

**Exercice 1** (ex 6.3 p. 66, corrigé p. 71).

Vérifier le théorème de la divergence pour  $F(x, y, z) = (xy, yz, xz)$  et

$$\Omega = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 0 < z < 1 - x - y, 0 < y < 1 - x, 0 < x < 1 \right\}.$$

**Solution :**

**Calcul**  $\operatorname{div} F$  :

On a

$$\frac{\partial F_1}{\partial x}(x, y, z) = \frac{\partial}{\partial x} [xy] = y$$

$$\frac{\partial F_2}{\partial y}(x, y, z) = \frac{\partial}{\partial y} [yz] = z$$

$$\frac{\partial F_3}{\partial z}(x, y, z) = \frac{\partial}{\partial z} [xz] = x$$

$$\operatorname{div} F(x, y, z) = x + y + z.$$

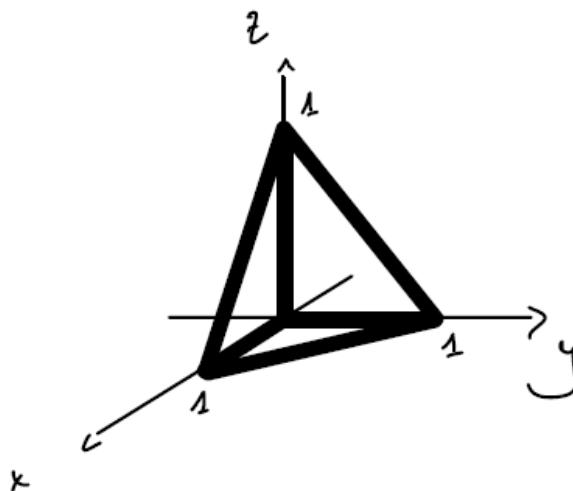
**Calcul**  $\iiint_{\Omega} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz$  :

On reste en coordonnées cartésiennes. Vu que toutes les conditions sont affines, on s'attend à ce que le domaine soit une région coincée entre des bouts de plans. On regarde rapidement où ces choses coupent les axes pour pouvoir faire un dessin :

$$(0, 0, z) \in \Omega \Leftrightarrow 0 < z < 1$$

$$(0, y, 0) \in \Omega \Leftrightarrow 0 < y < 1$$

$$(x, 0, 0) \in \Omega \Leftrightarrow 0 < x < 1$$



On a

$$\begin{aligned}
\iiint_{\Omega} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz &= \int_0^1 \int_0^{1-x} \int_0^{1-x-y} (x + y + z) dz dy dx \\
&= \int_0^1 \int_0^{1-x} x - x^2 - xy + y - xy - y^2 + \frac{1}{2} (1 - x - y)^2 dy dx \\
&= \int_0^1 \int_0^{1-x} -x^2 - y^2 - 2xy + x + y \\
&\quad + \frac{1}{2} (1 + x^2 + y^2 - 2x - 2y + 2xy) dy dx \\
&= \int_0^1 \int_0^{1-x} -\frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{2}y^2 - xy + \frac{1}{2} dy dx \\
&= \int_0^1 -\frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{2}x^3 - \frac{1}{6}(1-x)^3 - \frac{1}{2}x(1-x)^2 + \frac{1}{2} - \frac{1}{2}x dx \\
&= \int_0^1 \frac{1}{2}x^3 - \frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{2}x + \frac{1}{2} \\
&\quad - \frac{1}{6}(1 - 3x + 3x^2 - x^3) - \frac{1}{2}x(1 - 2x + x^2) dx \\
&= \int_0^1 \frac{1}{2}x^3 - \frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{2}x + \frac{1}{2} \\
&\quad - \frac{1}{6} + \frac{1}{2}x - \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{6}x^3 - \frac{1}{2}x + x^2 - \frac{1}{2}x^3 dx \\
&= \int_0^1 \frac{1}{6}x^3 - \frac{1}{2}x + \frac{1}{3} dx \\
&= \frac{1}{24} - \frac{1}{4} + \frac{1}{3} = \frac{1}{8}
\end{aligned}$$

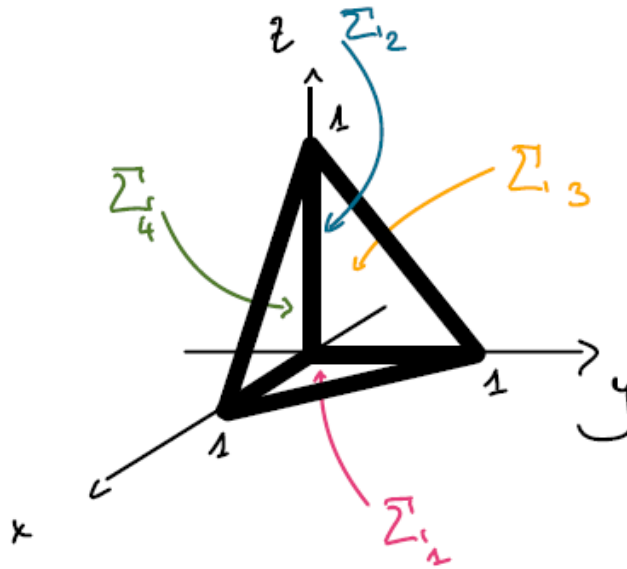
**Calcul**  $\iint_{\partial\Omega} \langle F, \nu \rangle ds$ , **Variante 1** : On utilise la formule

$$\iint_{\partial\Omega} \langle F, \nu \rangle ds = \pm \iint_A \langle F(\sigma(u, v)), \sigma_u \wedge \sigma_v \rangle dudv,$$

où le signe  $\pm$  dépend de si  $\sigma_u \wedge \sigma_v$  pointe vers l'extérieur (+) ou l'intérieur (-)

Le bord de  $\Omega$  se sépare en 4 parties :

$$\begin{aligned}
\Sigma_1 &= \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : z = 0, 0 \leq y \leq 1 - x, 0 \leq x \leq 1\} \rightarrow \mathbb{R}^3 \\
\Sigma_2 &= \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : z = 1 - x - y, 0 \leq y \leq 1 - x, 0 \leq x \leq 1\} \\
\Sigma_3 &= \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x = 0, 0 \leq y \leq 1, 0 \leq z \leq 1 - y\} \\
\Sigma_4 &= \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : y = 0, 0 \leq x \leq 1, 0 \leq z \leq 1 - x\}
\end{aligned}$$



On a  
 $\Sigma_1$ :

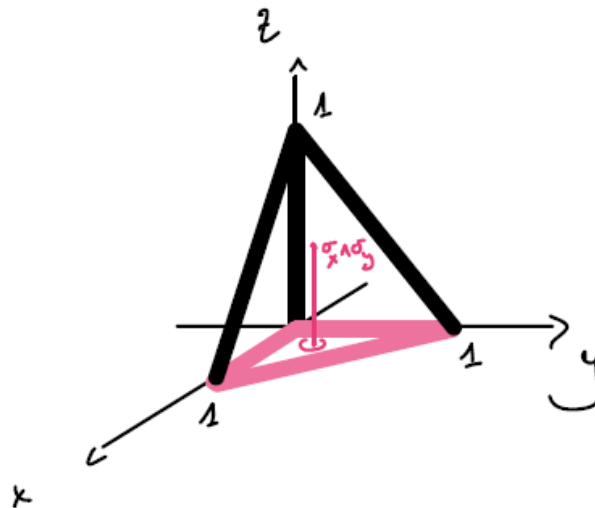
$$\sigma: \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y \leq 1 - x, 0 \leq x \leq 1\} \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\sigma(x, y) = (x, y, 0)$$

$$F(\sigma(x, y)) = (xy, 0, 0)$$

$$\sigma_x \wedge \sigma_y = \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Cette normale est intérieure. En effet,  $\Sigma_1$  étant le dessous du domaine, on s'attend à ce que la normale extérieure pointe vers le bas, i.e. on s'attend à ce que la normale ait une troisième composante négative. Ici, 1 est positif. On peut aussi le voir sur le dessin :



Ainsi,

$$\iint_{\Sigma_1} \langle F, \nu \rangle ds = - \int_0^1 \int_0^{1-x} \langle (xy, 0, 0), (0, 0, 1) \rangle dy dx = 0$$

Passons à la partie du bord suivante :

$\Sigma_2$ :

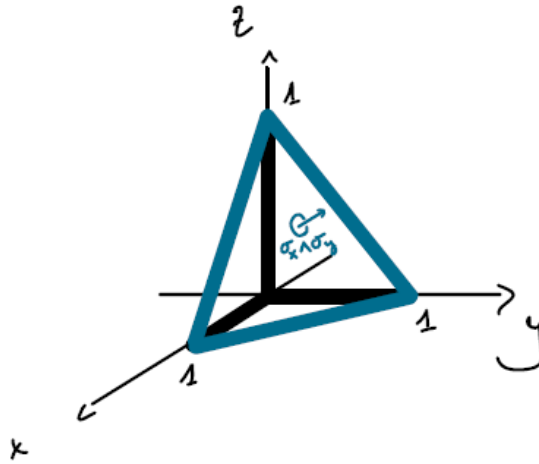
$$\sigma: \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y \leq 1 - x, 0 \leq x \leq 1\} \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\sigma(x, y) = (x, y, 1 - x - y)$$

$$F(\sigma(x, y)) = (xy, y(1 - x - y), x(1 - x - y)) = (xy, y - xy - y^2, x - x^2 - xy)$$

$$\sigma_x \wedge \sigma_y = \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Cette normale est extérieure. En effet,  $\Sigma_2$  étant la partie oblique du bord, on s'attend à ce que la normale extérieure s'éloigne de l'origine dans la direction des  $x, y, z$  positifs, i.e. on s'attend à ce que toutes ses composantes soient positives, ce qui est le cas ici. On peut aussi le voir sur le dessin :



Ainsi,

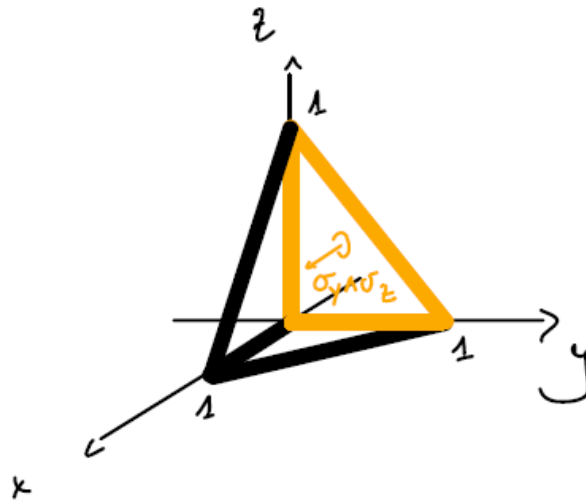
$$\begin{aligned} \iint_{\Sigma_2} \langle F, \nu \rangle ds &= \int_0^1 \int_0^{1-x} \langle (xy, y - xy - y^2, x - x^2 - xy), (1, 1, 1) \rangle dy dx \\ &= \int_0^1 \int_0^{1-x} y + x - xy - y^2 - x^2 dy dx \\ &= \int_0^1 \left[ \frac{1}{2}y^2 + xy - \frac{1}{2}xy^2 - \frac{1}{3}y^3 - x^2y \right]_{y=0}^{y=1-x} dx \\ &= \int_0^1 \frac{1}{2} (1 - 2x + x^2) + x - x^2 - \frac{1}{2}x (1 - 2x + x^2) \\ &\quad - \frac{1}{3} (1 - 3x + 3x^2 - x^3) - x^2 + x^3 dx \\ &= \int_0^1 \frac{1}{2} - x + \frac{1}{2}x^2 + x - x^2 - \frac{1}{2}x + x^2 - \frac{1}{2}x^3 \\ &\quad - \frac{1}{3} + x - x^2 + \frac{1}{3}x^3 - x^2 + x^3 dx \\ &= \int_0^1 \frac{5}{6}x^3 - \frac{3}{2}x^2 + \frac{1}{2}x + \frac{1}{6} dx \\ &= \frac{5}{24} - \frac{1}{2} + \frac{1}{4} + \frac{1}{6} = \frac{1}{8} \end{aligned}$$

Passons à la partie du bord suivante :

$\Sigma_3:$

$$\begin{aligned}\sigma &: \{(y, z) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y \leq 1, 0 \leq z \leq 1 - y\} \\ \sigma(y, z) &= (0, y, z) \\ F(\sigma(y, z)) &= (0, yz, 0) \\ \sigma_y \wedge \sigma_z &= \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\end{aligned}$$

Cette normale est intérieure. Vu que cette partie du bord est vers l'arrière, on s'attend que la normale extérieure s'éloigne de l'origine dans la direction des  $x$  négatifs, i.e., on s'attend à ce que la première composante de la normale est négative. Ici, 1 est positif.



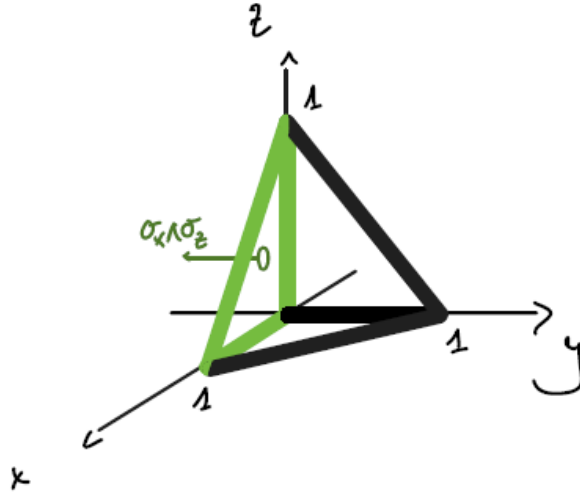
Ainsi,

$$\iint_{\Sigma_3} \langle F, \nu \rangle ds = - \int_0^1 \int_0^{1-y} \langle (0, yz, 0), (1, 0, 0) \rangle dz dy = 0$$

Passons à la dernière partie du bord :

$\Sigma_4:$

$$\begin{aligned}\sigma &: \{(x, z) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq 1, 0 \leq z \leq 1 - x\} \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ \sigma(x, z) &= (x, 0, z) \\ F(\sigma(x, z)) &= (0, 0, xz) \\ \sigma_x \wedge \sigma_z &= \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}\end{aligned}$$



Cette normale est extérieure. En effet, on s'attend à ce que la normale extérieure pointe dans la direction des  $y$  négatif, i.e. la deuxième composante doit être négative ce qui est le cas ici. Ainsi,

$$\iint_{\Sigma_4} \langle F, \nu \rangle ds = \int_0^1 \int_0^{1-x} \langle (0, 0, xz), (0, -1, 0) \rangle dz dx = 0$$

Pour finir

$$\begin{aligned} \iint_{\partial\Omega} \langle F, \nu \rangle ds &= \iint_{\Sigma_1} \langle F, \nu \rangle ds + \iint_{\Sigma_2} \langle F, \nu \rangle ds + \iint_{\Sigma_3} \langle F, \nu \rangle ds + \iint_{\Sigma_4} \langle F, \nu \rangle ds \\ &= 0 + \frac{1}{8} + 0 + 0 = \frac{1}{8}, \end{aligned}$$

et on a bien obtenu le même résultat que dans le calcul de  $\iiint_{\Omega} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz$ .

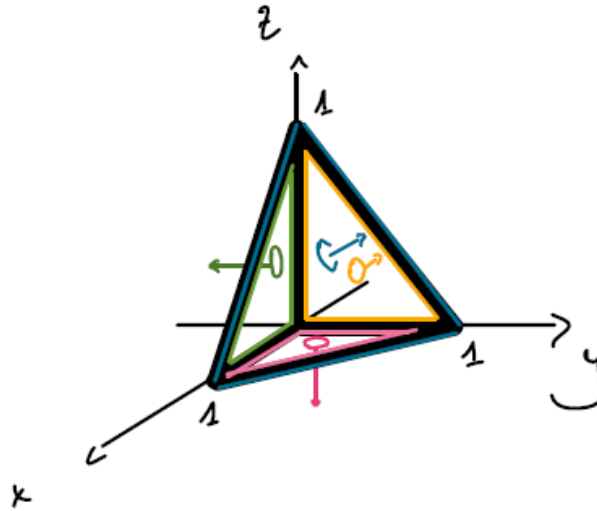
**Calcul**  $\iint_{\partial\Omega} \langle F, \nu \rangle ds$ , **Variante 2** : On trouve les normales sur le dessin et on intègre des champs scalaires.

Comme dans la variante 1, le bord se sépare en 4 parties :

$$\begin{aligned} \Sigma_1 &= \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : z = 0, 0 \leq y \leq 1 - x, 0 \leq x \leq 1\} \\ \Sigma_2 &= \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : z = 1 - x - y, 0 \leq y \leq 1 - x, 0 \leq x \leq 1\} \\ \Sigma_3 &= \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x = 0, 0 \leq y \leq 1, 0 \leq z \leq 1 - y\} \\ \Sigma_4 &= \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : y = 0, 0 \leq x \leq 1, 0 \leq z \leq 1 - x\} \end{aligned}$$

Vu que ces 4 surfaces sont à des angles réguliers avec les axes, on peut<sup>1</sup> trouver à l'oeil les vecteurs normaux unités.

1. en tous cas pour les parties du bord qui sont dans le même plan que les axes. Pour  $\Sigma_2$ , faut avoir un peu l'habitude en géométrie.



Si  $\nu_i$  est la normale extérieure unité sur  $\Sigma_i$ , on a

$$\begin{aligned} \nu_1 &= (0, 0, -1) \\ \langle F, \nu_1 \rangle &= -xz \\ \nu_2 &= \left( \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}} \right) \\ \langle F, \nu_2 \rangle &= \frac{1}{\sqrt{3}} (xy + yz + xz) \\ \nu_3 &= (-1, 0, 0) \\ \langle F, \nu_3 \rangle &= -xy \\ \nu_4 &= (0, -1, 0) \\ \langle F, \nu_4 \rangle &= -yz \end{aligned}$$

Remarquons que ces 4 vecteurs sont bien de longueur 1, ce qui est important vu qu'on veut la normale extérieure **unité**.

On reprend les paramétrisations de la variante 1 :

$\Sigma_1$ :

$$\begin{aligned} \sigma &: \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y \leq 1 - x, 0 \leq x \leq 1\} \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ \sigma(x, y) &= (x, y, 0) \\ \langle F(\sigma(x, y)), \nu_{\sigma(x, y)} \rangle &= 0 \\ \sigma_x \wedge \sigma_y &= \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\ \|\sigma_x \wedge \sigma_y\| &= 1 \\ \iint_{\Sigma_1} \langle F, \nu \rangle ds &= \int_0^1 \int_0^{1-x} 0 \cdot 1 dz dx = 0 \end{aligned}$$

$\Sigma_2$ :

$$\begin{aligned}
\sigma &: \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y \leq 1 - x, 0 \leq x \leq 1\} \rightarrow \mathbb{R}^3 \\
\sigma(x, y) &= (x, y, 1 - x - y) \\
\langle F(\sigma(x, y)), \nu_{\sigma(x, y)} \rangle &= \frac{1}{\sqrt{3}} (xy + y - xy - y^2 + x - x^2 - xy) \\
&= \frac{1}{\sqrt{3}} (y + x - xy - y^2 - x^2) \\
\sigma_x \wedge \sigma_y &= \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \\
\|\sigma_x \wedge \sigma_y\| &= \sqrt{3} \\
\iint_{\Sigma_2} \langle F, \nu \rangle ds &= \int_0^1 \int_0^{1-x} \frac{1}{\sqrt{3}} (y + x - xy - y^2 - x^2) \cdot \sqrt{3} dy dx \\
&= \int_0^1 \left[ \frac{1}{2}y^2 + xy - \frac{1}{2}xy^2 - \frac{1}{3}y^3 - x^2y \right]_{y=0}^{y=1-x} dx \\
&= \int_0^1 \frac{1}{2} (1 - 2x + x^2) + x - x^2 - \frac{1}{2}x (1 - 2x + x^2) \\
&\quad - \frac{1}{3} (1 - 3x + 3x^2 - x^3) - x^2 + x^3 dx \\
&= \int_0^1 \frac{1}{2} - x + \frac{1}{2}x^2 + x - x^2 - \frac{1}{2}x + x^2 - \frac{1}{2}x^3 \\
&\quad - \frac{1}{3} + x - x^2 + \frac{1}{3}x^3 - x^2 + x^3 dx \\
&= \int_0^1 \frac{5}{6}x^3 - \frac{3}{2}x^2 + \frac{1}{2}x + \frac{1}{6} dx \\
&= \frac{5}{24} - \frac{1}{2} + \frac{1}{4} + \frac{1}{6} = \frac{1}{8}
\end{aligned}$$

(Remarquons que passé la deuxième égalité, les calculs sont exactement les mêmes que dans la variante 1. La simplification par  $\sqrt{3}$  est exactement la simplification par  $\|\sigma_u \wedge \sigma_v\|$  qu'on a vu dans le cours.)

$$\begin{aligned}
\sigma &: \{(y, z) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y \leq 1, 0 \leq z \leq 1 - y\} \rightarrow \mathbb{R}^3 \\
\sigma(y, z) &= (0, y, z) \\
\langle F(\sigma(y, z)), \nu_{\sigma(y, z)} \rangle &= 0 \\
\sigma_y \wedge \sigma_z &= \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\
\|\sigma_y \wedge \sigma_z\| &= 1 \\
\iint_{\Sigma_3} \langle F, \nu \rangle ds &= \int_0^1 \int_0^{1-y} 0 \cdot 1 dz dy = 0
\end{aligned}$$

$\Sigma_4$ :

$$\begin{aligned} \sigma &: \{(x, z) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq 1, 0 \leq z \leq 1 - x\} \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ \sigma(x, z) &= (x, 0, z) \\ \langle F(\sigma(x, z)), \nu_{\sigma(x, z)} \rangle &= 0 \\ \sigma_x \wedge \sigma_z &= \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ \|\sigma_x \wedge \sigma_z\| &= 1 \\ \iint_{\Sigma_4} \langle F, \nu \rangle ds &= \int_0^1 \int_0^{1-x} 0 \cdot 1 dz dx = 0 \end{aligned}$$

Pour finir

$$\begin{aligned} \iint_{\partial\Omega} \langle F, \nu \rangle ds &= \iint_{\Sigma_1} \langle F, \nu \rangle ds + \iint_{\Sigma_2} \langle F, \nu \rangle ds + \iint_{\Sigma_3} \langle F, \nu \rangle ds + \iint_{\Sigma_4} \langle F, \nu \rangle ds \\ &= 0 + \frac{1}{8} + 0 + 0 = \frac{1}{8}, \end{aligned}$$

et on a bien obtenu le même résultat que dans le calcul de  $\iiint_{\Omega} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz$ .

**Exercice 2** (ex 6.6 p. 66, corrigé p. 74).

Vérifier le théorème de la divergence pour  $F(x, y, z) = (x, y, z)$  et

$$\Omega = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 + z^2 < 4 \text{ et } x^2 + y^2 < 3z\}.$$

*Solution :*

**Calcul de  $\operatorname{div} F$**

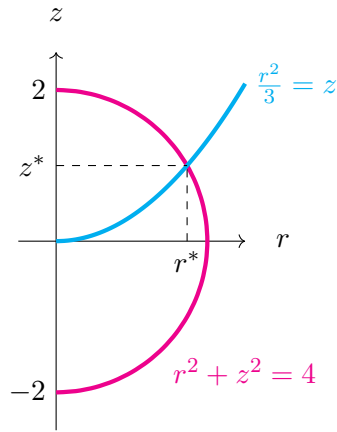
On a

$$\begin{aligned} \frac{\partial F_1}{\partial x}(x, y, z) &= \frac{\partial}{\partial x} [x] = 1 \\ \frac{\partial F_2}{\partial y}(x, y, z) &= \frac{\partial}{\partial y} [y] = 1 \\ \frac{\partial F_3}{\partial z}(x, y, z) &= \frac{\partial}{\partial z} [z] = 1 \\ \operatorname{div} F(x, y, z) &= 3 \end{aligned}$$

**Calcul  $\iiint_{\Omega} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz$ , Variante 1 :** Coordonnées cylindriques.

On passe en coordonnées polaires  $(x, y, z) = (r \cos \theta, r \sin \theta, z)$ ,  $r \geq 0$ ,  $\theta \in [0, 2\pi]$ ,  $z \in \mathbb{R}$ . Nos conditions deviennent

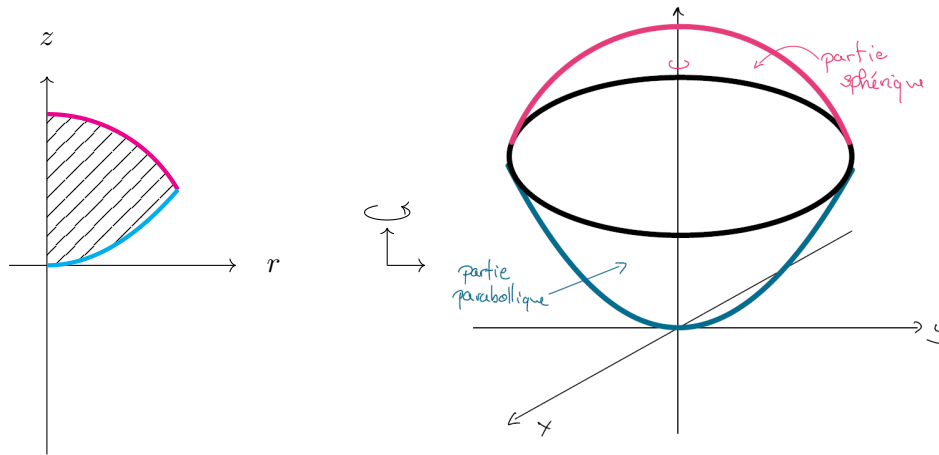
$$\begin{aligned} x^2 + y^2 + z^2 < 4 &\Leftrightarrow r^2 + z^2 < 4 \\ x^2 + y^2 < 3z &\Leftrightarrow \frac{r^2}{3} < z. \end{aligned}$$



On trouve les coordonnées du point  $(r^*, z^*)$  en résolvant le système

$$\begin{cases} r^2 + z^2 = 4 \\ r^2 = 3z \end{cases} \Rightarrow z^2 + 3z - 4 = 0 \Rightarrow z = \frac{-3 \pm \sqrt{9 + 16}}{2} = -4, 1$$

Vu que  $z^* > 0$  on déduit  $z^* = 1$  et  $r^* = \sqrt{4 - (z^*)^2} = \sqrt{3}$ .  
Ainsi, notre domaine est



Ainsi, une paramétrisation du domaine  $z$  simple est

$$\Omega = \left\{ (r \cos \theta, r \sin \theta, z) \in \mathbb{R}^3 : \theta \in [0, 2\pi], r \in [0, \sqrt{3}], \frac{r^2}{3} \leq z \leq \sqrt{r^2 - 4} \right\}$$

Alternativement, on peut découper le domaine en deux parties  $r$  simples

$$\begin{aligned} \Omega_1 &= \left\{ (r \cos \theta, r \sin \theta, z) \in \mathbb{R}^3 : \theta \in [0, 2\pi], z \in [0, 1], 0 \leq r \leq \sqrt{3z} \right\} \\ \Omega_2 &= \left\{ (r \cos \theta, r \sin \theta, z) \in \mathbb{R}^3 : \theta \in [0, 2\pi], z \in [1, 2], 0 \leq r \leq \sqrt{4 - z^2} \right\} \\ \Omega &= \Omega_1 \cup \Omega_2 \end{aligned}$$

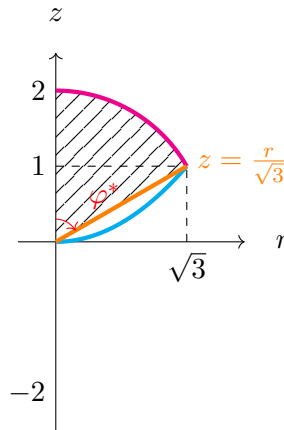
mais on ne présente pas les calculs dans ce cas, on présente uniquement les calculs dans le cas  $z$ -simple.

Vu que le jacobien des coordonnées cylindriques est  $r$ , on a

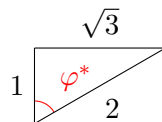
$$\begin{aligned}
 \iiint_{\Omega} \operatorname{div} F dx dy dz &= \int_0^{2\pi} \int_0^{\sqrt{3}} \int_{\frac{r^2}{3}}^{\sqrt{4-r^2}} 3r dz dr d\theta \\
 &= 2\pi \int_0^{\sqrt{3}} 3\sqrt{4-r^2}r - r^3 dr \\
 &= 2\pi \left[ -(4-r^2)^{\frac{3}{2}} - \frac{1}{4}r^4 \right]_{r=0}^{r=\sqrt{3}} \\
 &= 2\pi \left( -(4-3)^{\frac{3}{2}} - \frac{9}{4} + 4^{\frac{3}{2}} \right) \\
 &= 2\pi \left( -1 - \frac{9}{4} + 8 \right) \\
 &= \frac{19\pi}{2}
 \end{aligned}$$

**Calcul**  $\iiint_{\Omega} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz$ , **Variante 2** : Mi-sphérique, mi-cylindrique.

En découpant le domaine de la sorte :



la partie hachurée peut être paramétrée en coordonnées sphériques. On trouve d'abord l'angle  $\varphi^*$  en faisant un peu de trigonométrie<sup>2</sup>.



$$\cos \varphi^* = \frac{1}{2} \quad \sin \varphi^* = \frac{\sqrt{3}}{2} \quad \tan \varphi^* = \sqrt{3} \quad \Rightarrow \varphi^* = \frac{\pi}{3}.$$

Ainsi, on a  $\Omega = \Omega_1 \cup \Omega_2$

$$\Omega_1 = \left\{ (r \cos \theta \sin \varphi, r \sin \theta \sin \varphi, r \cos \varphi) \in \mathbb{R}^3 : \theta \in [0, 2\pi], r \in [0, 2], \varphi \in \left[0, \frac{\pi}{3}\right] \right\}$$

$$\begin{aligned}
 \Omega_2 &= \left\{ (r \cos \theta, r \sin \theta, z) \in \mathbb{R}^3 : \theta \in [0, 2\pi], r \in [0, \sqrt{3}], \frac{r^2}{3} \leq z \leq \frac{r}{\sqrt{3}} \right\} \\
 &= \left\{ (r \cos \theta, r \sin \theta, z) \in \mathbb{R}^3 : \theta \in [0, 2\pi], z \in [0, 1], \sqrt{3}z \leq r \leq \sqrt{3z} \right\}
 \end{aligned}$$

2. pour un rappel sur les angles trigonométriques à connaître, voir : [https://sma.epfl.ch/~struett/analyse1/main\\_proofs\\_at\\_the\\_end.pdf#theorem.0.50](https://sma.epfl.ch/~struett/analyse1/main_proofs_at_the_end.pdf#theorem.0.50)

Vu que le jacobien des coordonnées sphériques est  $r^2 \sin \varphi$ , on a

$$\begin{aligned} \iiint_{\Omega_1} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz &= \int_0^{2\pi} \int_0^2 \int_0^{\frac{\pi}{3}} 3r^2 \sin \varphi d\varphi dr d\theta \\ &= 2\pi \left[ r^3 \right]_{r=0}^{r=2} \left[ -\cos \varphi \right]_{\varphi=0}^{\varphi=\frac{\pi}{3}} \\ &= 16\pi \left( 1 - \cos \left( \frac{\pi}{3} \right) \right) \\ &= 16\pi \left( 1 - \frac{1}{2} \right) = 8\pi \end{aligned}$$

et vu que le jacobien des coordonnées cylindriques est  $r$ , on a (en utilisant la première paramétrisation  $z$ -simple)

$$\begin{aligned} \iiint_{\Omega_2} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz &= \int_0^{2\pi} \int_0^{\sqrt{3}} \int_{\frac{r^2}{3}}^{\frac{r}{\sqrt{3}}} 3r dz dr d\theta \\ &= 2\pi \int_0^{\sqrt{3}} \sqrt{3} r^2 - r^3 dr \\ &= 2\pi \left[ \frac{r^3}{\sqrt{3}} - \frac{1}{4} r^4 \right]_{r=0}^{r=\sqrt{3}} \\ &= 2\pi \left( 3 - \frac{9}{4} \right) \\ &= \frac{3\pi}{2}. \end{aligned}$$

ou, en utilisant la deuxième paramétrisation  $r$ -simple

$$\begin{aligned} \iiint_{\Omega_2} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz &= \int_0^{2\pi} \int_0^1 \int_{\sqrt{3}z}^{\sqrt{3z}} 3r dr dz d\theta \\ &= 2\pi \int_0^1 \left[ \frac{3r^2}{2} \right]_{r=\sqrt{3}z}^{r=\sqrt{3z}} dz \\ &= 2\pi \int_0^1 \frac{9z}{2} - \frac{9z^2}{2} dz \\ &= 2\pi \left( \frac{9}{4} - \frac{3}{2} \right) \\ &= \frac{3\pi}{2} \end{aligned}$$

Pour finir,

$$\iiint_{\Omega} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{\Omega_1} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz + \iiint_{\Omega_2} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz = 8\pi + \frac{3\pi}{2} = \frac{19\pi}{2}$$

**Calcul**  $\iint_{\partial\Omega} \langle F, \nu \rangle ds$ , **Variante 1** : cylindrique,  $z$  est une fonction de  $r$ .

Le bord de  $\Omega$  se décompose en 2 parties. La partie sphérique  $\Sigma_1$  quand  $z = \sqrt{4 - r^2}$  et la partie parabolique  $\Sigma_2$  quand  $z = \frac{r^2}{3}$ .

$$\begin{aligned} \Sigma_1 &= \left\{ (r \cos \theta, r \sin \theta, z) \in \mathbb{R}^3 : \theta \in [0, 2\pi], r \in [0, \sqrt{3}], z = \sqrt{4 - r^2} \right\} \\ \Sigma_2 &= \left\{ (r \cos \theta, r \sin \theta, z) \in \mathbb{R}^3 : \theta \in [0, 2\pi], r \in [0, \sqrt{3}], z = \frac{r^2}{3} \right\} \end{aligned}$$

Ainsi,

$\Sigma_1$ :

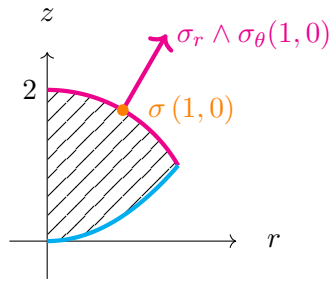
$$\begin{aligned}\sigma &: [0, \sqrt{3}] \times [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ \sigma(r, \theta) &= (r \cos \theta, r \sin \theta, \sqrt{4-r^2}) \\ F(\sigma(r, \theta)) &= (r \cos \theta, r \sin \theta, \sqrt{4-r^2}) \\ \sigma_r \wedge \sigma_\theta &= \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ \cos \theta & \sin \theta & -\frac{r}{\sqrt{4-r^2}} \\ -r \sin \theta & r \cos \theta & 0 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{r^2 \cos \theta}{\sqrt{4-r^2}} \\ \frac{r^2 \sin \theta}{\sqrt{4-r^2}} \\ r \end{pmatrix}\end{aligned}$$

Cette normale est extérieure. En effet, la partie sphérique étant la partie du haut de notre domaine, la normale extérieure pointe vers le haut, i.e. sa troisième composante doit être positive. On peut aussi tester la normale en  $\theta = 0$  et  $r = 1$ . On a alors

$$\begin{aligned}\sigma(1, 0) &= (1, 0, \sqrt{3}) \\ \sigma_r \wedge \sigma_\theta(1, 0) &= \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, 0, 1\right).\end{aligned}$$

Sur le dessin, ça donne

dans le plan  $\theta = 0$ , i.e. dans le plan  $y = 0$ ,  $x \geq 0$



Ainsi,

$$\begin{aligned}\iint_{\Sigma_1} \langle F, \nu \rangle ds &= \int_0^{2\pi} \int_0^{\sqrt{3}} \left\langle (r \cos \theta, r \sin \theta, \sqrt{4-r^2}), \left( \frac{r^2 \cos \theta}{\sqrt{4-r^2}}, \frac{r^2 \sin \theta}{\sqrt{4-r^2}}, r \right) \right\rangle dr d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} \int_0^{\sqrt{3}} \frac{r^3 \cos^2 \theta}{\sqrt{4-r^2}} + \frac{r^3 \sin^2 \theta}{\sqrt{4-r^2}} + r\sqrt{4-r^2} dr d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} \int_0^{\sqrt{3}} \frac{r^3}{\sqrt{4-r^2}} + r\sqrt{4-r^2} dr d\theta \\ &= 2\pi \int_0^{\sqrt{3}} \frac{r^3}{\sqrt{4-r^2}} + r\sqrt{4-r^2} dr\end{aligned}$$

Or,

$$\begin{aligned}
 \int_0^{\sqrt{3}} \frac{r^3}{\sqrt{4-r^2}} dr &= \int_0^{\sqrt{3}} r^2 \frac{r}{\sqrt{4-r^2}} dr \\
 &\stackrel{\text{IPP}}{=} \left[ -r^2 \sqrt{4-r^2} \right]_{r=0}^{r=\sqrt{3}} - \int_0^{\sqrt{3}} -2r \sqrt{4-r^2} dr \quad \left| \begin{array}{l} u = r^2 \quad v = -\sqrt{4-r^2} \\ u' = 2r \quad v' = \frac{r}{\sqrt{4-r^2}} \end{array} \right. \\
 &= -3 + 2 \int_0^{\sqrt{3}} r \sqrt{4-r^2} dr \\
 &= -3 + 2 \left[ -\frac{1}{3} (4-r^2)^{\frac{3}{2}} \right]_{r=0}^{r=\sqrt{3}} \\
 &= -3 + 2 \left( -\frac{1}{3} + \frac{8}{3} \right) \\
 &= \frac{5}{3}
 \end{aligned}$$

et donc,

$$\begin{aligned}
 \iint_{\Sigma_1} \langle F, \nu \rangle ds &= \frac{10\pi}{3} + 2\pi \left[ -\frac{1}{3} (4-r^2)^{\frac{3}{2}} \right]_{r=0}^{r=\sqrt{3}} \\
 &= \frac{10\pi}{3} + 2\pi \left( -\frac{1}{3} + \frac{8}{3} \right) \\
 &= 8\pi
 \end{aligned}$$

Et pour l'autre partie du bord :

$\Sigma_2$ :

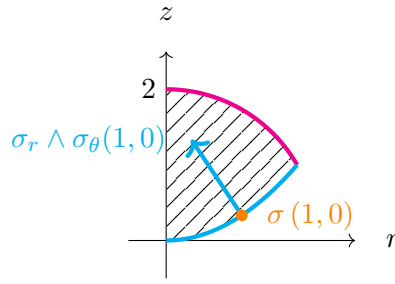
$$\begin{aligned}
 \sigma &: [0, \sqrt{3}] \times [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3 \\
 \sigma(r, \theta) &= \left( r \cos \theta, r \sin \theta, \frac{r^2}{3} \right) \\
 F(\sigma(r, \theta)) &= \left( r \cos \theta, r \sin \theta, \frac{r^2}{3} \right) \\
 \sigma_r \wedge \sigma_\theta &= \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ \cos \theta & \sin \theta & \frac{2}{3}r \\ -r \sin \theta & r \cos \theta & 0 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{2}{3}r^2 \cos \theta \\ -\frac{2}{3}r^2 \sin \theta \\ r \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

Cette normale est intérieure. En effet, vu que  $\Sigma_2$  est la partie du bas du bord de notre domaine, on s'attend à ce que la normale extérieure pointe vers le bas, c'est-à-dire, la troisième composante de la normale extérieure est négative. Ici,  $r$  est positif. On peut également tester cette normale sur le dessin en  $\theta = 0, r = 1$ .

On a

$$\begin{aligned}
 \sigma(1, 0) &= \left( 1, 0, \frac{1}{3} \right) \\
 \sigma_r \wedge \sigma_\theta(1, 0) &= \left( -\frac{2}{3}, 0, 1 \right)
 \end{aligned}$$

dans le plan  $\theta = 0$ , i.e. dans le plan  $y = 0, x \geq 0$



Ainsi,

$$\begin{aligned}
 \iint_{\Sigma_2} \langle F, \nu \rangle ds &= - \int_0^{2\pi} \int_0^{\sqrt{3}} \left\langle \left( r \cos \theta, r \sin \theta, \frac{r^2}{3} \right), \left( -\frac{2}{3}r^2 \cos \theta, -\frac{2}{3}r^2 \sin \theta, r \right) \right\rangle dr d\theta \\
 &= - \int_0^{2\pi} \int_0^{\sqrt{3}} -\frac{2}{3}r^3 + \frac{1}{3}r^3 dr d\theta \\
 &= 2\pi \int_0^{\sqrt{3}} \frac{1}{3}r^3 dr \\
 &= 2\pi \left[ \frac{1}{12}r^4 \right]_{r=0}^{r=\sqrt{3}} \\
 &= \frac{3\pi}{2}
 \end{aligned}$$

Pour finir,

$$\iint \partial\Omega \langle F, \nu \rangle ds = \iint_{\Sigma_1} \langle F, \nu \rangle ds + \iint_{\Sigma_2} \langle F, \nu \rangle ds = 8\pi + \frac{3\pi}{2} = \frac{19\pi}{2},$$

qui est bien la même chose que  $\iiint_{\Omega} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz$ .

**Calcul**  $\iint_{\partial\Omega} \langle F, \nu \rangle ds$ , **Variante 2** : cylindrique,  $r$  est une fonction de  $z$ .

Comme dans la variante 1, le bord de  $\Omega$  se décompose en 2 parties. La partie sphérique  $\Sigma_1$  quand  $r = \sqrt{4 - z^2}$  et la partie parabolique  $\Sigma_2$  quand  $r = \sqrt{3z}$ .

$$\begin{aligned}
 \Sigma_1 &= \left\{ (r \cos \theta, r \sin \theta, z) \in \mathbb{R}^3 : \theta \in [0, 2\pi], z \in [1, 2], r = \sqrt{4 - z^2} \right\} \\
 \Sigma_2 &= \left\{ (r \cos \theta, r \sin \theta, z) \in \mathbb{R}^3 : \theta \in [0, 2\pi], z \in [0, 1], r = \sqrt{3z} \right\}
 \end{aligned}$$

(Remarque : on peut mélanger les paramétrisations de la variante 1 et 2 sans soucis)

$\Sigma_1$ :

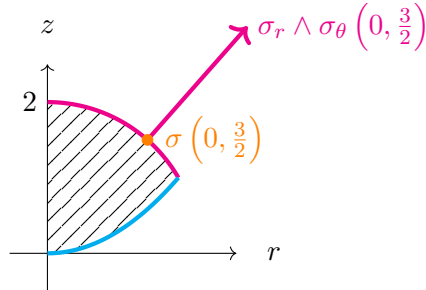
$$\begin{aligned}
 \sigma &: [0, 2\pi] \times [1, 2] \rightarrow \mathbb{R}^3 \\
 \sigma(\theta, z) &= \left( \sqrt{4 - z^2} \cos \theta, \sqrt{4 - z^2} \sin \theta, z \right) \\
 F(\sigma(\theta, z)) &= \left( \sqrt{4 - z^2} \cos \theta, \sqrt{4 - z^2} \sin \theta, z \right) \\
 \sigma_\theta \wedge \sigma_z &= \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ -\sqrt{4 - z^2} \sin \theta & \sqrt{4 - z^2} \cos \theta & 0 \\ -\frac{z}{\sqrt{4 - z^2}} \cos \theta & -\frac{z}{\sqrt{4 - z^2}} \sin \theta & 1 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} \sqrt{4 - z^2} \cos \theta \\ \sqrt{4 - z^2} \sin \theta \\ z \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

Cette normale est extérieure. En effet, la partie sphérique étant la partie du haut de notre domaine, la normale extérieure pointe vers le haut, i.e. sa troisième composante doit être positive. Vu que  $z \in [1, 2]$ ,

la troisième composante,  $z$  est positive. On peut aussi tester la normale en  $\theta = 0$  et  $z = \frac{3}{2}$ . On a alors

$$\begin{aligned}\sigma\left(0, \frac{3}{2}\right) &= \left(\frac{\sqrt{7}}{2}, 0, \frac{3}{4}\right) \\ \sigma_\theta \wedge \sigma_z\left(0, \frac{3}{2}\right) &= \left(\frac{\sqrt{7}}{2}, 0, \frac{3}{4}\right)\end{aligned}$$

dans le plan  $\theta = 0$ , i.e. dans le plan  $y = 0$ ,  $x \geq 0$



Ainsi,

$$\begin{aligned}\iint_{\Sigma_1} \langle F, \nu \rangle ds &= \int_0^{2\pi} \int_1^2 \langle (\sqrt{4-z^2} \cos \theta, \sqrt{4-z^2} \sin \theta, z), (\sqrt{4-z^2} \cos \theta, \sqrt{4-z^2} \sin \theta, z) \rangle dz d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} \int_1^2 (4-z^2)(\cos^2 \theta + \sin^2 \theta) + z^2 dz d\theta \\ &= 2\pi \int_1^2 4 dz \\ &= 8\pi\end{aligned}$$

Passons à la deuxième partie :

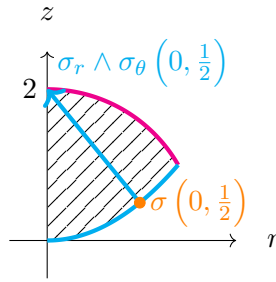
$\Sigma_2$ :

$$\begin{aligned}\sigma &: [0, 2\pi] \times [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ \sigma(\theta, z) &= (\sqrt{3z} \cos \theta, \sqrt{3z} \sin \theta, z) \\ F(\sigma(\theta, z)) &= (\sqrt{3z} \cos \theta, \sqrt{3z} \sin \theta, z) \\ \sigma_\theta \wedge \sigma_z &= \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ -\sqrt{3z} \sin \theta & \sqrt{3z} \cos \theta & 0 \\ \frac{\sqrt{3}}{2\sqrt{z}} \cos \theta & \frac{\sqrt{3}}{2\sqrt{z}} \sin \theta & 1 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} -\sqrt{3z} \cos \theta \\ -\sqrt{3z} \sin \theta \\ \frac{3}{2} \end{pmatrix}\end{aligned}$$

Cette normale est intérieure. En effet, vu que  $\Sigma_2$  est la partie du bas de notre domaine, on s'attend à ce que la normale extérieure pointe vers le bas, i.e. on s'attend à ce que la troisième composante de la normale est négative. Ici, vu que  $z \in [0, 1]$ , la troisième composante  $z$  est positive. On peut aussi la tester en  $\theta = 0$ ,  $z = \frac{1}{2}$ . On a

$$\begin{aligned}\sigma\left(0, \frac{1}{2}\right) &= \left(\sqrt{\frac{3}{2}}, 0, \frac{1}{2}\right) \\ \sigma_\theta \wedge \sigma_z\left(0, \frac{1}{2}\right) &= \left(-\sqrt{\frac{3}{2}}, 0, \frac{3}{2}\right)\end{aligned}$$

dans le plan  $\theta = 0$ , i.e. dans le plan  $y = 0, x \geq 0$



Ainsi,

$$\begin{aligned} \iint_{\Sigma_2} \langle F, \nu \rangle ds &= - \int_0^{2\pi} \int_0^1 \left\langle \left( \sqrt{3z} \cos \theta, \sqrt{3z} \sin \theta, z \right), \left( -\sqrt{3z} \cos \theta, -\sqrt{3z} \sin \theta, \frac{3}{2} \right) \right\rangle dr d\theta \\ &= 2\pi \int_0^1 3z - \frac{3}{2} z dz \\ &= \frac{3\pi}{2} \end{aligned}$$

On conclut

$$\int_{\partial\Omega} \langle F, \nu \rangle ds = \iint_{\Sigma_1} \langle F, \nu \rangle ds + \iint_{\Sigma_2} \langle F, \nu \rangle ds = 8\pi + \frac{3\pi}{2} = \frac{19\pi}{2},$$

qui est bien le même résultat que ce qu'on a trouvé quand on a calculé  $\iiint_{\Omega} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz$

**Calcul**  $\iint_{\partial\Omega} \langle F, \nu \rangle ds$ , **Variante 3** : Mi-sphérique, mi-cylindrique.

Pour  $\Sigma_2$ , on calcule  $\iint_{\Sigma_2} \langle F, \nu \rangle ds = \frac{3\pi}{2}$  en coordonnées cylindriques comme dans les variantes 1 et 2.  
Pour  $\Sigma_1$  on peut également le faire en coordonnées sphériques :

$$\Sigma_1 = \left\{ (r \cos \theta \sin \varphi, r \sin \theta \sin \varphi, r \cos \varphi) \in \mathbb{R}^3 : \theta \in [0, 2\pi], r = 2, \varphi \in \left[0, \frac{\pi}{3}\right] \right\}$$

$$\sigma : [0, 2\pi] \times \left[0, \frac{\pi}{3}\right] \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\sigma(\theta, \varphi) = (2 \cos \theta \sin \varphi, 2 \sin \theta \sin \varphi, 2 \cos \varphi)$$

$$F(\sigma(\theta, \varphi)) = (2 \cos \theta \sin \varphi, 2 \sin \theta \sin \varphi, 2 \cos \varphi)$$

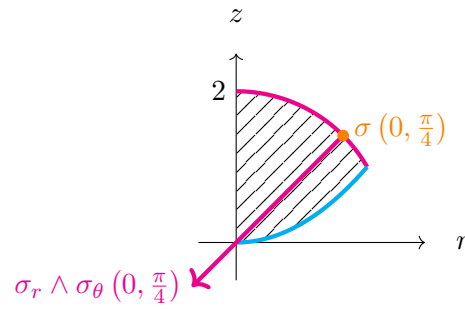
$$\sigma_\theta \wedge \sigma_\varphi = \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ -2 \sin \theta \sin \varphi & 2 \cos \theta \sin \varphi & 0 \\ 2 \cos \theta \cos \varphi & 2 \sin \theta \cos \varphi & -2 \sin \varphi \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} -4 \cos \theta \sin^2 \varphi \\ -4 \sin \theta \sin^2 \varphi \\ -4 \sin \varphi \cos \varphi \end{pmatrix}$$

Cette normale est intérieure. Vu que  $\Sigma_1$  est la partie du dessus, on s'attend à ce que sa troisième composante soit positive. Ici,  $-4 \sin \varphi \cos \varphi \leq 0$ . On la teste en  $\theta = 0, \varphi = \frac{\pi}{4}$ . On a  $(\cos(\pi/4) = \sin(\pi/4) = 1/\sqrt{2})$

$$\sigma \left(0, \frac{\pi}{4}\right) = (\sqrt{2}, 0, \sqrt{2})$$

$$\sigma_\theta \wedge \sigma_\varphi = (-2, 0, -2)$$

dans le plan  $\theta = 0$ , i.e. dans le plan  $y = 0, x \geq 0$



Ainsi,

$$\begin{aligned}
 & \iint_{\Sigma_1} \langle F, \nu \rangle ds \\
 &= - \int_0^{2\pi} \int_0^{\frac{\pi}{3}} \langle (2 \cos \theta \sin \varphi, 2 \sin \theta \sin \varphi, 2 \cos \varphi), (-4 \cos \theta \sin^2 \varphi, -4 \sin \theta \sin^2 \varphi, -4 \sin \varphi \cos \varphi) \rangle d\varphi d\theta \\
 &= \int_0^{2\pi} \int_0^{\frac{\pi}{3}} 8 \sin^3 \varphi + 8 \sin \varphi \cos^2 \varphi d\theta d\varphi \\
 &= 16\pi \int_0^{\frac{\pi}{3}} \sin \varphi (\sin^2 \varphi + \cos^2 \varphi) d\varphi \\
 &= 16\pi [-\cos \varphi]_{\varphi=0}^{\varphi=\frac{\pi}{3}} \\
 &= 16\pi \left( -\frac{1}{2} + 1 \right) \\
 &= 8\pi.
 \end{aligned}$$

**Exercice 3** (ex 6.9 p. 67, corrigé p. 76).

Vérifier le théorème de la divergence pour  $F(x, y, z) = (2, 0, xy^2 + z^2)$  et

$$\Omega = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x > 0, 0 < z < 2 \text{ et } 4(x^2 + y^2) < (z - 4)^2 \right\}.$$

**Solution :**

**Calcul de**  $\operatorname{div} F$

On a

$$\begin{aligned}
 \frac{\partial F_1}{\partial x}(x, y, z) &= \frac{\partial}{\partial x} [2] = 0 \\
 \frac{\partial F_2}{\partial y}(x, y, z) &= \frac{\partial}{\partial y} [0] = 0 \\
 \frac{\partial F_3}{\partial z}(x, y, z) &= \frac{\partial}{\partial z} [xy^2 + z^2] = 2z \\
 \operatorname{div} F(x, y, z) &= 2z
 \end{aligned}$$

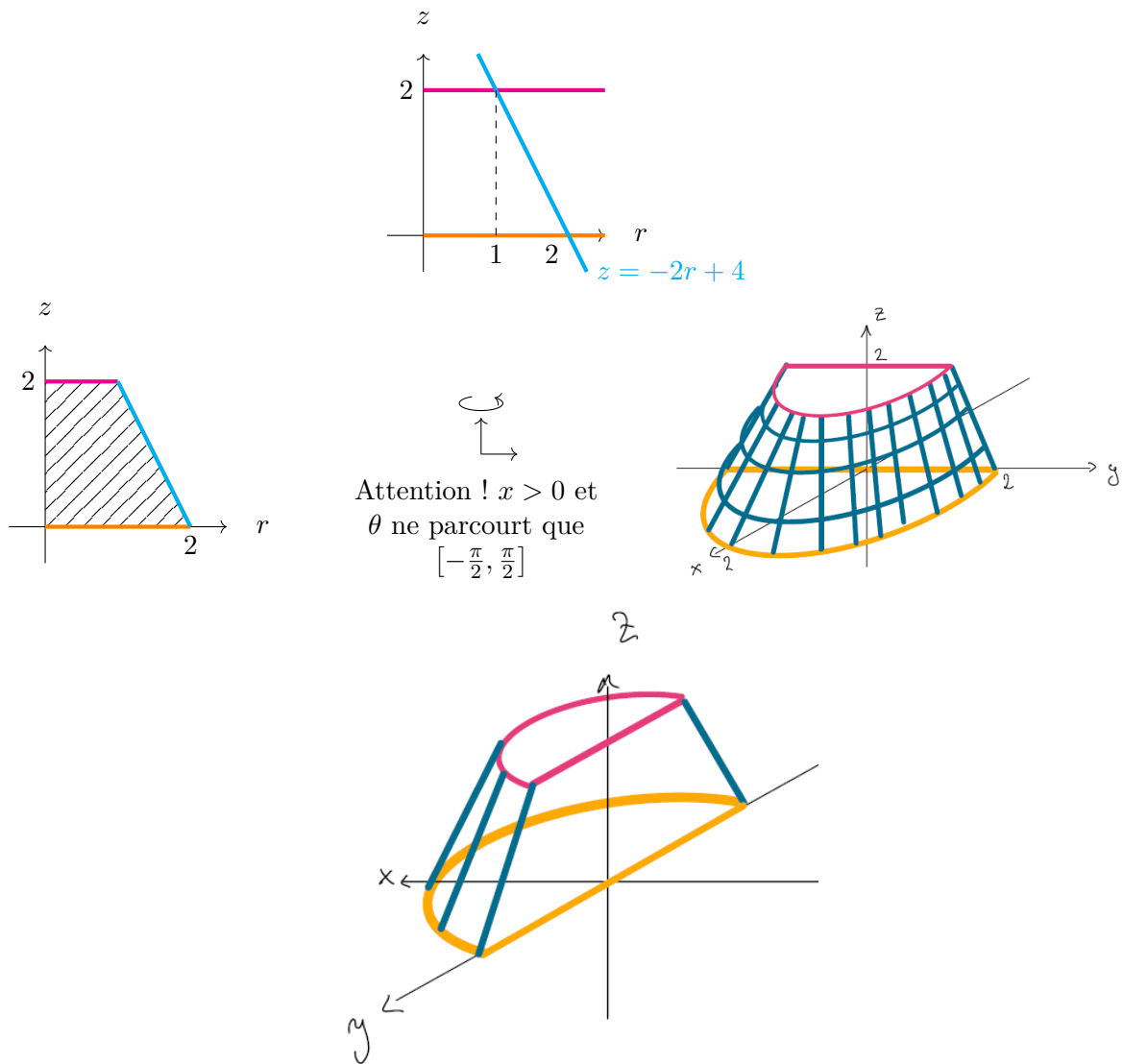
**Calcul de**  $\iint_{\Omega} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz$ , **Variante 1** : Coordonnées cylindriques  $r$ -simples.

On repère la symétrie cylindrique et on passe dans les coordonnées correspondantes :  $(x, y, z) = (r \cos \theta, r \sin \theta, z)$ ,  $r \geq 0$ ,  $\theta \in [-\pi, \pi]$ ,  $z \in \mathbb{R}$ . Nos conditions deviennent

$$x > 0 \Leftrightarrow r \cos \theta > 0 \Leftrightarrow \theta \in \left[ -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right]$$

$$0 < z < 2 \quad \text{change pas}$$

$$4(x^2 + y^2) < (z - 4)^2 \Leftrightarrow 4r^2 < (z - 4)^2 \stackrel{z \in [0, 2]}{\Leftrightarrow} 2r < 4 - z \Leftrightarrow z < -2r + 4$$



Ainsi, notre domaine se paramétrise avec

$$\Omega = \left\{ (r \cos \theta, r \sin \theta, z) \in \mathbb{R}^3 : \theta \in \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right], z \in [0, 2], 0 \leq r \leq \frac{4-z}{2} \right\}$$

Vu que le jacobien des coordonnées cylindriques est  $r$ , on arrive à

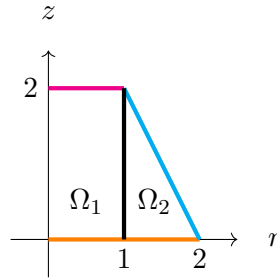
$$\begin{aligned} \iiint_{\Omega} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz &= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \int_0^2 \int_0^{\frac{4-z}{2}} 2zr \, dr dz d\theta \\ &= \pi \int_0^2 z \left[ r^2 \right]_{r=0}^{r=\frac{4-z}{2}} dz \\ &= \pi \int_0^2 4z - 2z^2 + \frac{z^3}{4} dz \\ &= \pi \left[ 2z^2 - \frac{2}{3}z^3 + \frac{1}{16}z^2 \right]_{z=0}^{z=2} \\ &= \pi \left( 8 - \frac{16}{3} + 1 \right) \\ &= \frac{11\pi}{3} \end{aligned}$$

**Calcul de  $\iiint_{\Omega} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz$ , Variante 2 :** Coordonnées cylindriques, découpage  $z$ -simple.

On a  $\Omega = \Omega_1 \cup \Omega_2$  avec

$$\Omega_1 = \left\{ (r \cos \theta, r \sin \theta, z) \in \mathbb{R}^3 : \theta \in [0, 2\pi], r \in [0, 1], z \in [0, 2] \right\}$$

$$\Omega_2 = \left\{ (r \cos \theta, r \sin \theta, z) \in \mathbb{R}^3 : \theta \in [0, 2\pi], r \in [1, 2], 0 \leq z \leq 4 - 2r \right\}$$



Ainsi, en utilisant que le jacobien des coordonnées cylindriques est  $r$ , on calcule

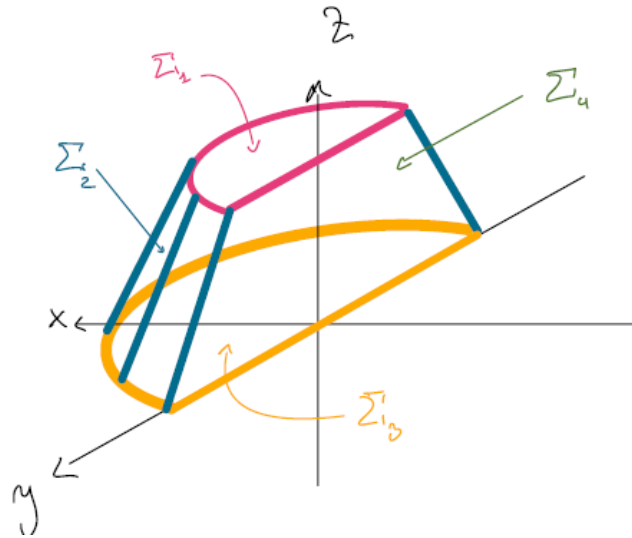
$$\begin{aligned} \iiint_{\Omega_1} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz &= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \int_0^1 \int_0^2 2zr \, dz dr d\theta \\ &= 2\pi \left[ \frac{1}{2} r^2 \right]_{r=0}^{r=1} \left[ \frac{1}{2} z^2 \right]_{z=0}^{z=2} \\ &= 2\pi \\ \iiint_{\Omega_2} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz &= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \int_1^2 \int_0^{4-2r} 2zr \, dz dr d\theta \\ &= \pi \int_1^2 r (4 - 2r)^2 \, dr \\ &= \pi \int_1^2 16r - 16r^2 + 4r^3 \, dr \\ &= \pi \left[ 8r^2 - \frac{16}{3} r^3 + r^4 \right]_{r=1}^{r=2} \\ &= \pi \left( 8 \cdot 3 - \frac{16}{3} \cdot 7 + 15 \right) \\ &= \pi \frac{72 - 112 + 45}{3} \\ &= \frac{5\pi}{3}. \end{aligned}$$

et donc, on conclut

$$\iiint_{\Omega} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{\Omega_1} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz + \iiint_{\Omega_2} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz = 2\pi + \frac{5\pi}{3} = \frac{11\pi}{3}$$

**Calcul de**  $\iint_{\partial\Omega} \langle F, \nu \rangle ds$

Le bord de  $\Omega$  se sépare en 4 parties : Le courvercle plat,  $\Sigma_1$ , lorsque  $z = 2$ , La partie cône  $\Sigma_2$  lorsque  $r = \frac{4-z}{2}$ , le socle  $\Sigma_3$  lorsque  $z = 0$  et le dos,  $\Sigma_4$  lorsque  $x = 0$  (ou alternativement, lorsque  $\theta = -\pi/2$  et  $\theta = \pi/2$ ).



$$\begin{aligned} \Sigma_1 &= \left\{ (r \cos \theta, r \sin \theta, z) \in \mathbb{R}^3 : \theta \in \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right], r \in [0, 1], z = 2 \right\} \\ \Sigma_2 &= \left\{ (r \cos \theta, r \sin \theta, z) \in \mathbb{R}^3 : \theta \in \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right], r \in [1, 2], z = 4 - 2r \right\} \\ &= \left\{ (r \cos \theta, r \sin \theta, z) \in \mathbb{R}^3 : \theta \in \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right], z \in [0, 2], r = \frac{4-z}{2} \right\} \\ \Sigma_3 &= \left\{ (r \cos \theta, r \sin \theta, z) \in \mathbb{R}^3 : \theta \in \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right], r \in [0, 2], z = 0 \right\} \\ \Sigma_4 &= \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x = 0, z \in [0, 2], -\frac{4-z}{2} \leq y \leq \frac{4-z}{2} \right\} \end{aligned}$$

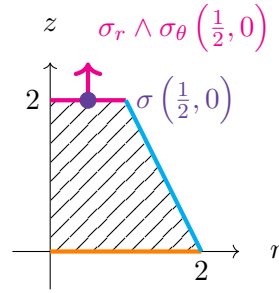
$\Sigma_1$ :

$$\begin{aligned} \sigma &: [0, 1] \times \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right] \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ \sigma(r, \theta) &= (r \cos \theta, r \sin \theta, 2) \\ F(\sigma(r, \theta)) &= (2, 0, r^3 \cos \theta \sin^2 \theta + 4) \\ \sigma_r \wedge \sigma_\theta &= \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ \cos \theta & \sin \theta & 0 \\ -r \sin \theta & r \cos \theta & 0 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ r \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Cette normale est extérieure. En effet, vu que  $\Sigma_1$  est le couvercle de notre domaine, on s'attend à ce que la normale extérieure pointe vers le haut, i.e. la troisième composante de la normale est positive. On peut également la tester en  $\theta = 0, r = \frac{1}{2}$ . On a

$$\begin{aligned} \sigma\left(\frac{1}{2}, 0\right) &= \left(\frac{1}{2}, 0, 2\right) \\ \sigma_r \wedge \sigma_\theta\left(\frac{1}{2}, 0\right) &= \left(0, 0, \frac{1}{2}\right) \end{aligned}$$

dans le plan  $\theta = 0$ , i.e. dans le plan  $y = 0, x \geq 0$



Ainsi,

$$\begin{aligned}
 \iint_{\Sigma_1} \langle F, \nu \rangle ds &= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \int_0^1 \langle (2, 0, r^3 \cos \theta \sin^2 \theta + 4), (0, 0, r) \rangle dr d\theta \\
 &= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \int_0^1 r^4 \cos \theta \sin^2 \theta + 4r dr d\theta \\
 &= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \frac{1}{5} \cos \theta \sin^2 \theta + 2d\theta \\
 &= \frac{1}{5} \left[ \frac{1}{3} \sin^3 \theta \right]_{\theta=-\frac{\pi}{2}}^{\theta=\frac{\pi}{2}} + 2\pi \\
 &= \frac{2}{15} + 2\pi
 \end{aligned}$$

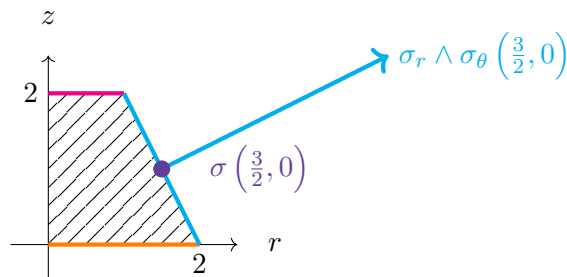
$\Sigma_2$ : Variante 1 :  $z$  est une fonction de  $r$ .

$$\begin{aligned}
 \sigma &: [1, 2] \times \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right] \rightarrow \mathbb{R}^3 \\
 \sigma(r, \theta) &= (r \cos \theta, r \sin \theta, 4 - 2r) \\
 F(\sigma(r, \theta)) &= (2, 0, r^3 \cos \theta \sin^2 \theta + 16 - 16r + 4r^2) \\
 \sigma_r \wedge \sigma_\theta &= \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ \cos \theta & \sin \theta & -2 \\ -r \sin \theta & r \cos \theta & 0 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} 2r \cos \theta \\ 2r \sin \theta \\ r \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

Cette normale est extérieure. En effet, au vu de l'inclinaison de  $\Sigma_2$ , on s'attend à ce que la normale extérieure pointe vers le haut, i.e. la troisième composante de la normale est positive. On peut également la tester en  $\theta = 0, r = \frac{3}{2}$ . On a

$$\begin{aligned}
 \sigma\left(\frac{3}{2}, 0\right) &= \left(\frac{3}{2}, 0, 1\right) \\
 \sigma_r \wedge \sigma_\theta\left(\frac{3}{2}, 0\right) &= \left(3, 0, \frac{3}{2}\right)
 \end{aligned}$$

dans le plan  $\theta = 0$ , i.e. dans le plan  $y = 0, x \geq 0$



Ainsi,

$$\begin{aligned}
\iint_{\Sigma_2} \langle F, \nu \rangle ds &= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \int_1^2 \left\langle \left( 2, 0, r^3 \cos \theta \sin^2 \theta + 16 - 16r + 4r^2 \right), (2r \cos \theta, 2r \sin \theta, r) \right\rangle dr d\theta \\
&= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \int_1^2 4r \cos \theta + r^4 \cos \theta \sin^2 \theta + 16r - 16r^2 + 4r^3 dr d\theta \\
&= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \left[ 2r^2 \cos \theta + \frac{1}{5} r^5 \cos \theta \sin^2 \theta + 8r^2 - \frac{16}{3} r^3 + r^4 \right]_{r=1}^{r=2} d\theta \\
&= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} 6 \cos \theta + \frac{31}{5} \cos \theta \sin^2 \theta + 8(4-1) - \frac{16}{3}(8-1) + 16 - 1 d\theta \\
&= \left[ 6 \sin \theta + \frac{31}{15} \sin^3 \theta \right]_{\theta=-\frac{\pi}{2}}^{\theta=\frac{\pi}{2}} + \pi \left( 24 - \frac{112}{3} + 15 \right) \\
&= 12 + \frac{62}{15} + \frac{5\pi}{3} \\
&= 16 + \frac{2}{15} + \frac{5\pi}{3}
\end{aligned}$$

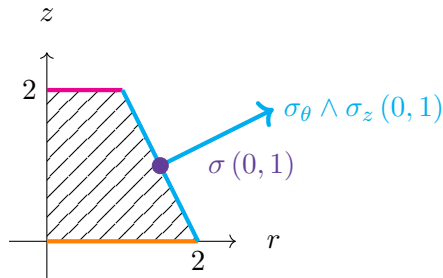
$\Sigma_2$ : Variante 2 :  $r$  est une fonction de  $z$ .

$$\begin{aligned}
\sigma &: \left[ -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right] \times [0, 2] \rightarrow \mathbb{R}^3 \\
\sigma(\theta, z) &= \left( \frac{4-z}{2} \cos \theta, \frac{4-z}{2} \sin \theta, z \right) \\
F(\sigma(\theta, z)) &= \left( 2, 0, \left( \frac{4-z}{2} \right)^3 \cos \theta \sin^2 \theta + z^2 \right) \\
\sigma_\theta \wedge \sigma_z &= \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ -\frac{4-z}{2} \sin \theta & \frac{4-z}{2} \cos \theta & 0 \\ -\frac{1}{2} \cos \theta & -\frac{1}{2} \sin \theta & 1 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{4-z}{2} \cos \theta \\ \frac{4-z}{2} \sin \theta \\ \frac{4-z}{4} \end{pmatrix}
\end{aligned}$$

Cette normale est extérieure. En effet, au vu de l'inclinaison de  $\Sigma_2$ , on s'attend à ce que la normale extérieure pointe vers le haut, i.e. la troisième composante de la normale est positive. On peut également la tester en  $\theta = 0, z = 1$ . On a

$$\begin{aligned}
\sigma(0, 1) &= \left( \frac{3}{2}, 0, 1 \right) \\
\sigma_r \wedge \sigma_\theta(0, 1) &= \left( \frac{3}{2}, 0, \frac{3}{4} \right)
\end{aligned}$$

dans le plan  $\theta = 0$ , i.e. dans le plan  $y = 0, x \geq 0$



Ainsi,

$$\begin{aligned}
\iint_{\Sigma_2} \langle F, \nu \rangle ds &= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \int_0^2 \left\langle \left( 2, 0, \left( \frac{4-z}{2} \right)^3 \cos \theta \sin^2 \theta + z^2 \right), \left( \frac{4-z}{2} \cos \theta, \frac{4-z}{2} \sin \theta, \frac{4-z}{4} \right) \right\rangle dz d\theta \\
&= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \int_0^2 (4-z) \cos \theta + \frac{1}{2^5} (4-z)^4 \cos \theta \sin^2 \theta + z^2 - \frac{1}{4} z^3 dz d\theta \\
&= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \left[ \left( 4z - \frac{1}{2} z^2 \right) \cos \theta - \frac{1}{2^5 \cdot 5} (4-z)^5 \cos \theta \sin^2 \theta + \frac{1}{3} z^3 - \frac{1}{2^5} z^4 \right]_{z=0}^{z=2} d\theta \\
&= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} (8-2) \cos \theta - \frac{2^5 - 4^5}{2^5 \cdot 5} \cos \theta \sin^2 \theta + \frac{8}{3} - 1 d\theta \\
&= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} 6 \cos \theta + \frac{2^5 - 1}{5} \cos \theta \sin^2 \theta + \frac{5}{3} d\theta \\
&= \left[ 6 \sin \theta + \frac{31}{15} \sin^3 \theta \right]_{\theta=-\frac{\pi}{2}}^{\theta=\frac{\pi}{2}} + \frac{5\pi}{3} \\
&= 12 + \frac{62}{15} + \frac{5\pi}{3} \\
&= 16 + \frac{2}{15} + \frac{5\pi}{3}
\end{aligned}$$

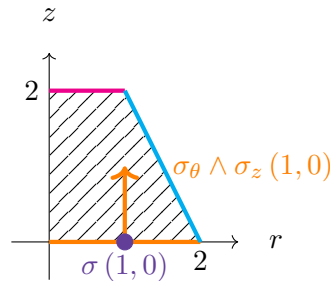
$\Sigma_3$ :

$$\begin{aligned}
\sigma &: [0, 2] \times \left[ -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right] \rightarrow \mathbb{R}^3 \\
\sigma(r, \theta) &= (r \cos \theta, r \sin \theta, 0) \\
F(\sigma(r, \theta)) &= (2, 0, r^3 \cos \theta \sin^2 \theta) \\
\sigma_r \wedge \sigma_\theta &= \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ \cos \theta & \sin \theta & 0 \\ -r \sin \theta & r \cos \theta & 0 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ r \end{pmatrix}
\end{aligned}$$

Cette normale est intérieure. En effet, vu que  $\Sigma_3$  est la partie du bas, on s'attend à ce que la normale extérieure pointe vers le bas, i.e la troisième composante de la normale doit être négative. Ici,  $r$  est positif. On peut aussi la tester en  $\theta = 0$  et  $r = 1$ . On a

$$\begin{aligned}
\sigma(1, 0) &= (1, 0, 0) \\
\sigma_r \wedge \sigma_\theta(1, 0) &= (0, 0, 1)
\end{aligned}$$

dans le plan  $\theta = 0$ , i.e. dans le plan  $y = 0, x \geq 0$



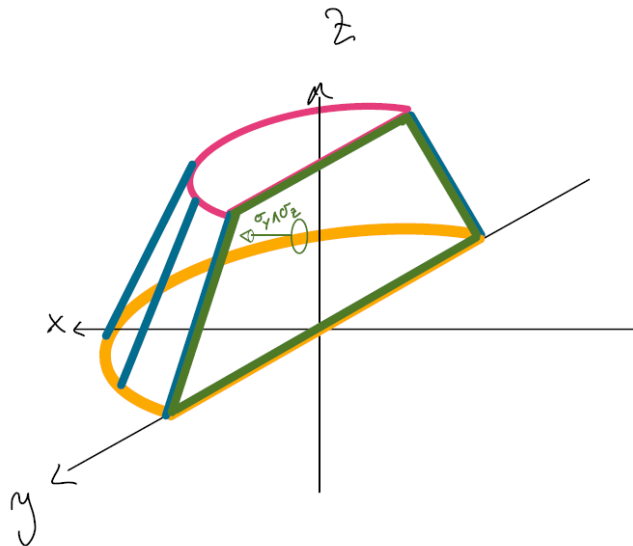
Ainsi,

$$\begin{aligned}
 \iint_{\Sigma_3} \langle F, \nu \rangle ds &= - \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \int_0^2 \langle (2, 0, r^3 \cos \theta \sin^2 \theta), (0, 0, r) \rangle dr d\theta \\
 &= - \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \int_0^2 r^4 \cos \theta \sin^2 \theta dr d\theta \\
 &= - \left[ \frac{1}{5} r^5 \right]_{r=0}^{r=2} \left[ \frac{1}{3} \sin^3 \theta \right]_{\theta=-\frac{\pi}{2}}^{\theta=\frac{\pi}{2}} \\
 &= - \frac{64}{15}
 \end{aligned}$$

$\Sigma_4$ : Variante 1 : coordonnées cartésiennes

$$\begin{aligned}
 \sigma: \left\{ (y, z) \in \mathbb{R}^2 : z \in [0, 2], -\frac{4-z}{2} \leq y \leq \frac{4-z}{2} \right\} &\rightarrow \mathbb{R}^3 \\
 \sigma(y, z) &= (0, y, z) \\
 F(\sigma(y, z)) &= (2, 0, z^2) \\
 \sigma_y \wedge \sigma_z &= \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

Cette normale est intérieure. En effet, sur le dessin, on voit que la normale extérieure est parallèle à l'axe  $x$ , mais pointe vers les  $x$  négatifs, i.e. on s'attend à ce que la première composante de la normale est négative.



Ainsi,

$$\begin{aligned}
 \iint_{\Sigma_4} \langle F, \nu \rangle ds &= - \int_0^2 \int_{-\frac{4-z}{2}}^{\frac{4-z}{2}} \langle (2, 0, z^2), (1, 0, 0) \rangle dy dz \\
 &= \int_0^2 2z - 8 dz \\
 &= \left[ z^2 - 8z \right]_{z=0}^{z=2} \\
 &= 4 - 16 \\
 &= -12
 \end{aligned}$$

$\Sigma_4$  : Variante 2 : coordonnées cylindrique, séparation  $\theta = -\frac{\pi}{2}$  et  $\theta = \frac{\pi}{2}$ .

On peut séparer  $\Sigma_4$  en deux parties (C'est ce qui se produit si on cherche le bord du domaine de la paramétrisation de  $\Omega$ .)

$$\Sigma_4^1 = \left\{ (r \cos \theta, r \sin \theta, z) \in \mathbb{R}^3 : \theta = -\frac{\pi}{2}, z \in [0, 2], 0 \leq r \leq \frac{4-z}{2} \right\}$$

$$\Sigma_4^2 = \left\{ (r \cos \theta, r \sin \theta, z) \in \mathbb{R}^3 : \theta = \frac{\pi}{2}, z \in [0, 2], 0 \leq r \leq \frac{4-z}{2} \right\}$$

Et donc,

$\Sigma_4^1$ :

$$\sigma : \left\{ (r, z) \in \mathbb{R}^2 : z \in [0, 2], 0 \leq r \leq \frac{4-z}{2} \right\} \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\sigma(r, z) = (0, -r, z)$$

$$F(\sigma(r, z)) = (2, 0, z^2)$$

$$\sigma_r \wedge \sigma_z = \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Cette normale est extérieure. Ainsi,

$$\iint_{\Sigma_4^1} \langle F, \nu \rangle ds = \int_0^2 \int_0^{\frac{4-z}{2}} \langle (2, 0, z^2), (-1, 0, 0) \rangle dr dz$$

$$= \int_0^2 z - 4 dz$$

$$= -6$$

Pour l'autre partie

$\Sigma_4^2$ :

$$\sigma : \left\{ (r, z) \in \mathbb{R}^2 : z \in [0, 2], 0 \leq r \leq \frac{4-z}{2} \right\} \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\sigma(r, z) = (0, r, z)$$

$$F(\sigma(r, z)) = (2, 0, z^2)$$

$$\sigma_r \wedge \sigma_z = \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Cette normale est intérieure. Ainsi,

$$\iint_{\Sigma_4^2} \langle F, \nu \rangle ds = - \int_0^2 \int_0^{\frac{4-z}{2}} \langle (2, 0, z^2), (1, 0, 0) \rangle dr dz$$

$$= \int_0^2 z - 4 dz$$

$$= -6$$

et donc

$$\iint_{\Sigma_4} \langle F, \nu \rangle ds = -6 - 6 = -12$$

Pour finir,

$$\begin{aligned} \iint_{\partial\Omega} \langle F, \nu \rangle &= \iint_{\Sigma_1} \langle F, \nu \rangle ds + \iint_{\Sigma_2} \langle F, \nu \rangle ds + \iint_{\Sigma_3} \langle F, \nu \rangle ds + \iint_{\Sigma_4} \langle F, \nu \rangle ds \\ &= \frac{2}{15} + 2\pi + 16 + \frac{2}{15} + \frac{5\pi}{3} - \frac{64}{15} - 12 = \frac{11\pi}{3} \end{aligned}$$

qui est bien le même résultat que pour  $\iiint_{\Omega} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz$

**Exercice 4** (ex 6.11 p. 67, corrigé p. 81).

Soient  $\Omega \subset \mathbb{R}^3$  un domaine régulier et  $\nu$  un champ de normales unités extérieures à  $\Omega$ . Soient les champs vectoriels  $F$ ,  $G_1$ ,  $G_2$  et  $G_3$  définis par

$$F(x, y, z) = (x, y, z), \quad G_1(x, y, z) = (x, 0, 0), \quad G_2(x, y, z) = (0, y, 0), \quad G_3(x, y, z) = (0, 0, z).$$

Montrer que :

$$(i) \text{ Volume}(\Omega) = \frac{1}{3} \iint_{\partial\Omega} \langle F, \nu \rangle ds$$

$$(ii) \text{ Volume}(\Omega) = \iint_{\partial\Omega} \langle G_i, \nu \rangle ds \text{ pour } i = 1, 2, 3.$$

**Solution :**

(i) Remarquons que  $\operatorname{div} F(x, y, z) = 3$ . Ainsi, par le théorème de la divergence,

$$\begin{aligned} \frac{1}{3} \iint_{\partial\Omega} \langle F, \nu \rangle ds &= \frac{1}{3} \iiint_{\Omega} \operatorname{div} F(x, y, z) dx dy dz = \frac{1}{3} \iiint_{\Omega} 3 dx dy dz \\ &= \iiint_{\Omega} 1 dx dy dz = \text{Volume}(\Omega), \end{aligned}$$

qui est le résultat voulu.

(ii) Remarquons que pour  $i = 1, 2, 3$ ,  $\operatorname{div} G_i(x, y, z) = 1$ . Ainsi, par le théorème de la divergence,

$$\iint_{\partial\Omega} \langle G_i, \nu \rangle ds = \iiint_{\Omega} \operatorname{div} G_i(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{\Omega} 1 dx dy dz = \text{Volume}(\Omega),$$

qui est le résultat voulu.

**Exercice 5** (ex 7.2 page 89, corrigé p. 91).

Vérifier le théorème de Stokes pour  $F(x, y, z) = (x^2y, z, x)$  et

$$\Sigma = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 = z^4, 0 \leq z \leq 1 \right\}.$$

**Solution :**

**Calcul**  $\operatorname{rot} F(x, y, z)$

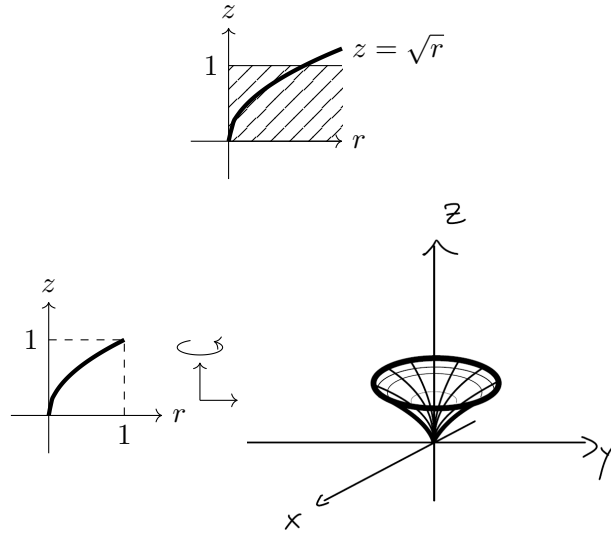
On a

$$\operatorname{rot} F(x, y, z) = \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_1 & F_2 & F_3 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial F_3}{\partial y} - \frac{\partial F_2}{\partial z} \\ \frac{\partial F_1}{\partial z} - \frac{\partial F_3}{\partial x} \\ \frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 - 1 \\ 0 - 1 \\ 0 - x^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -x^2 \end{pmatrix}$$

**Dessin**  $\Sigma$

On repère la symétrie cylindrique et on passe dans les coordonnées correspondantes :  $(x, y, z) = (r \cos \theta, r \sin \theta, z)$  avec  $r \geq 0$ ,  $\theta \in [0, 2\pi]$  et  $z \in \mathbb{R}$ . Nos conditions deviennent

$$\begin{aligned} x^2 + y^2 = z^4 &\Leftrightarrow r^2 = z^4 \stackrel{r \geq 0}{\Leftrightarrow} r = z^2 \Leftrightarrow \sqrt{r} = z \\ 0 \leq z \leq 1 &\text{ ne change pas} \end{aligned}$$



**Calcul**  $\iint_{\Sigma} \text{rot } F ds$  : **Variante 1** :  $z$  est une fonction de  $r$ .

On paramétrise  $\Sigma$  avec  $\sigma : [0, 1] \times [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3$  définie par

$$\sigma(r, \theta) = (r \cos \theta, r \sin \theta, \sqrt{r}).$$

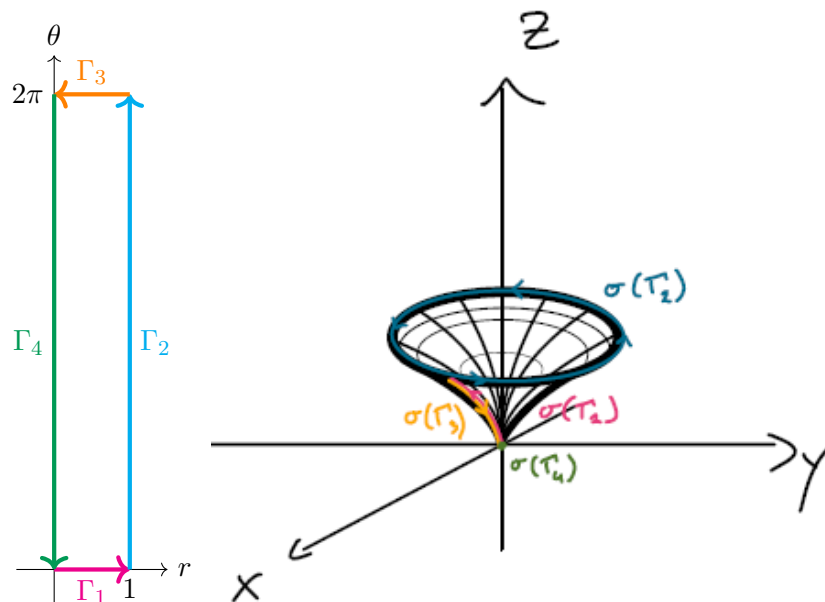
On a

$$\begin{aligned} \text{rot } F(\sigma(r, \theta)) &= (-1, -1, -r^2 \cos^2 \theta) \\ \sigma_r \wedge \sigma_\theta &= \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ \cos \theta & \sin \theta & \frac{1}{2\sqrt{r}} \\ -r \sin \theta & r \cos \theta & 0 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2}\sqrt{r} \cos \theta \\ -\frac{1}{2}\sqrt{r} \sin \theta \\ r \end{pmatrix} \\ \iint_{\Sigma} \text{rot } F ds &= \int_0^{2\pi} \int_0^1 \left\langle (-1, -1, -r^2 \cos^2 \theta), \left(-\frac{1}{2}\sqrt{r} \cos \theta, -\frac{1}{2}\sqrt{r} \sin \theta, r\right) \right\rangle dr d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} \int_0^1 \frac{1}{2} \sqrt{r} (\cos \theta + \sin \theta) - r^3 \cos^2 \theta dr d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} \left[ \frac{1}{3} r^{\frac{3}{2}} \right]_{r=0}^{r=1} (\cos \theta + \sin \theta) - \left[ \frac{1}{4} r^4 \right]_{r=0}^{r=1} \cos^2 \theta d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} \frac{1}{3} (\cos \theta + \sin \theta) - \frac{1}{4} \cos^2 \theta d\theta \\ &= \frac{1}{3} [\sin \theta - \cos \theta]_{\theta=0}^{\theta=2\pi} - \frac{1}{8} [\theta + \cos \theta \sin \theta]_{\theta=0}^{\theta=2\pi} \\ &= -\frac{\pi}{4} \end{aligned}$$

Alternativement, on peut trouver la primitive de  $\cos^2 \theta$  en utilisant les formules d'Euler.

**Calcul**  $\int_{\partial \Sigma} F dl$  : **Variante 1** :  $z$  est une fonction de  $r$ .

Détermination du bord : Le bord de  $A = [0, 1] \times [0, 2\pi]$  est séparé en 4 parties.



$$\boxed{\Gamma_1:} \quad \begin{aligned} \gamma_1: [0, 1] &\rightarrow \mathbb{R}^2 \\ \gamma_1(t) &= (t, 0) \\ \sigma \circ \gamma_1(t) &= (t, 0, \sqrt{t}) \\ (\sigma \circ \gamma_1)'(t) &= \left(1, 0, \frac{1}{2\sqrt{t}}\right) \end{aligned} \quad \oplus$$

$$\boxed{\Gamma_2:} \quad \begin{aligned} \gamma_2: [0, 2\pi] &\rightarrow \mathbb{R}^2 \\ \gamma_2(t) &= (1, t) \\ \sigma \circ \gamma_2(t) &= (\cos t, \sin t, 1) \\ (\sigma \circ \gamma_2)'(t) &= (-\sin t, \cos t, 0) \end{aligned} \quad \oplus$$

$$\boxed{\Gamma_3:} \quad \begin{aligned} \gamma_3: [0, 1] &\rightarrow \mathbb{R}^2 \\ \gamma_3(t) &= (t, 2\pi) \\ \sigma \circ \gamma_3(t) &= (t, 0, \sqrt{t}) \\ (\sigma \circ \gamma_3)'(t) &= \left(1, 0, \frac{1}{2\sqrt{t}}\right) \end{aligned} \quad \ominus$$

Même courbe que pour  $\Gamma_1$  parcourue dans le sens opposé : On enlève  $\Gamma_1$  et  $\Gamma_3$

$$\boxed{\Gamma_4:} \quad \begin{aligned} \gamma_4: [0, 2\pi] &\rightarrow \mathbb{R}^2 \\ \gamma_4(t) &= (0, t) \\ \sigma \circ \gamma_4(t) &= (0, 0, 0) \\ (\sigma \circ \gamma_4)'(t) &= (0, 0, 0) \end{aligned} \quad \ominus$$

Un point : on enlève

Notez que pour déterminer l'orientation des différentes parties du bord, on s'est référé à l'orientation du bord de  $A$ . Vu qu'on a choisi la normale  $\sigma_r \wedge \sigma_\theta$  (et non  $\sigma_\theta \wedge \sigma_r$ ) on a mis  $r$  en axe horizontal et  $\theta$  en axe vertical<sup>3</sup>. Cette convention garantit la compatibilité entre l'orientation du bord de  $\Sigma$  et la normale choisie.

3. Ouais, je sais, ils ont des noms scientifico-pédants style abscisse et ordonnée, mais je les confonds toujours...

On a donc

$$\begin{aligned}
 \int_{\partial\Sigma} F \cdot dl &= \int_{\sigma(\Gamma_2)} F \cdot dl = \int_0^{2\pi} \langle F(\cos t, \sin t, 1), (-\sin t, \cos t, 0) \rangle dt \\
 &= \int_0^{2\pi} \langle (\cos^2 t \sin t, 1, \cos t), (-\sin t, \cos t, 0) \rangle dt \\
 &= \int_0^{2\pi} -\cos^2 t \sin^2 t + \cos t dt
 \end{aligned}$$

On trouve une primitive de  $\cos^2 t \sin^2 t$  à l'aide des formules d'Euler :

$$\begin{aligned}
 \cos^2 t \sin^2 t &= \left( \frac{e^{it} + e^{-it}}{2} \right)^2 \left( \frac{e^{it} - e^{-it}}{2i} \right)^2 \\
 &= \left( \frac{e^{it} + e^{-it}}{2} \frac{e^{it} - e^{-it}}{2i} \right)^2 \\
 &= \frac{(e^{2it} - e^{-2it})^2}{-16} \\
 &= -\frac{1}{16} (e^{4it} - 2 + e^{-4it}) \\
 &= \frac{1}{8} - \frac{1}{8} \cos(4t) \\
 \Rightarrow \int \cos^2 t \sin^2 t dt &= \frac{t}{8} - \frac{1}{32} \sin(4t)
 \end{aligned}$$

On conclut donc

$$\begin{aligned}
 \int_{\partial\Sigma} F \cdot dl &= \left[ \frac{1}{32} \sin(4t) - \frac{t}{8} + \sin(t) \right]_0^{2\pi} \\
 &= -\frac{\pi}{4}
 \end{aligned}$$

**Calcul**  $\iint_{\Sigma} \text{rot } F ds$  : **Variante 2** :  $r$  est une fonction de  $z$ .

On paramétrise  $\Sigma$  avec  $\sigma : [0, 2\pi] \times [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^3$  définie par

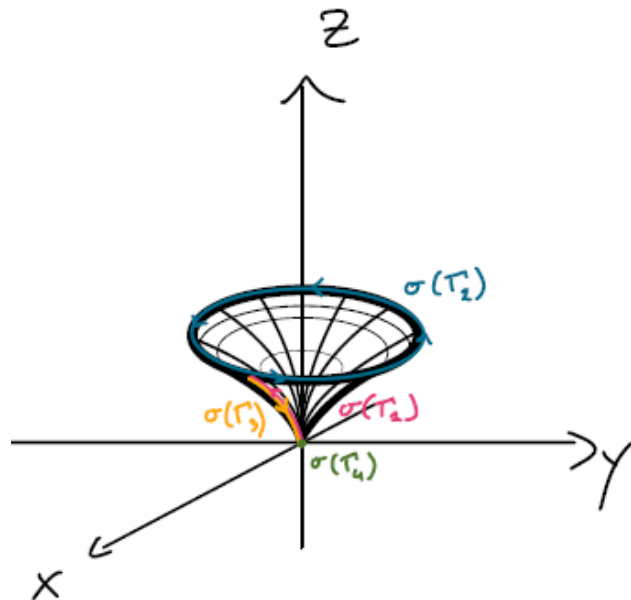
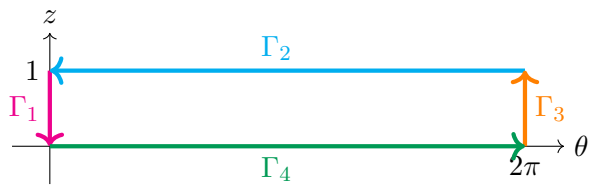
$$\sigma(\theta, z) = (z^2 \cos \theta, z^2 \sin \theta, z).$$

On a

$$\begin{aligned}
 \text{rot } F(\sigma(\theta, z)) &= (-1, -1, -z^4 \cos^2 \theta) \\
 \sigma_\theta \wedge \sigma_z &= \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ -z^2 \sin \theta & z^2 \cos \theta & 0 \\ 2z \cos \theta & 2z \sin \theta & 1 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} z^2 \cos \theta \\ z^2 \sin \theta \\ -2z^3 \end{pmatrix} \\
 \iint_{\Sigma} \text{rot } F ds &= \int_0^{2\pi} \int_0^1 \langle (-1, -1, -z^4 \cos^2 \theta), (z^2 \cos \theta, z^2 \sin \theta, -2z^3) \rangle dz d\theta \\
 &= \int_0^{2\pi} \int_0^1 -z^2 (\cos \theta + \sin \theta) + 2z^7 \cos^2 \theta dz d\theta \\
 &= \int_0^{2\pi} \left[ -\frac{1}{3} z^3 \right]_{z=0}^{z=1} (\cos \theta + \sin \theta) + \left[ \frac{1}{4} z^8 \right]_{z=0}^{z=1} \cos^2 \theta d\theta \\
 &= \frac{1}{3} [-\sin \theta + \cos \theta]_{\theta=0}^{\theta=2\pi} + \frac{1}{8} [\theta + \cos \theta \sin \theta]_{\theta=0}^{\theta=2\pi} \\
 &= \frac{\pi}{4}
 \end{aligned}$$

**Calcul**  $\int_{\partial\Sigma} F dl$  : **Variante 2** :  $r$  est une fonction de  $z$ .

Détermination du bord : Le bord de  $A = [0, 2\pi] \times [0, 1]$  est séparé en 4 parties.



$\Gamma_1:$   $\gamma_1: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2$   
 $\gamma_1(t) = (0, t)$   $\ominus$   
 $\sigma \circ \gamma_1(t) = (t^2, 0, t)$   
 $(\sigma \circ \gamma_1)'(t) = (2t, 0, 1)$

$\Gamma_2:$   $\gamma_2: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$   
 $\gamma_2(t) = (t, 1)$   $\ominus$   
 $\sigma \circ \gamma_2(t) = (\cos t, \sin t, 1)$   
 $(\sigma \circ \gamma_2)'(t) = (-\sin t, \cos t, 0)$

$\Gamma_3:$   $\gamma_3: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2$   
 $\gamma_3(t) = (2\pi, t)$   $\oplus$   
 $\sigma \circ \gamma_3(t) = (t^2, 0, t)$   
 $(\sigma \circ \gamma_3)'(t) = (2t, 0, 1)$

Même courbe que pour  $\Gamma_1$  parcourue dans le sens opposé : On enlève  $\Gamma_1$  et  $\Gamma_3$

$\Gamma_4:$   $\gamma_4: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$   
 $\gamma_4(t) = (t, 0)$   $\oplus$   
 $\sigma \circ \gamma_4(t) = (0, 0, 0)$   
 $(\sigma \circ \gamma_4)'(t) = (0, 0, 0)$   
 Un point : on enlève

On a donc (il s'agit des mêmes calculs que la première variante, mais avec un signe opposé)

$$\begin{aligned}
 \int_{\partial\Sigma} F \cdot dl &= - \int_{\sigma(\Gamma_2)} F \cdot dl = - \int_0^{2\pi} \langle F(\cos t, \sin t, 1), (-\sin t, \cos t, 0) \rangle dt \\
 &= - \int_0^{2\pi} \langle (\cos^2 t \sin t, 1, \cos t), (-\sin t, \cos t, 0) \rangle dt \\
 &= \int_0^{2\pi} \cos^2 t \sin^2 t - \cos t dt \\
 &= \left[ -\frac{1}{32} \sin(4t) + \frac{t}{8} - \sin(t) \right]_0^{2\pi} \\
 &= \frac{\pi}{4}
 \end{aligned}$$

**Exercice 6** (Ex 7.5 page 89, corrigé p. 94).

Vérifier le théorème de Stokes pour  $F(x, y, z) = (0, z^2, 0)$  et

$$\Sigma = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 + z^2 = 4, x \geq 0, y \geq 0, 1 \leq z \leq \sqrt{3} \right\}.$$

**Solution :**

**Calcul**  $\text{rot } F(x, y, z)$

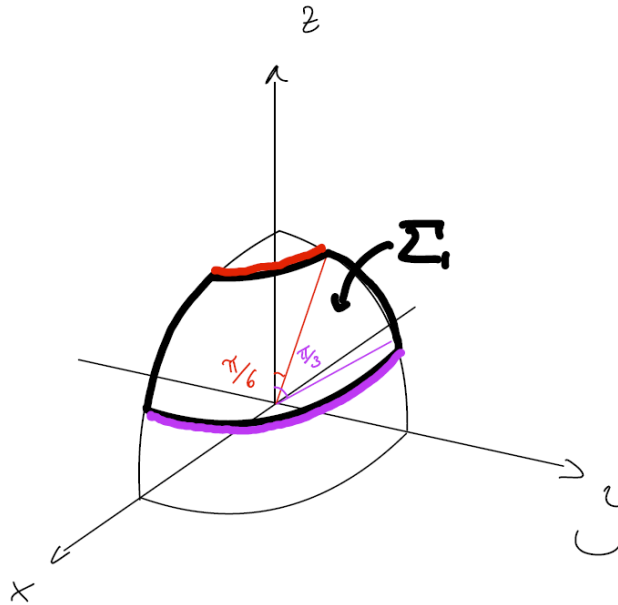
On a

$$\text{rot } F(x, y, z) = \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_1 & F_2 & F_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ 0 & z^2 & 0 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} -2z \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

**Dessin**  $\Sigma$

On passe en coordonnées sphériques  $(x, y, z) = (r \cos \theta \sin \varphi, r \sin \theta \sin \varphi, r \cos \varphi)$ ,  $\theta \in [0, 2\pi]$ ,  $\varphi \in [0, \pi]$ ,  $r \geq 0$ . Nos conditions deviennent

$$\begin{aligned}
 x^2 + y^2 + z^2 = 4 &\Leftrightarrow r^2 = 4 \\
 &\Leftrightarrow r = 2 \\
 x \geq 0 &\Leftrightarrow \theta \in \left[ -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right] \\
 y \geq 0 &\Leftrightarrow \theta \in [0, \pi] \\
 1 \leq z \leq \sqrt{3} &\Leftrightarrow \frac{1}{2} \leq \cos \varphi \leq \frac{\sqrt{3}}{2} \\
 &\Leftrightarrow \varphi \in \left[ \frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{4} \right]
 \end{aligned}$$



**Calcul**  $\iint_{\Sigma} \text{rot } F ds$  :

On paramétrise  $\Sigma$  avec  $\sigma : [0, \frac{\pi}{2}] \times [\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{3}] \rightarrow \mathbb{R}^3$  définie par

$$\sigma(\theta, \varphi) = (2 \cos \theta \sin \varphi, 2 \sin \theta \sin \varphi, 2 \cos \varphi).$$

On a

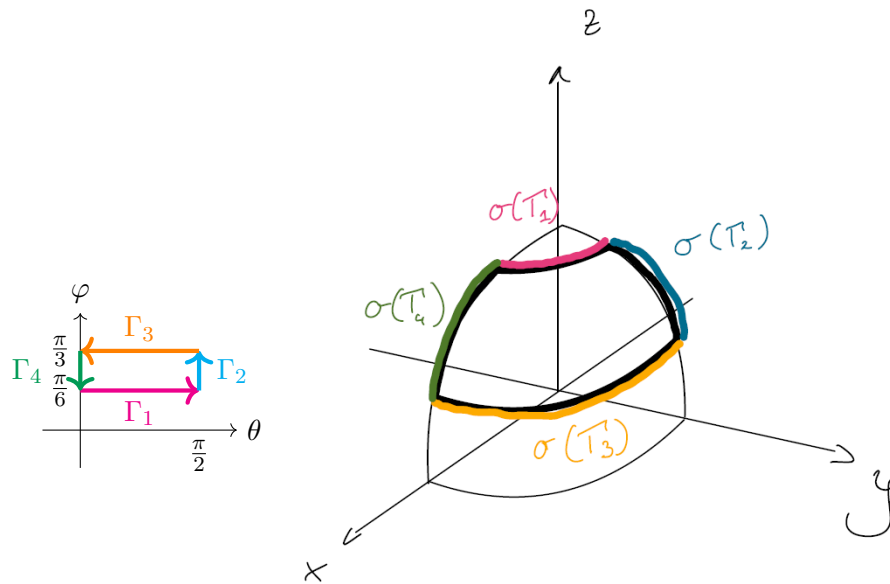
$$\text{rot } F(\sigma(\theta, \varphi)) = (-4 \cos \varphi, 0, 0)$$

$$\sigma_{\theta} \wedge \sigma_{\varphi} = \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ -2 \sin \theta \sin \varphi & 2 \cos \theta \sin \varphi & 0 \\ 2 \cos \theta \cos \varphi & 2 \sin \theta \cos \varphi & -2 \sin \varphi \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} -4 \cos \theta \sin^2 \varphi \\ -4 \sin \theta \sin^2 \varphi \\ -4 \cos \varphi \sin \varphi \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \iint_{\Sigma} \text{rot } F ds &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{\pi}{3}} \langle (-4 \cos \varphi, 0, 0), (-4 \cos \theta \sin^2 \varphi, -4 \sin \theta \sin^2 \varphi, -4 \cos \varphi \sin \varphi) \rangle d\varphi d\theta \\ &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{\pi}{3}} 16 \cos \theta \cos \varphi \sin^2 \varphi d\varphi d\theta \\ &= 16 [\sin \theta]_{\theta=0}^{\theta=\frac{\pi}{2}} \left[ \frac{1}{3} \sin^3 \varphi \right]_{\varphi=\frac{\pi}{6}}^{\varphi=\frac{\pi}{3}} \\ &= \frac{16}{3} \left( \left( \frac{\sqrt{3}}{2} \right)^3 - \frac{1}{8} \right) = 2\sqrt{3} - \frac{2}{3} \end{aligned}$$

**Calcul**  $\int_{\partial \Sigma} F \cdot dl$  :

Le bord de  $A = [0, \frac{\pi}{2}] \times [\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{3}]$  se sépare en 4 parties :



$$\boxed{\Gamma_1} \quad \gamma_1: \left[0, \frac{\pi}{2}\right] \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad \oplus$$

$$\gamma_1(t) = \left(t, \frac{\pi}{6}\right)$$

$$\sigma \circ \gamma_1(t) = (\cos t, \sin t, \sqrt{3})$$

$$(\sigma \circ \gamma_1)'(t) = (-\sin(t), \cos(t), 0)$$

$$\boxed{\Gamma_2} \quad \gamma_2: \left[\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{3}\right] \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad \oplus$$

$$\gamma_2(t) = \left(\frac{\pi}{2}, t\right)$$

$$\sigma \circ \gamma_2(t) = (0, 2 \sin t, 2 \cos t)$$

$$(\sigma \circ \gamma_2)'(t) = (0, 2 \cos t, -2 \sin t)$$

$$\boxed{\Gamma_3} \quad \gamma_3: \left[0, \frac{\pi}{2}\right] \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad \ominus$$

$$\gamma_3(t) = \left(t, \frac{\pi}{3}\right)$$

$$\sigma \circ \gamma_3(t) = (\sqrt{3} \cos t, \sqrt{3} \sin t, 1)$$

$$(\sigma \circ \gamma_3)'(t) = (-\sqrt{3} \sin t, \sqrt{3} \cos t, 0)$$

$$\boxed{\Gamma_4} \quad \gamma_4: \left[\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{3}\right] \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad \ominus$$

$$\gamma_4(t) = (0, t)$$

$$\sigma \circ \gamma_4(t) = (2 \sin t, 0, 2 \cos t)$$

$$(\sigma \circ \gamma_4)'(t) = (2 \cos t, 0, -2 \sin t)$$

Ainsi,

$$\begin{aligned}\int_{\sigma(\Gamma_1)} F \cdot dl &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \langle (0, 3, 0), (-\sin(t), \cos(t), 0) \rangle dt \\ &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} 3 \cos t dt = 3 [\sin(t)]_{t=0}^{t=\frac{\pi}{2}} = 3\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\int_{\sigma(\Gamma_2)} F \cdot dl &= \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{\pi}{3}} \langle (0, 4 \cos^2 t, 0), (0, 2 \cos t, -2 \sin t) \rangle dt \\ &= \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{\pi}{3}} 8 \cos^3 t dt = 8 \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{\pi}{3}} \cos t - \cos t \sin^2 t dt \\ &= 8 \left[ \sin t - \frac{1}{3} \sin^3 t \right]_{t=\frac{\pi}{6}}^{t=\frac{\pi}{3}} \\ &= 8 \left( \frac{\sqrt{3}}{2} - \frac{1}{3} \frac{3\sqrt{3}}{8} - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} \frac{1}{8} \right) \\ &= 8 \left( \frac{3\sqrt{3}}{8} - \frac{11}{24} \right) = 3\sqrt{3} - \frac{11}{3}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\int_{\sigma(\Gamma_3)} F \cdot dl &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \langle (0, 1, 0), (-\sqrt{3} \sin t, \sqrt{3} \cos t, 1) \rangle dt \\ &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sqrt{3} \cos t dt = \sqrt{3} [\sin(t)]_{t=0}^{t=\frac{\pi}{2}} = \sqrt{3}\end{aligned}$$

$$\int_{\sigma(\Gamma_4)} F \cdot dl = \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{\pi}{3}} \langle (0, 4 \cos^2 t, 0), (2 \cos t, 0, -2 \sin t) \rangle dt = 0$$

On conclut donc

$$\int_{\partial\Sigma} F \cdot dl = + \int_{\sigma(\Gamma_1)} F \cdot dl + \int_{\sigma(\Gamma_2)} F \cdot dl - \int_{\sigma(\Gamma_3)} F \cdot dl - \int_{\sigma(\Gamma_4)} F \cdot dl = 2\sqrt{3} - \frac{2}{3},$$

qui est le résultat attendu.