \wedge v_A = \underbrace{OB}_{R_2} \wedge v_B \quad \left\{ \quad v_B = \frac{R_1}{R_2} v_A \right.$$

# Exercice d'application gravitation

$$6 - \left. \begin{aligned} E_T &= E_c + E_p = \frac{1}{2} m v_A^2 - \frac{GMm}{R_1} \\ &= \left( \right)_B = \frac{1}{2} m v_B^2 - \frac{GMm}{R_2} \\ v_B &= \frac{R_1}{R_2} v_A \end{aligned} \right\} \begin{array}{l} \text{3 équations} \\ \text{3 inconnues} \\ v_A \quad v_B \quad E_T \end{array}$$

$$E_T = \frac{1}{2} m \frac{R_1^2}{R_2^2} v_A^2 - \frac{GMm}{R_2} \quad \textcircled{2}$$

$$\left( \frac{R_1^2}{R_2^2} E_T \right) - E_T = \frac{1}{2} m v_A^2 \cdot \frac{R_1^2}{R_2^2} - \frac{1}{2} m v_A^2 \frac{R_1^2}{R_2^2} - \frac{GMm}{R_1} \frac{R_1^2}{R_2^2} + \frac{GMm}{R_2}$$

$$E_T \left( \frac{R_1^2 - R_2^2}{R_2^2} \right) = - \frac{GMm}{R_2} \cdot \left( \frac{R_1 - R_2}{R_2} \right); \quad E_T = GMm \frac{R_1 - R_2}{R_1^2 - R_2^2} = -GMm \frac{R_1 - R_2}{(R_1 - R_2)(R_1 + R_2)}$$

$$E_T = - \frac{GMm}{R_1 + R_2}$$

# Exercice d'application gravitation

$F = v_A$  en fonction de  $E_T$ ,  $E_1$  et  $m$

$$E_T = \frac{1}{2} m v_A^2 - \frac{GMm}{R_1} = ? \quad E_1 = -\frac{1}{2} \frac{GMm}{R_1}$$

$$E_T = \frac{1}{2} m v_A^2 + 2E_1$$

$$v_A^2 = \frac{2E_T - 4E_1}{m}$$

$$v_A = \sqrt{\frac{2E_T - 4E_1}{m}}$$

$E_T$  A  $E_T - E_1 = \frac{1}{2} m v_A^2 - \frac{1}{2} m v_1^2$

$$\frac{-GMm}{R_1 + R_2} = \frac{1}{2} m v_A^2 - \frac{GMm}{R_1} \Rightarrow \frac{1}{2} v_A^2 = GM \left( \frac{1}{R_1} - \frac{1}{R_1 + R_2} \right)$$
$$v_A^2 = 2GM \left( \frac{R_2}{R_1(R_1 + R_2)} \right) = \frac{2GM}{R_1 + R_2} \cdot \frac{R_1}{R_2}$$