



Corps

Koerper, field

”Le corps conditionne le raisonnement.”

DÉFINITION 4.1. Un corps K est un anneau commutatif possédant au moins deux éléments $0_K \neq 1_K$ et tel que tout élément non-nul est inversible:

$$K^\times = K - \{0_K\}.$$

Ex: $\mathbb{Q} \subset \mathbb{R} \subset \mathbb{C}$

\mathbb{Z} n'est pas un corps: 2 n'est pas
inversible ds \mathbb{Z}

$$\mathbb{Z}^\times = \{\pm 1\}$$

THÉORÈME 4.3. Soit $q \geq 1$ un entier, alors l'anneau des classes de congruences modulo q $(\mathbb{Z}/q\mathbb{Z}, +, \cdot)$ est un corps ssi q est premier (q a exactement deux diviseurs distincts 1 et q)

NOTATION 4.1. Soit $p \geq 2$ un nombre premier, le corps fini à p éléments $(\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}, +, \cdot)$ est noté \mathbb{F}_p .

PROPOSITION 4.3 (Petit Theoreme de Fermat). Soit $p \geq 2$ un nombre premier et $\mathbb{F}_p = \mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$ le corps a p elements. Pour tout $x \in \mathbb{F}_p$ on a

$$x^p = x. \quad \forall z \in \mathbb{F}_p \quad z^p - z = 0_{\mathbb{F}_p}$$

PROPOSITION 4.4. Soit p un nombre premier alors pour tout $x, y \in \mathbb{F}_p$ on a

$$(x + y)^p = x^p + y^p.$$

THÉORÈME 4.1. *Soit K un corps alors tout idéal $I \subset K$ est soit $I = \{0_K\}$ ou bien $I = K$.*

Reciproquement, soit A un anneau commutatif possédant au moins deux éléments alors si ses idéaux sont $\{0_K\}$ ou bien K alors K est un corps.

THÉORÈME 4.2. *Soit K un corps, B un anneau et $\varphi \in \text{Hom}_{\text{Ann}}(K, B)$ un morphisme d'anneaux. Alors si φ n'est pas nul ($\varphi \neq \underline{0}_B$) φ est injectif:*

$$\varphi : K \hookrightarrow B.$$

En particulier K s'identifie alors à son image $\varphi(K)$ qui est un sous-corps de B .

•

Caractéristique d'un corps

$$\text{Car}(K) = p \geq 0$$

$$\text{Ker}(\text{Can}_K) = p \mathbb{Z} \subset \mathbb{Z}$$

THÉORÈME 4.5. *Soit K un corps, alors sa caractéristique $\text{car}(K)$ vaut soit 0 soit un nombre premier p .*

(1) *On a $\text{car}(K) = 0$ si et seulement si*

$$\text{Can}_K(\mathbb{Z}) = \{n_K = n \cdot 1_K, n \in \mathbb{Z}\} =: \mathbb{Z}_K \subset K$$

est un sous-anneau isomorphe à \mathbb{Z} ; alors K contient un sous-corps isomorphe à \mathbb{Q} ,

$$\mathbb{Q}_K = \text{Frac}(\mathbb{Z}_K) = \left\{ \frac{a_K}{b_K}, a \in \mathbb{Z}, b \in \mathbb{Z} - \{0\} \right\}$$

le corps des fractions de \mathbb{Z}_K . De plus tout sous-corps $K' \subset K$ isomorphe à \mathbb{Q} est en fait \mathbb{Q}_K .

(2) On a $\text{car}(K) = p \geq 2$ un nombre premier si et seulement si

$$\text{Can}_K(\mathbb{Z}) = \{n_K = n.1_K, n \in \mathbb{Z}\} =: \mathbb{F}_{p,K} \subset K$$

est isomorphe au corps fini $\mathbb{F}_p = \mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$.

Tout sous-corps $K' \subset K$ isomorphe a \mathbb{F}_p est egal a $\mathbb{F}_{p,K}$ et K ne contient aucun autre corps isomorphe a \mathbb{F}_q avec $q \neq p$ premier ou isomorphe a \mathbb{Q} .

Dans ce cas, l'application de Frobenius

$$\text{frob}_p : x \in K \mapsto x^p \in K$$

est un morphisme de corps injectif; en particulier

$$\forall x, y \in K (x + y)^p = x^p + y^p$$

et on a (Petit Theoreme de Fermat)

$$(4.3.1) \quad x \in \mathbb{F}_{p,K} \iff x^p = x.$$

Pour le PTF : la direction \Leftarrow

$$x^p = x \implies x \in \mathbb{F}_{p,K}$$

On dit que le polynôme de degré p $X^p - X$
a déjà p racines (les elts de $\mathbb{F}_{p,K}$)
et un poly de degré p en un corps a au plus

p racines $\Rightarrow \mathbb{F}_{p,K}$ est exactement
l'ensemble des racines
de $X^p - X$.



Corps de fractions

DÉFINITION 4.2. Un anneau A non-nul, commutatif, tel que $\forall a, b \in A$ on ait

$$a \cdot b = 0 \iff a = 0 \text{ ou } b = 0$$

est dit intègre.

THÉORÈME 4.4. Soit A un anneau intègre (en particulier commutatif), alors il existe un corps $\text{Frac}(A)$ et un morphisme d'anneau injectif

$$\iota : A \hookrightarrow \text{Frac}(A)$$

(de sorte qu'on peut considérer A comme un sous-anneau de $\text{Frac}(A)$ en identifiant A à son image $\iota(A) \subset \text{Frac}(A)$).

De plus $\text{Frac}(A)$ a la propriété de minimalité suivante: pour tout corps K et tout morphisme injectif

$$\iota' : A \hookrightarrow K,$$

il existe un morphisme (nécessairement injectif)

$$\iota'_{\text{Frac}(A)} : \text{Frac}(A) \hookrightarrow K$$

prolongeant le morphisme ι' (ainsi A et $\text{Frac}(A)$ peuvent être vus comme des sous-anneaux de K).

$$\mathcal{P}_{(A \times A - \{0\})} \supset \text{Frac}(A) = \left\{ \frac{a}{b} = \left\{ (c, d) \text{ avec } \begin{array}{l} c \in A \\ d \in A - \{0\} \end{array} \text{ et } ad = bc \right\} \right\}$$



Construction de \mathbb{C}

THÉORÈME 5.1. Soit K un corps et $M_2(K)$ l'algèbre des matrices 2×2 à coefficients dans K . Soit $\Delta \in K - K^2$ un élément de K qui n'est pas un carré: $\forall x \in K, x^2 \neq \Delta$ et

$$I_\Delta := \begin{pmatrix} 0 & \Delta \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Alors la matrice I_Δ vérifie

$$I_\Delta^2 = \Delta \text{Id}_2 = \begin{pmatrix} \Delta & 0 \\ 0 & \Delta \end{pmatrix}$$

Soit

$$K[I_\Delta] := K \cdot \text{Id}_2 + K \cdot I_\Delta = \left\{ Z = x \cdot \text{Id}_2 + y \cdot I_\Delta = \begin{pmatrix} x & \Delta y \\ y & x \end{pmatrix}, x, y \in K \right\} \subset M_2(K)$$

l'ensemble des combinaisons linéaires des matrices Id_2 et I_Δ . Alors $K[I_\Delta]$ a les propriétés suivantes:

- (1) L'écriture d'un élément Z sous la forme $Z = x \cdot \text{Id}_2 + y \cdot I_\Delta$ est unique.
- (2) $K[I_\Delta]$ muni du produit de matrices est un sous-anneau commutatif de $M_2(K)$ contenant l'anneau des matrices scalaires $K \cdot \text{Id}_2$ et c'est même un corps: toute matrice non-nulle de $K[I_\Delta]$ est inversible dans $K[I_\Delta]$.
- (3) Plus précisément soit

$$Z = x \text{Id}_2 + y \cdot I_\Delta = \begin{pmatrix} x & \Delta y \\ y & x \end{pmatrix}$$

$$\det Z = x^2 - \Delta y^2$$

alors

$$\det(Z) = x^2 - \Delta y^2$$

et si $\det(Z) \neq 0$ (alors Z est inversible) on a

$$Z^{-1} = \frac{1}{x^2 - \Delta y^2} (x \cdot \text{Id}_2 - y I_\Delta) = \begin{pmatrix} \frac{x}{x^2 - \Delta y^2} & \Delta \frac{-y}{x^2 - \Delta y^2} \\ \frac{-y}{x^2 - \Delta y^2} & \frac{x}{x^2 - \Delta y^2} \end{pmatrix} \in K[I_\Delta].$$

Example: $K = \mathbb{R}$ $\Delta = -1 \neq 0$

$$\mathbb{R}[I_{-1}] \cong \mathbb{C}.$$

Modules sur un Anneau

Espace Vectoriel sur un
Corps

DÉFINITION 6.1. Soit $(A, +, \cdot)$ un anneau commutatif, un A -module est un groupe commutatif $(M, +)$ muni d'une loi de multiplication externe

$$\bullet * \bullet : \begin{array}{l} A \times M \mapsto M \\ (a, m) \mapsto a * m \end{array}$$

(appelée multiplication par les scalaires) ayant les propriétés suivantes:

(1) Associativité: $\forall a, a' \in A, m \in M,$

$$(a \cdot a') * m = a * (a' * m) = a' \cdot a * m$$

(2) Distributivité: $\forall a, a' \in A, m, m' \in M,$

$$(a + a') * m = a * m + a' * m, \quad a * (m + m') = a * m + a * m'.$$

(3) Neutralité de 1_A : $\forall m \in M,$

$$1_A * m = m.$$

Si $A = K$ est un corps alors M s'appelle également un K -espace vectoriel (K -EV) et les éléments de M sont les vecteurs de M .

$$\underline{\text{Rmq}} : -m = -1_A * m$$

Exemples: A est un A -module

- $\{0_A\}$ est un A -module

- $I \subset A$ idéal $\Rightarrow I = A$ -module

$$\varphi: A \rightarrow B$$

$\ker \varphi = A$ -module.

$$- A^d = \{ (a_1, \dots, a_d) \mid a_i \in A \}$$

est un A -module

$$\vec{a} = (a_1, \dots, a_d)$$

$$a * \vec{a} = (aa_1, \dots, aa_d)$$

$A^d = A$ -module libre de rang d
(free, frei) dimension

- $X = \text{Ens}$

$$\mathcal{F}(X; A) = \{ f: X \rightarrow A \}$$

et un A -module

$$a * f: x \in X \rightarrow a \cdot f(x)$$

$$\mathcal{F}(X; A) = A^X \quad \text{et si } X = \{1, 2, \dots, d\}$$
$$A^X = A^d$$

- $M = \mathbb{Z}$ abélien

M est un \mathbb{Z} -module

$$k * m = \underbrace{m + m + \dots + m}_{k \text{ fois si } k \geq 0} \\ \underbrace{(-m) + \dots + (-m)}_{k \text{ fois si } k \leq 0}$$

Réciproquement si M a une structure de \mathbb{Z} -module alors cette structure

crinotide avec la structure canonique
de \mathbb{Z} -mod provenant du fait que
 M est un spe commutatif.

$\rightsquigarrow \mathbb{Z}$ -module $\Rightarrow \text{spe commutatif}$

$\varphi: A \rightarrow B$ morphisme d'anneaux

$\ker \varphi$ est un A -mod.

- B a une structure de A -module

$$a * b := \varphi(a) \cdot_B b$$

Anneau des Polynomes: A commutatif

$$A[X] = \left\{ P(X) = a_d X^d + a_{d-1} X^{d-1} + \dots + a_1 X + a_0 \right. \\ \left. d \geq 0, \quad a_d, a_{d-1}, \dots, a_0 \in A \right\}$$

$A[X]$ un A -module

$$a \cdot P(X) = a \cdot a_d X^d + a \cdot a_{d-1} X^{d-1} + \dots + a \cdot a_0$$

$$D \geq 0 \quad A[x]_{\leq D} = \left\{ P(x) = a_D x^D + \dots + a_1 x + a_0 \right.$$

$$\left. a_D, a_{D-1}, \dots, a_0 \right\}$$

= polynômes de $d^{\circ} \leq D$

$A[x]_{\leq D}$ n'est pas un anneau (sauf si $D=0$)
mais c'est un A -module.

$M_2(A)$ ist ein A -Modul:

$$\lambda * \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda a & \lambda b \\ \lambda c & \lambda d \end{pmatrix}$$

Rmq $M_2(A) \underset{A\text{-mod}}{\simeq} A^4$

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \rightarrow (a, b, c, d)$$

En fait $M_2(A)$ est une A -algèbre

DÉFINITION 6.2. Soit A un anneau commutatif. Une A -algèbre est un anneau $(B, +_B, \cdot_B)$ possédant une structure de A -module qui vérifie la propriété d'associativité suivante pour les deux multiplications:

$$\forall a \in A, b, b' \in B \quad a * (b \cdot_B b') = (a * b) \cdot_B b' = b \cdot_B (a * b').$$

Autre exemple:

$A[x]$ est une A -algèbre.

Sous-Module
(sous-espace vectoriel)

DÉFINITION 6.3. Soit A un anneau commutatif et M un A -module.

Un sous-module $N \subset M$ d'un A -module M est un sous-groupe de $(M, +)$ qui est stable pour la multiplication par les scalaires:

$$\forall a \in A, n \in N, a * n \in N.$$

On a donc $\forall n, n' \in N, a, a' \in A$

$$a * n + a' * n' \in N.$$

Si $A = K$ est un corps, N est un sous-espace vectoriel (SEV) de M .

PROPOSITION 6.1. (Critère de sous-module / de SEV) Soit $N \subset M$ un sous-ensemble non vide d'un A -module M alors N est un sous-module de M ssi

$$(6.1.1) \quad \forall a \in A, n, n' \in N, a * n + n' \in N.$$

Preuve : si on prend $a = -1_A$
 $-1_A * n = -n$ et donc $\forall n, n' \in N$
 $n + (-1_A) * n = n' - n \in N \implies N$ est un sous-groupe de $(M, +)$

$\Rightarrow 0_M \in N$ et $\forall a \in A, n \in \mathbb{N}$

$$a \cdot n = a \cdot n + 0_M \in N \quad \square$$

Exemples $\{0_M\} \in M$ est un ss module

- $\forall m \in M \quad A * m = \{a * m \mid a \in A\}$ est un
ss module

- $\forall m, m' \in M \quad A * m + A * m'$
 $= \left\{ a * m + a' * m' \mid a, a' \in A \right\} \subset M$
est un ss-module.

$$- M = A^d \quad b_1, \dots, b_d \in A$$

$$K = \left\{ \vec{a} = (a_1, \dots, a_d) \in A^d \mid b_1 \cdot a_1 + \dots + b_d \cdot a_d = 0_A \right\}$$

est un ss- A -mod de A^d

$K = \ker \varphi$ avec

$$\varphi: A^d \longrightarrow A$$
$$(a_1, \dots, a_d) \longmapsto b_1 \cdot a_1 + \dots + b_d \cdot a_d$$

φ est un morphisme de A -mods
et $K = \ker \varphi$ est "donc" un A -mod.

$$0 \leq D \leq D'$$

$$A[x]_{\leq D} \subset A[x]_{\leq D'} \subset A[x]$$

est une chaîne de ss modules \bullet

Sous-Module Eugendre

PROPOSITION 6.2. Soit $(M, +, *)$ un A -module et M_1, M_2 des sous-modules alors

$$M_1 \cap M_2 \subset M$$

est un sous-module et plus généralement soit $(M_i)_{i \in I}$ une collection de sous-modules alors

$$\bigcap_{i \in I} M_i \subset M$$

est un sous-module.

DÉFINITION 6.4. Soit $X \subset M$ un sous-ensemble d'un A -module, le module engendré par X est le plus petit sous-module de M contenant X (l'intersection de tous les sous-modules contenant X):

$$\langle X \rangle_A := \bigcap_{\substack{X \subset N \subset M \\ N \text{ } A\text{-mod}}} N.$$

Rmq: si $X = \emptyset \rightarrow \langle \emptyset \rangle_A = \{0_M\}$

PROPOSITION 6.3. Soit M un A -module sur un anneau commutatif A et $X \subset M$ un sous-ensemble de M alors $\langle X \rangle_A$ est soit le module nul $\{0_M\}$ si X est vide, soit l'ensemble des combinaisons linéaires d'éléments de X à coefficients dans A :

$$\langle X \rangle_A = \text{CL}_A(X) := \left\{ \sum_{i=1}^n a_i * x_i, n \geq 1, a_1, \dots, a_n \in A, x_1, \dots, x_n \in X \right\}.$$

Preuve: il faut voir que $\text{CL}_A(X)$ est un ss-module de M (critère de ss module)

$$\text{CL}_A(X) \supset X; \quad x \in X \text{ s'écrit}$$

$$1_A * x \in \text{CL}_A(X)$$

$$\Rightarrow CL_A(X) \supset \langle X \rangle_A$$

il reste à mq $\langle X \rangle_A$ contient $CL_A(X)$

Soient $x_1, \dots, x_n \in X$ $a_1, \dots, a_n \in A$

alors $a_1 * x_1 + \dots + a_n * x_n \in CL_A(X)$

mais comme $x_1, \dots, x_n \in X \Rightarrow a_i * x_i \in \langle X \rangle_A$

et donc $a_1 * x_1 + \dots + a_n * x_n \in \langle X \rangle_A$ \square

Rmq: $X \subset M = A\text{-mod}$

en général

$$\langle X \rangle_{\mathbb{Z}} = \text{ssysp de } M \text{ engendrée par } X$$
$$\xrightarrow{\quad} \subsetneq \langle X \rangle_A$$

c'est l'ensemble obtenu en considérant
les CL d'elts de X à coef dans

$$\text{Can}_A(\mathbb{Z}) \subsetneq A$$

DÉFINITION 6.5. Si $\langle X \rangle_A = M$, on dit que X est une famille génératrice de M .

DÉFINITION 6.6. Un A -module M est de type fini si il possède une famille génératrice qui est finie.

tout elt de M est obtenu comme CL à coeffs de A d'un ensemble fini

Exemples

$A^d = \{ (a_1, \dots, a_d) \mid a_i \in A \}$ est de t.f.

A^d est engendré par "la base canonique"

$$B^0 = \{e_1^0, \dots, e_d^0\}$$

$$e_1^0 = (1_A, 0_A, \dots, 0_A), \quad e_2^0 = (0_A, 1_A, 0_A, \dots, 0_A)$$

$$e_i^0 = (0_A, \dots, 0_A, 1_A, 0_A, \dots, 0_A)$$

index position \nearrow

$$e_d^0 = (0_A, \dots, 0_A, 1_A)$$

au effet $(a_1, \dots, a_d) \in A^d$

$$a_1^* (1_A, 0_A, \dots, 0_A) + a_2^* (0_A, 1_A, \dots, 0_A)$$

$$+ \dots + a_d^* (0_A, \dots, 0_A, 1_A)$$

$$A[x] = \left\langle \underbrace{\{1, x, x^2, \dots, x^d, x^{d+1}, \dots\}}_A \right\rangle$$

les monômes unitaires de

$$A[x]$$

$$1 = x^0$$

Base canonique de $A[x]$

$$P(x) = a_d \cdot x^d + \dots + a_0 \cdot 1$$

Rmq: la famille des monômes unitaires est
infinie (indexée par \mathbb{N}). Ainsi $A[x]$ n'est pas
d.t.f.

$$A[x]_{\leq D} = \langle \{1, x, \dots, x^D\} \rangle_A$$

est de type fini de rang (rank) $D+1$

$$M_2(A) = \left\langle \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\} \right\rangle_A$$

$$= \left\langle \left\{ E_{11}, E_{12}, E_{21}, E_{22} \right\} \right\rangle$$

matrices elementaires

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = a \cdot E_{11} + b \cdot E_{12} + c \cdot E_{21} + d \cdot E_{22}$$

Morphismes de A -modules

DÉFINITION 6.7. Soit A un anneau et M, N des A -modules, un morphisme de A -modules (encore appelée application A -linéaire) entre M et N est un morphisme de groupes

$$\varphi : M \mapsto N$$

qui est compatible avec les lois de multiplications externes $*_M$ et $*_N$:

$$\forall a \in A, m \in M, \varphi(a *_M m) = a *_N \varphi(m).$$

Si $A = K$ est un corps on parle plutôt d'application linéaire entre K -EVs.

Rmq: image d'une CL. $a_1, \dots, a_k \in A$
 $m_1, \dots, m_k \in M$

$$\varphi(a_1 + m_1 + \dots + a_k + m_k) = a_1 + \varphi(m_1) + \dots + a_k + \varphi(m_k)$$

LEMME 6.1. (Critere d'application lineaire) Soit $\varphi : M \mapsto N$ une application entre deux A -modules alors φ est un morphisme (ie. est A -lineaire) si et seulement si

$$(6.1.2) \quad \forall a \in A, m, m' \in M, \varphi(a *_M m + m') = a *_N \varphi(m) + \varphi(m').$$

Preuve: si φ verifie cela en prenant $a = 1_A$

$$\begin{aligned} \varphi(1_A *_M m + m') &= \varphi(m + m') \\ &= 1_A *_N \varphi(m) + \varphi(m') = \varphi(m) + \varphi(m') \end{aligned}$$

$\leadsto \varphi$ est un morphisme de gpe comm

$$\varphi(0_M) = 0_N$$

$$\varphi(a+m+0_M) = a + \varphi(m) + 0_N$$

$$\varphi(a+m) = a + \varphi(m)$$

Reciproque exo



Noyau-Image

PROPOSITION 6.4. Soit $\varphi : M \mapsto N$ un morphisme de A -modules et $M' \subset M$ et $N' \subset N$ des sous-modules alors

$$\varphi(M') \subset N \text{ et } \varphi^{(-1)}(N') \subset M$$

sont des sous-modules de M et N respectivement. En particulier

$$\ker(\varphi) = \varphi^{(-1)}(\{0_N\}) \subset M \text{ et } \text{Im}(\varphi) = \varphi(M) \subset N$$

sont des sous A -modules.

Preuve : (preimage) $N' \subset N$ un ss-mod
on a meq $\varphi^{(-1)}(N') = \{ m \in M \mid \varphi(m) \in N' \}$
est un ss-module de M

Soit $m, m' \in \varphi^{(-1)}(N')$ et $a \in A$
on a $\varphi(a+m+m') \in N'$

$$\text{et } \varphi(a+m+m') = a + \underbrace{\varphi(m)}_{\in N'} + \underbrace{\varphi(m')}_{\in N'} \in N' \quad (\text{car } N' \text{ est un } \mathbb{Z}\text{-module})$$

...



COROLLAIRE 6.1. *L'application A -linéaire $\varphi : M \mapsto N$ est injective ssi $\ker(\varphi) = \{0_M\}$.*

Espaces de Morphismes

NOTATION 6.1. *On note*

$$\text{Hom}_{A\text{-mod}}(M, N), \text{ Isom}_{A\text{-mod}}(M, N),$$

$$\text{End}_{A\text{-mod}}(M) = \text{Hom}_{A\text{-mod}}(M, M),$$

$$\text{Aut}_{A\text{-mod}}(M) = \text{Isom}_{A\text{-mod}}(M, M)$$

les ensembles de morphismes, morphismes bijectifs (ou isomorphismes), d'endomorphismes et d'automorphismes des A -modules M et N .

Si K est un corps et V, W sont des K -EVs on note ces ensembles

$$\text{Hom}_K(M, N), \text{ Isom}_K(M, N),$$

$$\text{End}_K(M) = \text{Hom}_K(M, M),$$

$$\text{Aut}_K(M) = \text{Isom}_K(M, M).$$

PROPOSITION 6.5. Soient $\varphi : L \mapsto M$ et $\psi : M \mapsto N$ des morphismes de A -modules alors

- $\psi \circ \varphi : L \mapsto N$ est un morphisme de A -modules.
- Si $\varphi : L \mapsto M$ est bijectif alors $\varphi^{-1} : M \mapsto L$ est un morphisme de A -modules.
- Soit $\lambda \in A$ alors l'application définie par

$$\lambda * \psi : m \in M \mapsto \lambda *_{N} \psi(m) \in N$$

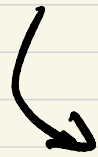
est un morphisme de A -modules entre M et N .

Preuve : on a $\lambda * \psi : M \rightarrow N$ est un morphisme de A -modules
ou veut montrer $\forall a \forall m, m'$
 $\lambda * \psi (a + m + m') = a * (\lambda * \psi)(m) + \lambda * \psi(m')$
?

$$\begin{aligned}\lambda + \psi(a + m + m') &= \lambda + (\psi(a + m + m')) \\ &= \lambda + (a + \psi(m) + \psi(m'))\end{aligned}$$

$$= \lambda + a + \psi(m) + \lambda + \psi(m')$$

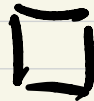
A comm



$$= a + \lambda + \psi(m) + \lambda + \psi(m')$$

$$= a + (\lambda + \psi)(m) + (\lambda + \psi)(m')$$

....



THÉORÈME 6.1. Soient M et N des A -modules alors $\text{Hom}_{A\text{-mod}}(M, N)$ a une structure naturelle de A -module.

L'espace des endomorphismes de M ,

$$\text{End}_{A\text{-mod}}(M) = \text{Hom}_{A\text{-mod}}(M, M)$$

a une structure naturelle de A -algèbre.

(pour la composition)

L'ensemble des éléments inversibles de l'anneau $\text{End}_{A\text{-mod}}(M)$ est l'ensemble des automorphismes de M ,

$$\text{End}_{A\text{-mod}}(M)^\times = \text{Aut}_{A\text{-mod}}(M) \subset \text{Bij}(M)$$

est un sous-groupe de $\text{Aut}_{\text{Gr}}(M) \subset \text{Bij}(M)$.

On note également ce groupe

$$\text{Aut}_{A\text{-mod}}(M) = \text{GL}_A(M)$$

et on l'appelle le groupe linéaire du A -module M .

Preuve: on a vu que $\text{Hom}_A(M, N)$ est
équipé d'une multiplication par A

Si φ et $\psi \in \text{Hom}_A(M, N)$ on veut montrer

$$\varphi + \psi : m \rightarrow \varphi(m) + \psi(m)$$

est A -linéaire.

$$\text{on veut montrer } (\varphi + \psi)(a + m) = a + (\varphi + \psi)(m)$$

$$\begin{aligned}
 \varphi(a+m) + \psi(a+m) &= a + \varphi(m) + a + \psi(m) \\
 &= a + (\varphi(m) + \psi(m)) \\
 &= a + (\varphi + \psi)(m)
 \end{aligned}$$

- $\underline{0}_N$ est un morphisme de A -mod.

on sait que $\lambda * \varphi : m \mapsto \lambda * \varphi(m)$ est A -linéaire
 on vérifie l'associativité et la distributivité
 de $*$ sur $\text{Hom}_A(N, N) \dots$

$$M = N: \text{Hom}_A(M, M) = \text{End}_A(M)$$

est unim de la composition \circ

ou verifie que $(\text{End}_A(M), +, \cdot, 0, 0_M, \text{Id}_M)$

est un anneau.

Pour voir que c'est une A -algebre
ou doit verifie que

$$\forall \varphi, \psi \in \text{End}_A(M) \quad \forall \lambda \in A$$

$$\lambda * (\varphi \circ \psi) = (\lambda * \varphi) \circ \psi = \varphi \circ (\lambda * \psi)$$

$$\lambda * (\varphi \circ \psi)(m) = \lambda * \varphi(\psi(m))$$

$$= (\lambda * \varphi) \circ \psi(m)$$

$$= \lambda * \varphi(\psi(m)) = \varphi(\lambda * \psi(m))$$

$$= \varphi \circ (\lambda * \psi)(m)$$

...

□

Structure des Espaces Vectoriels



*“An attempt at visualizing the Fourth Dimension:
Take a point, stretch it into a line,
curl it into a circle, twist it into a sphere,
and punch through the sphere.”*

$A = K$ un corps

A -module = K -espace vectoriel K -EV

sous- A -module = sous K -espace vectoriel K -SEV

morphisme = application linéaire.

si $V = K$ -ev $v \in V$ = vecteur de V

$\lambda \in K$ = scalaire.

PROPOSITION 7.2 (Les SEV sont stables par intersection). Soit $W_i, i \in I$ une famille de SEV de V indexes par un ensemble I alors leur intersection

$$\bigcap_{i \in I} W_i \subset V$$

est un SEV de V .

DÉFINITION 7.3. Soit $\mathcal{F} \subset V$ un sous-ensemble, on note

$$\langle \mathcal{F} \rangle_K = \text{Vect}(\mathcal{F}) \subset V$$

le sous-espace vectoriel (le sous- K module) engendré par \mathcal{F} .

On rappelle qu'il s'agit de manière équivalente

- de l'intersection de tous les SEV contenant \mathcal{F} ,
- de l'ensemble des combinaisons linéaires d'éléments de \mathcal{F} à coefficients dans K

$$\langle \mathcal{F} \rangle_K = \left\{ \sum_{i=1}^n \lambda_i \cdot x_i, n \geq 1, \lambda_1, \dots, \lambda_n \in K, x_1, \dots, x_n \in \mathcal{F} \right\}.$$

Exemple: Somme de deux SEV

DÉFINITION 7.4. Soient $X, Y \subset V$ des sous-espaces d'un espace vectoriel.

Leur somme

$$X + Y = \langle X \cup Y \rangle \subset V$$

est par définition le sous-espace vectoriel engendré par les vecteurs de X et de Y .

LEMME 7.1. On a

$$X + Y = \{x + y, x \in X, y \in Y\}.$$

Preuve: on a que $\{x + y \mid x \in X, y \in Y\}$ contient
 X et Y si on montre que c'est un sev
ou au contraire $X + Y \subset \{ \quad \}$ et réciproquement

on montre va que $\{x+y, \dots\} \subseteq \langle X \cup Y \rangle_K$

- $\{x+y\}$ est un SEV:

$\forall \lambda \in K \quad x+y \quad x'+y'$ ou a

$$\begin{aligned} \lambda(x+y) + x'+y' &= \lambda x + \lambda y + x' + y' \\ &= \underbrace{(\lambda x + x')}_{\substack{\text{D} \\ X}} + \underbrace{(\lambda y + y')}_{\substack{\text{D} \\ Y}} \quad (\text{sont des SEV}) \end{aligned}$$

si $x \in X$ $y \in Y$ alors $x+y \in \langle X \cup Y \rangle_K$

$$\{x+y\} \subset \langle X \cup Y \rangle_K.$$

□

Somme Directe

DÉFINITION 7.5. Si $X \cap Y = \{0_V\}$, on dit que X et Y sont en somme directe et on écrit

$$X \oplus Y \subset V$$

pour leur somme. Si de plus

$$X \oplus Y = V$$

on dit que V est somme directe de X et Y . On dit alors que X et Y sont des espaces supplémentaires (dans V).

PROPOSITION 7.3. Soit $V = X \oplus Y$ la somme directe de deux sous-espaces supplémentaires X et Y alors l'écriture de tout vecteur $v \in V \in X \oplus Y$ sous la forme

$$v = x + y, \quad x \in X, \quad y \in Y$$

est unique.

Preuve: soit $v \in V = X \oplus Y$ supposons
 $v = x + y = x' + y'$

$$\text{also } x+y = x'+y' \Leftrightarrow \begin{matrix} x-x' = y'-y \\ \Downarrow \quad \Downarrow \\ X \quad Y \end{matrix}$$

$$x-x' = y-y' \in X \cap Y = \{0_V\}$$

$$x-x' = y-y' = 0_V \quad x=x' \quad y=y'$$



DÉFINITION 7.7. Soit V un K -e.v. Un sous-ensemble $\mathcal{G} \subset V$ est une famille génératrice si

$$\text{Vect}(\mathcal{G}) = \langle \mathcal{G} \rangle_K = V,$$

ie. tout élément $v \in V$ peut s'écrire sous la forme d'une combinaison linéaire (finie) à coefficients dans K d'éléments de \mathcal{G} : pour tout $v \in V$ il existe $n \geq 1$, $x_1, \dots, x_n \in K$, $\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n \in \mathcal{G}$ tels que

$$(7.4.1) \quad v = \sum_{i=1}^n x_i \mathbf{e}_i.$$

Si V admet une famille génératrice finie, on dit que V est un K -module ou un K -ev de type fini.

DÉFINITION 7.8. Soit V un K -ev de type fini. Si V est non-nul, sa dimension est le cardinal minimum d'une famille génératrice finie de V :

$$\dim(V) := \min_{\mathcal{G} \text{ génératrice}} |\mathcal{G}|.$$

Par convention, la dimension de l'espace vectoriel nul $\{0_V\}$ est

$$\dim(\{0_V\}) = 0$$

(on peut prendre la famille vide comme famille génératrice).

On dira également "K-ev de dimension finie" à la place de "K-ev de type fini".

Un espace vectoriel qui n'est pas de type fini est dit de "dimension infinie".

THÉORÈME 7.2. Tout K -espace vectoriel de dimension finie $d = \dim V$ est isomorphe (comme K -ev) à l'espace vectoriel K^d (avec la convention que $\{0_K\} = K^0$). En d'autres termes V est isomorphe au K -module libre de rang $d = \dim(V)$, K^d .

Très différent du cas des A -modules

Parlons des \mathbb{Z} -modules = groupes commutatifs

\mathbb{Z}^d est un \mathbb{Z} -module libre de type fini

mais $\mathbb{Z}/9\mathbb{Z}$ ou tout gp com fini est
un \mathbb{Z} -module mais n'est pas libre
 $\cong \mathbb{Z}^d$.

On peut classifier les \mathbb{Z} -modules de type fini
et tout \mathbb{Z} -mod de type fini est
un produit de \mathbb{Z}^d et de $\mathbb{Z}/9\mathbb{Z}$'s

$V = K\text{-EV}$ de dim finie

\mathcal{G} generatrice $\mathcal{G} = \{e_1, \dots, e_d\}$ $d \geq \dim V$
generatrice

$CL_{\mathcal{G}}: K^d \rightarrow V$

$\mathcal{G}(x_1, \dots, x_d) \rightarrow x_1 \cdot e_1 + \dots + x_d \cdot e_d$

Par def de \mathcal{G} = generatrice $CL_{\mathcal{G}}$ est surjective

LEMME 7.2. L'application CL_g est lineaire.

Preuve: $\lambda \in K$ $\vec{x} = (x_1, \dots, x_d)$ $\vec{y} = (y_1, \dots, y_d) \in K^d$

$$CL_g(\lambda \vec{x} + \vec{y}) = \sum_{i=1}^n (\lambda x_i + y_i) \cdot e_i$$

$$= \sum \lambda x_i e_i + \sum y_i e_i$$

$$= \lambda \sum x_i e_i + \sum y_i e_i$$

$$= \lambda \cdot CL_g(\vec{x}) + CL_g(\vec{y})$$

□

DÉFINITION. Soit V un K -e.v. Un sous-ensemble fini

$$\mathcal{G} = \{\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_d\} \subset V$$

est une famille génératrice (du K -ev V) ssi les conditions équivalentes suivantes sont satisfaites:

(1) On a

$$\text{Vect}(\mathcal{G}) = V.$$

(2) pour tous $v \in V$, il existe $x_1, \dots, x_d \in K$ tels que

$$v = x_1 \cdot \mathbf{e}_1 + \dots + x_d \cdot \mathbf{e}_d.$$

(3) L'application linéaire

$$CL_{\mathcal{G}} : \begin{array}{ccc} K^d & \mapsto & V \\ (x_1, \dots, x_d) & \mapsto & x_1 \cdot \mathbf{e}_1 + \dots + x_d \cdot \mathbf{e}_d \end{array}$$

est surjective.

Si V admet une famille génératrice finie ou dit que V est un K -ev de type fini ou est de dimension finie. On a alors

$$\dim_K V \leq d.$$

THÉORÈME. Soit $\mathcal{G} \subset V$ une famille génératrice de V de cardinal $d = \dim V$ alors l'application $CL_{\mathcal{G}}$ est injective et définit donc un isomorphisme

$$CL_{\mathcal{G}} : K^d \simeq V.$$

Preuve : $\mathcal{G} = \{e_1, \dots, e_d\}$ $d = \dim V$

Si $CL_{\mathcal{G}}$ n'est pas injective : $\text{Ker } CL_{\mathcal{G}} \neq \{0_{K^d}\}$

$\exists (v_1, \dots, v_d) \in K^d - \{0_{K^d}\} \neq 0$

$$v_1 \cdot e_1 + \dots + v_d \cdot e_d = 0_V$$

il existe $i \in \{1, \dots, d\}$ tq $v_i \neq 0$
ops $i=d$ $v_d \neq 0_K$

$$-v_d e_d = v_1 e_1 + \dots + v_{d-1} e_{d-1}$$

et $v_d \neq 0_K$ v_d est inversible

$$e_d = -\frac{v_1}{v_d} e_1 + -\frac{v_2}{v_d} e_2 + \dots + -\frac{v_{d-1}}{v_d} e_{d-1}$$

e_d est CL de $\{e_1, \dots, e_{d-1}\}$

$\Rightarrow \{e_1, \dots, e_{d-1}\}$ est génératrice de V
 \Rightarrow Contradiction,

Soit $v \in V$ $v = \alpha_1 e_1 + \dots + \alpha_{d-1} e_{d-1} + \alpha_d e_d$

$$v = \alpha_1 e_1 + \dots + \alpha_{d-1} e_{d-1}$$

$$+ \alpha_d \frac{v_1}{v_d} e_1 + \dots + \alpha_d \frac{v_{d-1}}{v_d} e_{d-1}$$

$$v = \left(\alpha_1 - \alpha_d \frac{v_1}{v_d} \right) e_1 + \dots + \left(\alpha_{d-1} - \alpha_d \frac{v_{d-1}}{v_d} \right) e_{d-1} \quad \square$$

\Rightarrow CL_g est injective donc un isomorphisme
 $K^d \cong V.$

COROLLAIRE 7.1 (Critere dimensionel d'isomorphisme). Soient V, W des K -ev de dimensions finie d_V et d_W alors V et W sont isomorphes ssi ils ont meme dimension:

$$V \simeq W \iff d_V = d_W.$$

Prenons: si $d_V = d_W = d$ on a

$$\varphi: K^d \simeq V \quad \psi: K^d \simeq W$$

et $\psi \circ \varphi^{-1}: V \rightarrow W$ est un isomorphe

~~- Si $V \simeq W$ on a $K^{d_V} \simeq V \simeq W \simeq K^{d_W}$
 $K^{d_V} \simeq K^{d_W} \Rightarrow d_V = d_W$~~

$\varphi: V \simeq W$ soit G_V une famille gen de V
de taille d_V

$\varphi(G_V) = \{\varphi(e_1), \dots, \varphi(e_{d_V})\}$ est
generatrice de W

soit $w \in W$ $w = \varphi(v)$

$$= \varphi\left(\sum_{i=1 \dots d_V} x_i e_i\right) = \sum x_i \varphi(e_i)$$

$$\Rightarrow d_V \geq d_W$$

en inversant V et W on montre que

$$d_W \geq d_V \quad \Rightarrow \quad d_V = d_W.$$

□