

Exercices

Exercice 1 *révision chocs*

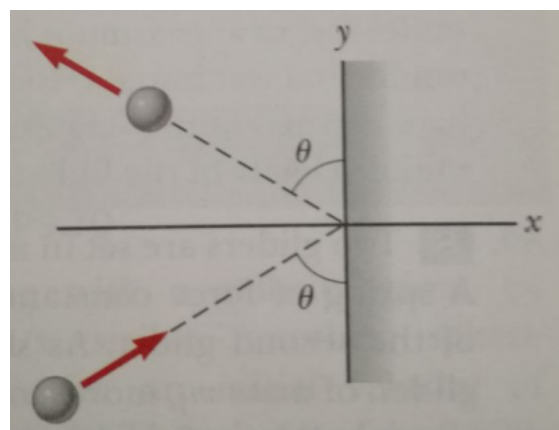
En finale du tournoi de Roland Garros, Roger Federer reçoit une balle (de masse $m = 0,06$ kg) de Rafael Nadal arrivant horizontalement avec une vitesse $v = 50 \text{ m}\cdot\text{s}^{-1}$. Il renvoie la balle dans le sens opposé mais toujours horizontalement avec une vitesse de $40 \text{ m}\cdot\text{s}^{-1}$.

1. Quelle est la quantité de mouvement transmise à la balle par la raquette de Roger ?
2. Quel travail la raquette effectue-t-elle sur la balle ?

Exercice 2 *révision chocs*

Une boule de pétanque en acier de masse $m = 3$ kg frappe un mur avec une vitesse $v = 10 \text{ m}\cdot\text{s}^{-1}$ et un angle $\theta = 60^\circ$ tel que le montre la figure de droite. La boule rebondit sur le mur et repart avec la même vitesse v et le même angle θ .

Si la balle est en contact avec le mur pendant un temps $t_{\text{contact}} = 0,2$ s, quelle est la force moyenne exercée par le mur sur la balle ?



Exercice 3 *révision chocs*

On regarde les collisions entre une boule en acier de 1kg et une balle de 10g. Calculer les vitesses après un choc élastique quand :

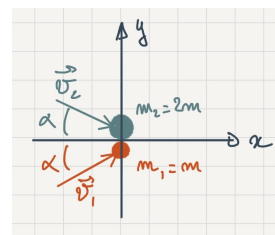
1. La boule arrive à $v_1 = 1\text{m/s}$ dans la balle immobile
2. La balle arrive à $v_1 = 1\text{m/s}$ dans la boule immobile

Exercice 4 *révision chocs*

2 palets de masse $m_1 = m = 1\text{kg}$ et $m_2 = 2m = 2\text{kg}$ ont une collision élastique (choc frontal) avec \vec{v}_1 et \vec{v}_2 .

L'angle α fait 30° et $|\vec{v}_1| = |\vec{v}_2| = 1 \text{ m/s}$.

Donner les composantes de \vec{v}'_1 et \vec{v}'_2 dans le repère (O, x, y) .



Exercice 5

Une masse $m = 10,6$ kg oscille au bout d'un ressort vertical de constante $k = 20500 \text{ N}\cdot\text{m}^{-1}$. Les frottements fluides sont pris en compte et on donne le coefficient $b_f = 3 \text{ N}\cdot\text{s}\cdot\text{m}^{-1}$. Donner la pseudo-fréquence des oscillations.

Exercice 6

On considère un oscillateur amorti constitué d'un ressort vertical au bout duquel est accrochée une masse m , le tout plongé dans un liquide (le coefficient de frottement est b).

1. Faire une analyse de forces et trouver une expression de $m\ddot{x}$
2. Montrer que la perte d'énergie mécanique de l'oscillateur amorti en fonction du temps est donnée par $\frac{dE_m}{dt} = -bv^2$.

Exercice 7

On dispose d'une masse $m = 100\text{g}$ et de deux ressorts de constante 10Nm^{-1} . Quelle est la période propre de l'oscillateur obtenu si on met un seul ressort ? Les deux ressorts en série ? Les deux ressorts en parallèle ?

Exercice 8

Un explorateur arrive sur une planète inconnue. Il utilise un pendule simple pour mesurer la gravité. Le fil fait 1 mètre et la période des petites oscillations 2,8s. Que vaut g sur cette planète ?

Exercice 9

Un oscillateur amorti est constitué d'une masse m et d'un ressort de raideur k . L'amplitude des oscillations diminue de 10% à chaque pseudopériode.

1. Montrer que $\gamma \frac{2\pi}{\omega} = -\ln(0,9) \cong 0,1$
2. En déduire $\frac{\gamma}{\Omega_0}$

Reponses

- On trouve $p_{raq} = 5,4 \text{ kg}\cdot\text{m}\cdot\text{s}^{-1}$
 - On a $W = \Delta E_c = -27 \text{ J}$
- On trouve une force $F = 260 \text{ N}$ orientée selon $-\vec{e}_x$
- $$v'_1 = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} v_1 \quad v'_2 = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v_1$$
 - $$v'_1 = \frac{1 - 0,01}{1,01} \cdot 1 \text{ m/s} = 0,98 \text{ m/s}$$

$$v'_2 = \frac{2 \cdot 1}{1,01} \cdot 1 = 1,98 \text{ m/s}$$
 - $$v'_1 = \frac{-0,99}{1,01} \cdot 1 \text{ m/s} = -0,98 \text{ m/s}$$

$$v'_2 = \frac{2 \cdot 0,01}{1,01} \cdot 1 = 0,0198 \text{ m/s}$$
- $$\vec{v}_1 \begin{vmatrix} \cos \alpha & \vec{v}_2 \\ \sin \alpha & -\sin \alpha \end{vmatrix}$$

$$\vec{v}'_1 = \frac{(m_1 - m_2)\vec{v}_1 + 2m_2\vec{v}_2}{m_1 + m_2} \quad m_1 = m \quad m_2 = 2m$$

$$= \frac{-m\vec{v}_1 + 4mv_2}{3m} = -\frac{1}{3}\vec{v}_1 + \frac{4}{3}\vec{v}_2$$

$$\vec{v}'_2 = \frac{(m_2 - m_1)\vec{v}_2 + 2m_1\vec{v}_1}{m_1 + m_2} = \frac{mv_2 + 2m\vec{v}_1}{3m}$$

$$= \frac{1}{3}\vec{v}_2 + \frac{2}{3}\vec{v}_1$$

$$\vec{v}'_1 \begin{vmatrix} -\frac{1}{3} \cos \alpha + \frac{4}{3} \cos \alpha & \vec{v}_2 \\ -\frac{1}{3} \sin \alpha - \frac{4}{3} \sin \alpha & \frac{1}{3} \sin \alpha \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos \alpha & \vec{v}_2 \\ -\frac{5}{3} \sin \alpha & \frac{1}{3} \sin \alpha \end{vmatrix}$$

- On trouve $f = 7 \text{ Hz}$
- En projetant les forces, on trouve $m\ddot{x} = -kx - b\dot{x}$
 - L'énergie mécanique est donnée par $E_m = \frac{1}{2}m\dot{x}^2 + \frac{1}{2}kx^2$. Alors on a :

$$\frac{dE_m}{dt} = m\dot{x}\ddot{x} + kx\dot{x}$$

En isolant kx dans la question 1 et en l'injectant dans la dérivée de l'énergie

$$\frac{dE_m}{dt} = m\dot{x}\ddot{x} + \dot{x}(-m\ddot{x} - b\dot{x}) = \boxed{-b\dot{x}^2}$$

- $$\Omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} = \sqrt{\frac{10}{0,1}} = 10 \text{ rad}\cdot\text{s}^{-1}$$

Un seul : $T_1 = \frac{2\pi}{\Omega_0} = 0,62 \text{ s}$

En série : $k' = \frac{k}{2} \Rightarrow T_2 = \sqrt{2}T_1 = 0,89 \text{ s}$

En parallèle : $k'' = 2k \Rightarrow T_3 = \frac{T_1}{\sqrt{2}} = 0,44 \text{ s}$

8. Il obtient $g = 5 \text{ m}\cdot\text{s}^{-2}$

9. 1. $0,9e^{-\gamma \cdot 0} = e^{-\gamma \frac{2\pi}{\omega}} \Rightarrow \gamma \frac{2\pi}{\omega} = -\ln(0,9)$

2. $\frac{\gamma}{\Omega_0} = 0,016$

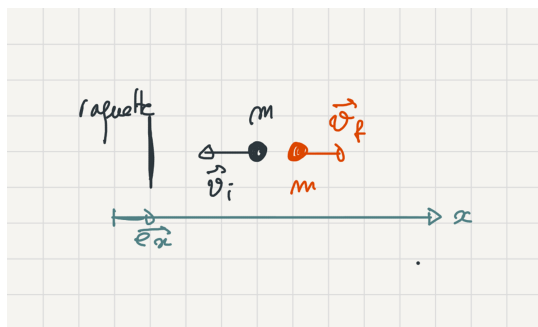
Solutions

Solution 1

1. La balle partant dans l'autre direction, la quantité de mouvement transmise peut s'écrire :

$$\vec{p}_{\text{balle}} = \vec{p}_f - \vec{p}_i = m\vec{v}_f - m\vec{v}_i = m(v_f\vec{e}_x - (-v_i\vec{e}_x)) = m(v_f + v_i)\vec{e}_x = 5.4\vec{e}_x \quad (1)$$

Donc $p_{\text{balle}} = |\vec{p}_{\text{balle}}| = 5.4 \text{ kg} \cdot \text{m} \cdot \text{s}^{-1}$



- 2.

$$W = \Delta E_c = \frac{1}{2}m(v_f^2 - v_i^2) = -27J \quad (2)$$

Solution 2

En reprenant l'expression de la seconde Loi de Newton, on sait que $\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt}$, donc en prenant une force moyenne, on peut approximer la formule de forme discrète comme suit : $\vec{F} = \frac{\Delta\vec{p}}{\Delta t}$

Alors on peut l'écrire grâce aux composantes horizontales des quantités de mouvement avant et après l'impact :

$$\vec{v}_i = v(\cos(\frac{\pi}{2} - \theta)\vec{e}_x + \sin(\frac{\pi}{2} - \theta)\vec{e}_y) \quad (3)$$

$$\vec{v}_f = v(-\cos(\frac{\pi}{2} - \theta)\vec{e}_x + \sin(\frac{\pi}{2} - \theta)\vec{e}_y) \quad (4)$$

$$\Delta\vec{p} = m(\vec{v}_f - \vec{v}_i) = 2mv \sin(\theta)\vec{e}_x \quad (5)$$

$$F = \frac{\Delta p}{\Delta t} = \frac{2mv \sin(\theta)}{t_{\text{contact}}} = 259.81N \quad (6)$$

Solution 3

Par clarté nous noterons la boule avec l'indice B et la balle b. Les vitesses respectives de la balle et la boule après choc sont régies par les équations (du cours) de choc frontal :

$$\vec{v}'_b = \frac{(m_b - m_B)\vec{v}_b + 2m_B\vec{v}_B}{m_b + m_B} \quad (7)$$

$$\vec{v}'_B = \frac{(m_B - m_b)\vec{v}_B + 2m_b\vec{v}_b}{m_b + m_B} \quad (8)$$

1. La balle est immobile, donc $v_b = 0$. Le système devient alors :

$$v'_b = \frac{2m_B}{m_b + m_B}v_B = 1.98m \cdot s^{-1} \quad (9)$$

$$v'_B = \frac{m_B - m_b}{m_b + m_B}v_B = 0.98m \cdot s^{-1} \quad (10)$$

2. La boule est immobile, donc $v_B = 0$. Le système devient alors :

$$v'_b = \frac{m_b - m_B}{m_b + m_B}v_b = -0.98m \cdot s^{-1} \quad (11)$$

$$v'_B = \frac{2m_b}{m_b + m_B}v_b = 0.02m \cdot s^{-1} \quad (12)$$

Solution 4

On utilise à nouveau la formule de vitesse après un choc frontal :

$$\vec{v}'_1 = \frac{(m_1 - m_2)\vec{v}_1 + 2m_2\vec{v}_2}{m_1 + m_2} \quad (13)$$

$$\vec{v}'_2 = \frac{(m_2 - m_1)\vec{v}_2 + 2m_1\vec{v}_1}{m_1 + m_2} \quad (14)$$

Cependant, ici les vecteurs vitesse 1 et 2 doivent être projetés :

$$\vec{v}_1 = v(\cos(\alpha)\vec{e}_x + \sin(\alpha)\vec{e}_y) = v\left(\frac{\sqrt{3}}{2}\vec{e}_x + \frac{1}{2}\vec{e}_y\right) \quad (15)$$

$$\vec{v}_2 = v(\cos(\alpha)\vec{e}_x - \sin(\alpha)\vec{e}_y) = v\left(\frac{\sqrt{3}}{2}\vec{e}_x - \frac{1}{2}\vec{e}_y\right) \quad (16)$$

En injectant les masses respectives et les vitesses projetées, on obtient :

$$\vec{v}'_1 = -\frac{1}{3}\vec{v}_1 + \frac{4}{3}\vec{v}_2 = v\left(\frac{\sqrt{3}}{2}\vec{e}_x - \frac{5}{6}\vec{e}_y\right) \quad (17)$$

$$\vec{v}'_2 = \frac{2}{3}\vec{v}_1 + \frac{1}{3}\vec{v}_2 = v\left(\frac{\sqrt{3}}{2}\vec{e}_x + \frac{1}{6}\vec{e}_y\right) \quad (18)$$

Solution 5

La pseude-fréquence s'écrit :

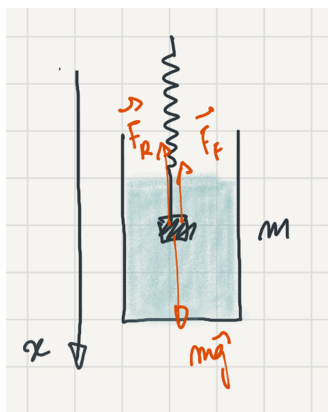
$$f = \frac{\omega}{2\pi} = \frac{\sqrt{\Omega_0^2 - \gamma^2}}{2\pi} = \frac{\sqrt{\frac{k}{m} - (\frac{b_e}{2m})^2}}{2\pi} = 7Hz \quad (19)$$

Solution 6

1. La seconde loi de Newton le long de la direction verticale (notée x) nous donne :

$$\sum \vec{F} = m\vec{a} = \vec{F}_f + m\vec{g} + \vec{F}_k = m\ddot{x}\vec{e}_x = mg\vec{e}_x - b_l\dot{x}\vec{e}_x - kx\vec{e}_x \quad (20)$$

$$m\ddot{x} + b_l\dot{x} + kx = mg \quad (21)$$



2. L'énergie mécanique est donnée par $E_m = E_c + E_p = \frac{1}{2}m\dot{x}^2 + \frac{1}{2}kx^2 - mgx$. Alors on a :

$$\frac{dE_m}{dt} = m\dot{x}\ddot{x} + kx\dot{x} - mg\dot{x}$$

En isolant kx dans la question 1 et en l'injectant dans la dérivée de l'énergie

$$\frac{dE_m}{dt} = m\dot{x}\ddot{x} + \dot{x}(mg - m\ddot{x} - b\dot{x}) - mg\dot{x} = \boxed{-b\dot{x}^2}$$

Solution 7

L'expression de la période propre est $T_0 = \frac{2\pi}{\Omega_0} = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k_{eq}}}$ avec $\Omega_0 = \sqrt{\frac{k_{eq}}{m}}$. Donc pour les différents systèmes étudiés on a :

- Pour un seul ressort, $k_{eq} = k = 10Nm^{-1}$, donc $T_0 = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}} = 0.62s$

- Pour 2 ressorts en série, $k_{eq} = (\frac{1}{k} + \frac{1}{k})^{-1} = \frac{k}{2} = 5Nm^{-1}$, donc $T_0 = 2\pi\sqrt{\frac{2m}{k}} = 0.89s$
- Pour 2 ressorts en parallèle, $k_{eq} = k + k = 20Nm^{-1}$, donc $T_0 = 2\pi\sqrt{\frac{m}{2k}} = 0.44s$

Solution 8

Nous savons que la période s'écrit $T_0 = \frac{2\pi}{\Omega_0}$. Pour un pendule simple soumis à la gravité, en appliquant la Seconde Loi de Newton et projetant nos équations du mouvement dans des coordonnées polaires, l'équation sur \vec{e}_φ donne (détail dans le cours) :

$$ml\ddot{\varphi} = -mg \sin(\varphi) \tag{22}$$

Pour des petites oscillations, on peut faire l'approximation $\sin(\varphi) \simeq \varphi$. En regroupant les termes à gauche et divisant par la masse et la longueur, on obtient l'équation d'oscillateur harmonique suivante :

$$\ddot{\varphi} + \frac{g}{l}\varphi = \ddot{\varphi} + \Omega_0^2\varphi = 0 \tag{23}$$

Ou on a la pulsation propre $\Omega_0^2 = \frac{g}{l}$. Donc en injectant ce résultat dans la définition de la période on peut la relier à la constante g, et isoler cette dernière :

$$T_0 = \frac{2\pi}{\Omega_0} = 2\pi\sqrt{\frac{l}{g}} \tag{24}$$

$$g = \frac{4l\pi^2}{T^2} = 5.035m \cdot s^{-2} \tag{25}$$

Solution 9

1. L'équation d'un oscillateur amorti est :

$$m\ddot{x} + b_l\dot{x} + kx = \ddot{x} + 2\gamma\dot{x} + \Omega_0^2x = 0 \tag{26}$$

Et sa solution générale est de la forme $x(t) = C'e^{-\gamma t} * \cos(\omega t + \varphi)$. Ainsi, l'amplitude de x(t) correspond aux termes non-harmoniques : $A = C'e^{-\gamma t}$. Si l'amplitude diminue de 10% à chaque pseudopériode, on peut écrire pour la première :

$$A(t = T) = 0.9 * A(t = 0) \tag{27}$$

$$e^{-\gamma T} = e^{-\gamma \frac{2\pi}{\omega}} = 0.9e^{-\gamma 0} = 0.9 \tag{28}$$

$$\gamma \frac{2\pi}{\omega} = -\ln(0.9) \tag{29}$$

2. On sait que $\omega = \sqrt{\Omega_0^2 - \gamma^2} \iff \Omega_0^2 = \omega^2 + \gamma^2$, donc :

$$\frac{\gamma^2}{\Omega_0^2} = \frac{\gamma^2}{\omega^2 + \gamma^2} = \frac{\left(\frac{\gamma}{\omega}\right)^2}{1 + \left(\frac{\gamma}{\omega}\right)^2} \quad (30)$$

$$\frac{\gamma}{\Omega_0} = \sqrt{\frac{\left(\frac{\gamma}{\omega}\right)^2}{1 + \left(\frac{\gamma}{\omega}\right)^2}} \quad (31)$$

En injectant le résultat de la question précédente $\frac{\gamma}{\Omega_0} = \frac{-\ln(0.9)}{2\pi}$, on en déduit $\frac{\gamma}{\Omega_0} = 0.016$.