

Errata du livre de « Conversion électromécanique »

Version 1.5

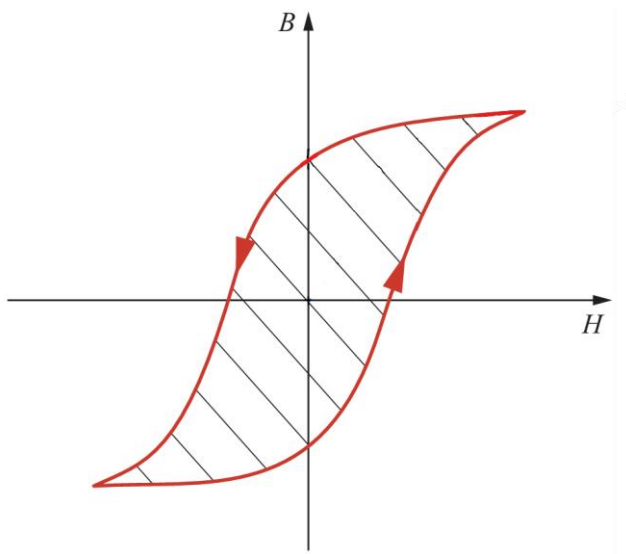
23.5.2024

Cet errata ne comprend ni les problèmes esthétiques ni les fautes d'orthographe.

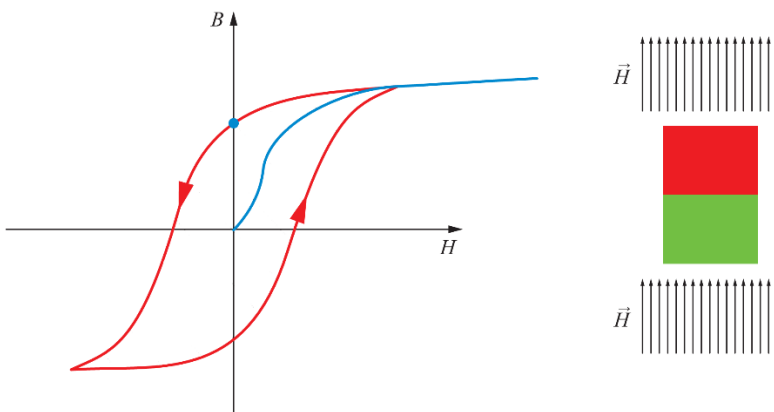
Page 16 :

$$\Psi_2 = N_2 \Phi_2 = N_2 (\Phi_h + \Phi_{\sigma 2}) \quad (1.42)$$

Page 27 : figure 2.7 sans la partie de magnétisation propre à l'aimant



Page 29 : figure 2.9 sans la surface du cycle d'hysteresis



Page 41 :

$$\Theta_a = H_0 l_a \quad (2.27)$$

Page 47 :

$$= R_1 i_1 + \frac{d}{dt} [N_1^2 \Lambda_h i_1 + N_1 N_2 \Lambda_h i_2 + N_1^2 \Lambda_{\sigma 1} i_1] \quad (3.22)$$

Page 48, figure 3.5 : lire $X'_{\sigma 2}$ au lieu de $X_{\sigma 2}$

Page 98, figure 7.6 : la flèche verte est dans le mauvais sens.

figure 7.7 : les flèches de H_g et H_d sont dans le mauvais sens

page 105 :

$$U_1 = R_1 i_1 + \underbrace{L_{11} \frac{di_1}{dt} + L_{12} \frac{di_2}{dt} + L_{13} \frac{di_3}{dt}}_{\text{stator}} + \underbrace{\frac{d\Psi_{sr}}{dt}}_{\text{rotor}} \quad (7.24)$$

Page 106, figure 7.12 : l'ordonnée est l'induction B_1 et pas le « Flux » (les flux sont les intégrales)

Page 135, figure 8.10 : La résistance est R_s au lieu de R_1

Page 136 :

$$\hat{I}_1 = \frac{\hat{U}_1 - \hat{U}_{i1}}{Z_s} \quad (8.15)$$

Page 136 : pour éviter la confusion, on déplace les signes :

$$\hat{I}_2 = \hat{I}_1 e^{-j\frac{2\pi}{3}} \quad \hat{I}_3 = \hat{I}_1 e^{-j\frac{4\pi}{3}} \quad (8.16)$$

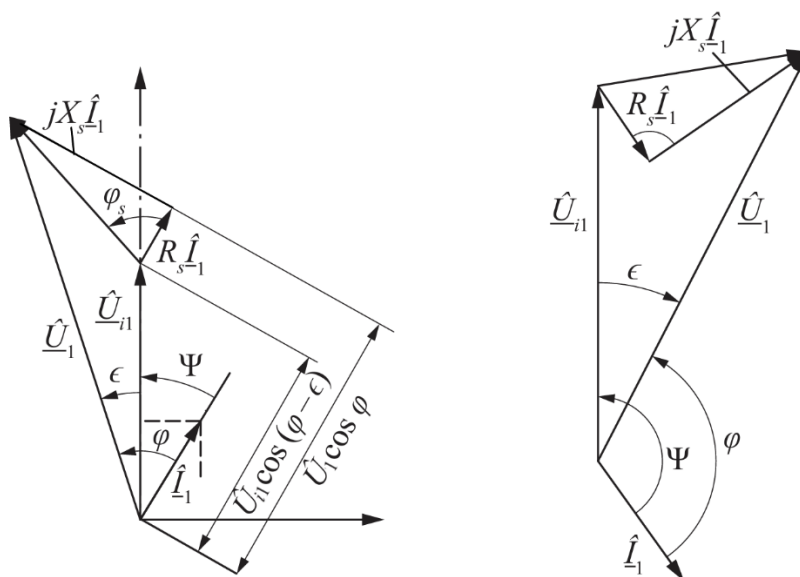
Page 136, figure 8.11 : Voir figure modifiée ci-dessous

ϵ mesure l'angle entre la tension induite $\underline{U}_{i1}$ (et pas le courant $\underline{I}_1$) et la tension $\underline{U}_1$

Les notations ont été modifiées pour être cohérentes avec les équations ($U \rightarrow U_1$, $I \rightarrow I_1$).

La partie imaginaire du phaseur de tension liée à l'impédance ($jX_s \hat{I}_1$) est clairement signalée dans la figure de gauche.

U_e est remplacée par U_{i1}



Page 168 : figure 10.3 $\Phi_{\sigma s}$ et $\Phi_{\sigma r}$ au lieu de Φ_{rs} et Φ_{rr}

Page 172, bas de la page :

$$\text{avec: } \underline{\sigma}_s = \frac{\underline{Z}_h}{R_s + jX_{\sigma s} + \underline{Z}_h}$$

page 177 :

$$\frac{df(s)}{ds} = R_e^2 - \frac{R_r'^2}{s^2} + X_{cc}^2 = 0 \quad (10.40)$$