Commande non linéaire

Série VI

STI - Master

Dr. Ph. Müllhaupt

## Exercice VI.1

Soit le système masse ressort avec amortissement des séries IV et V. Une force qui agit sur la masse est l'entrée du système.

- 1. En considérant la fonction d'énergie comme fonction de stockage, déterminer une sortie qui rende le système passif (au sens de la théorie des systèmes présentée au cours).
- 2. Soit un deuxième système masse ressort de même structure que le précédent. Donner un montage en rétroaction qui assure la passivité de l'ensemble des deux systèmes masse-ressort.
- 3. Calculer la fonction de transfert résultante avant rétroaction et après rétroaction. Examiner la position des pôles et zéros et dessiner le diagramme de Nyquist et Bode pour le cas numérique  $k=m=1,\,b=0.1$  (utiliser l'ordinateur pour le tracé).

## Exercice VI.2

Soit le système (masse ressort avec k = 1, m = 1, b = 3) en représentation d'état

$$\begin{array}{rcl} \dot{x}_1 & = & x_2 \\ \dot{x}_2 & = & -x_1 - 3x_2 + u. \end{array}$$

Déterminer la solution P de l'équation de Lyapunov

$$A^T P + P A = -I$$
.

Construire une sortie y (de dimension un) tel que le système résultant soit passif et calculer la fonction de transfert résultante. Vérifier la position des pôles et des zéros ainsi que le degré relatif résultant.

## Exercice VI.3

Soit le système sous la forme générale

$$\dot{x} = Ax + Bu$$

avec une entrée bien spécifique et satisfaisant, en absence d'entrée, à une équation de Lyapunov

$$A^T P + P A = -Q$$

Déterminer la condition sur la sortie y = Cx pour que le système soit passif.

Vérifier que les résultats des deux exercices précédents se conforment à cette théorie.