

## Exercices

### Exercice 1 Dérivations

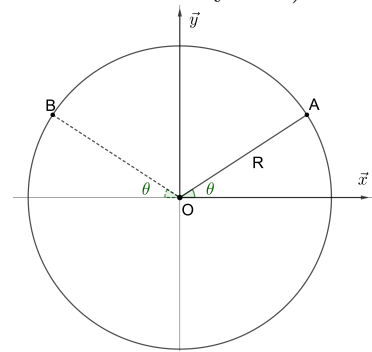
Calculer les dérivées par rapport au temps ( $t$ ) des fonctions suivantes :

- |  |                                   |                        |
|--|-----------------------------------|------------------------|
| 1. $\cos(t)$                           | 4. $\ln(t)$                       | 7. $\sin(t) \cos(t)$   |
| 2. $\sin(t)$                           | 5. $\sqrt{t} = t^{\frac{1}{2}}$   | 8. $t \cos(t)$         |
| 3. $\tan(t) = \frac{\sin(t)}{\cos(t)}$ | 6. $t^\alpha$ ( $\alpha \neq 0$ ) | 9. $t \cos(t) \sin(t)$ |
|  |                                   | 10. $\sin(t^2)$        |

### Exercice 2 Direction les vecteurs !

On considère les vecteurs  $\vec{OA}$  et  $\vec{OB}$  suivants (A et B sur un cercle de rayon  $R$ ) :

- Exprimer les composantes de  $\vec{OA}$  et  $\vec{OB}$  en fonction de  $R$  et  $\theta$ .
- Représenter  $\vec{u} = \vec{OA} + \vec{OB}$  et  $\vec{v} = \vec{OA} - \vec{OB}$ .
- Exprimer les composantes de  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$
- Refaire le dessin avec  $\theta = \frac{3\pi}{4}$  et  $\theta = -\frac{\pi}{3}$



### Exercice 3 Dérivations, on part à la dérive

Soit  $\theta(t) = \omega t$  une fonction du temps.

Calculer les dérivées par rapport au temps des fonctions :

- |                   |                                |
|-------------------|--------------------------------|
| 1. $\cos(\theta)$ | 4. $e^{i\theta}$               |
| 2. $\sin(\theta)$ | 5. $\sin(\theta) \cos(\theta)$ |
| 3. $\tan(\theta)$ |                                |

### Exercice 4 Les vecteurs, c'est la base

Soient les vecteurs  $\vec{u} \begin{vmatrix} \cos \theta \\ \sin \theta \end{vmatrix}$  et  $\vec{v} \begin{vmatrix} -\sin \theta \\ \cos \theta \end{vmatrix}$  en coordonnées cartésiennes.

- Représenter  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  pour  $\theta = \frac{\pi}{6}; \frac{\pi}{4}; \frac{\pi}{3}; \frac{\pi}{2}; \frac{4\pi}{3}; \pi; -\frac{3\pi}{4}$  et  $-\frac{\pi}{4}$
- Calculer  $\|\vec{u}\|$  et  $\|\vec{v}\|$
- Montrer que  $\vec{u} \perp \vec{v}$

**Exercice 5** Analyse dimensionnelle

1. A l'aide de l'analyse dimensionnelle, vérifier l'exactitude de la formule suivante :  
 Chemin  $x$  parcouru durant le temps  $t$  par un point matériel d'accélération  $a$ , de vitesse initiale  $v_0$  et de position initiale  $x_0$  :

$$x(t) = \frac{1}{2}at^2 + v_0t + x_0$$

2. Quelle est la bonne formule pour la portée  $D$  d'un projectile lancé à la vitesse  $v_0$  sous un angle  $\alpha$  par rapport à l'horizontale, avec  $g$  accélération de la pesanteur :
 

(a) $D = \frac{g}{v_0} \sin 2\alpha$	(a) $D = \frac{g^2}{v_0} \sin 2\alpha$
(b) $D = \frac{v_0}{g} \sin 2\alpha$	(b) $D = \frac{v_0^2}{g} \sin 2\alpha$

**Exercice 6** Dérivations, le retour

Soit  $\theta$  une fonction du temps  $\theta(t)$  quelconque. On notera  $\dot{\theta}(t) = \frac{d\theta(t)}{dt}$  la dérivée de  $\theta$  par rapport au temps.

Calculer la dérivée par rapport au temps de  $f(t)$  pour :

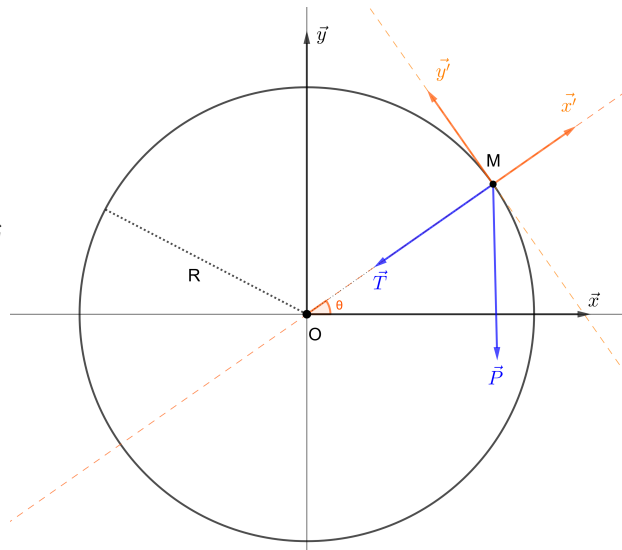
(Attention, on n'a pas explicité  $\theta(t)$ , il est ici implicite que  $\theta$  est une fonction du temps  $t$ )

- |                   |                                       |
|-------------------|---------------------------------------|
| 1. $\cos(\theta)$ | 5. $e^{i\theta}$                      |
| 2. $\sin(\theta)$ | 6. $\sin(\theta) \cos(\theta)$        |
| 3. $\tan(\theta)$ | 7. $\theta^\alpha$                    |
| 4. $\ln(\theta)$  | 8. $\theta \cos(\theta) \sin(\theta)$ |

**Exercice 7** Savoir se projeter

Soit  $M$  sur un cercle de rayon  $R$ . Soient les vecteurs  $\vec{T}$  pointant vers  $O$  et  $\vec{P}$  parallèle à  $Oy$  avec  $\|\vec{T}\|=T$  et  $\|\vec{P}\|=P$ .

- Donner les composantes des vecteurs  $\vec{OM}$ ,  $\vec{P}$  et  $\vec{T}$  en fonction de  $R$ ,  $T$ ,  $P$  et  $\theta$ .
- Donner les composantes de  $\vec{P}$  et  $\vec{T}$  dans le repère  $(M, x', y')$



**Exercice 8** *Repère, distance et vitesse*

On veut étudier le mouvement d'un point  $P$  se déplaçant sur une table.

- a) Combien de paramètres sont nécessaires pour repérer la position d'un point sur la table ?
- b) Comment peut-on décrire le mouvement du point  $P$  ?
- c) Soient deux points  $A$  et  $B$  situés sur la trajectoire du point  $P$ . Exprimez la distance entre  $A$  et  $B$  : celle-ci est-elle la distance parcourue par  $P$  ?
- d) Quelle est la vitesse de  $P$  entre  $A$  et  $B$  ? Comment l'appelle-t-on ? Existe-t-il une relation entre cette vitesse et les vitesses de  $P$  en  $A$  et en  $B$  ?