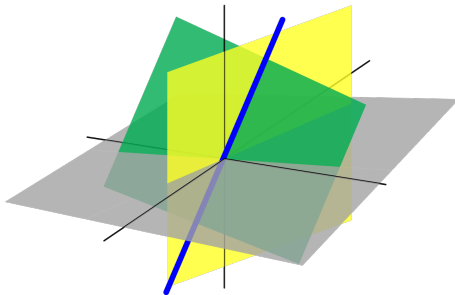


ALGÈBRE LINÉAIRE

COURS DU 10 OCTOBRE

Jérôme Scherer



3.2.1 DÉTERMINANT ET OPÉRATIONS ÉLÉMENTAIRES

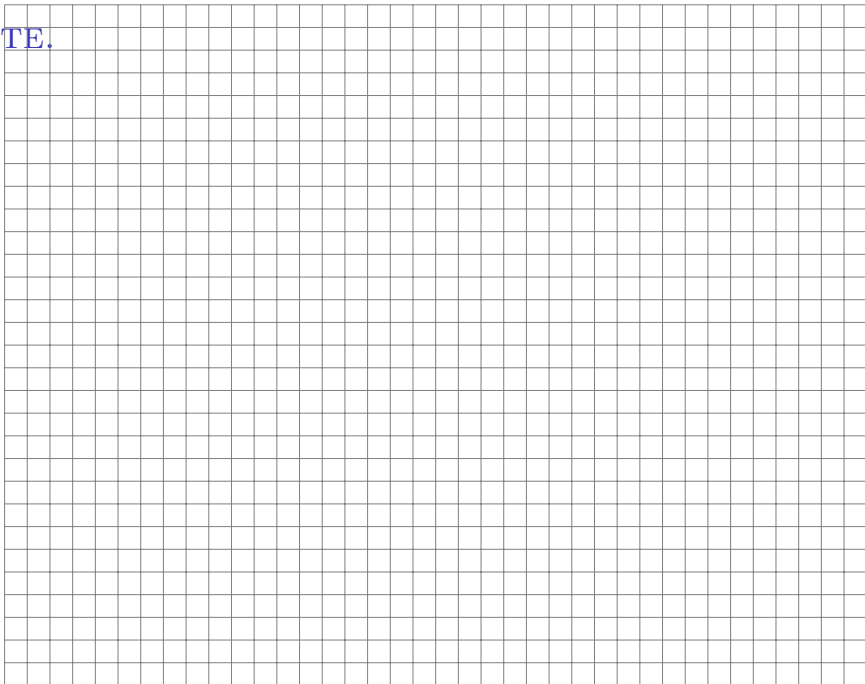
THÉORÈME

- a Une opération élémentaire de type I ne change pas le déterminant ;
- b Une opération élémentaire de type II change le signe du déterminant ;
- c Une opération élémentaire de type III (multiplier une ligne par un nombre réel α) multiplie le déterminant par α .

Preuve. Elle se fait par récurrence, on commence donc par le cas des matrices 2×2 . Comme opération de type I, prenons $L_2 + \lambda L_1$:

$$\begin{aligned} \det \begin{pmatrix} a & b \\ c + \lambda a & d + \lambda b \end{pmatrix} &= a(d + \lambda b) - b(c + \lambda a) \\ &= ad + \lambda ab - bc - \lambda ba = ad - bc \end{aligned}$$

SUITE.



3.2.1 NOTATION ET EXEMPLE

NOTATION.

On écrit parfois $\det A = |A|$.

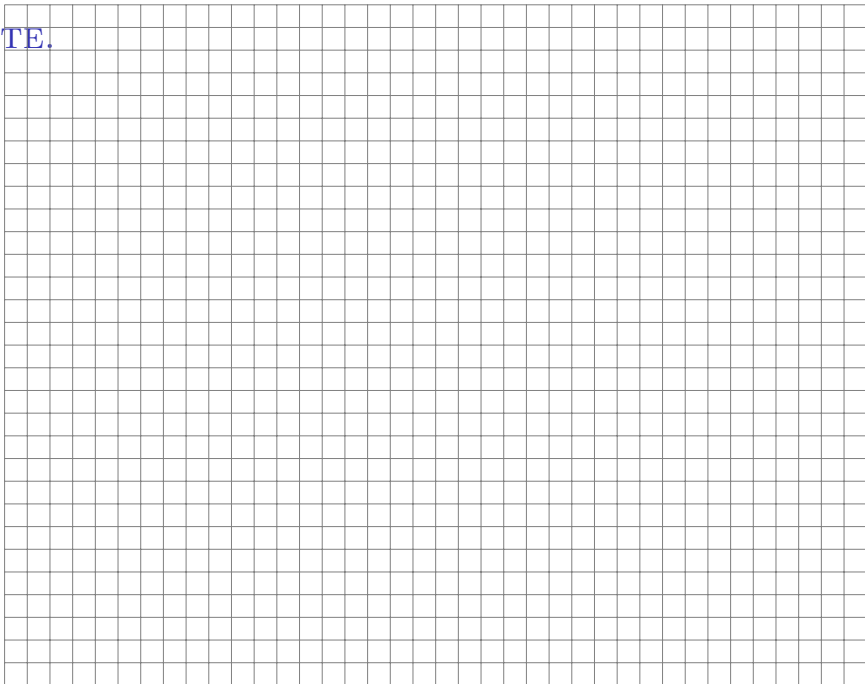
Exemple 1. Le déterminant de la matrice $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ vaut -1 puisqu'on retrouve I_3 en échangeant les lignes 1 et 2.

Exemple 2. Le déterminant

5	4	4	1
2	3	2	-2
-5	-7	-6	9
1	-2	-2	4

$$=$$

SUITE.

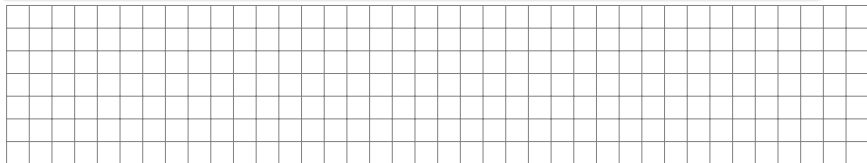


3.2.2 PROPRIÉTÉS DU DÉTERMINANT

PROPOSITION

Soit A une matrice de taille $n \times n$ et $\lambda \in \mathbb{R}$. Alors

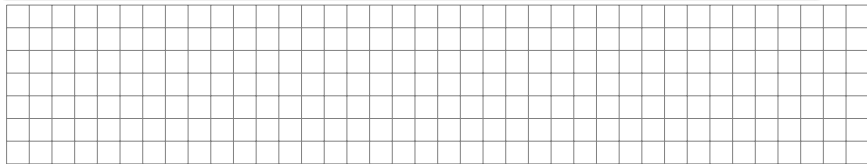
$$\det(\lambda A) = \lambda^n \det A.$$



REMARQUE

Si une ligne de A est combinaison linéaire des autres lignes, alors

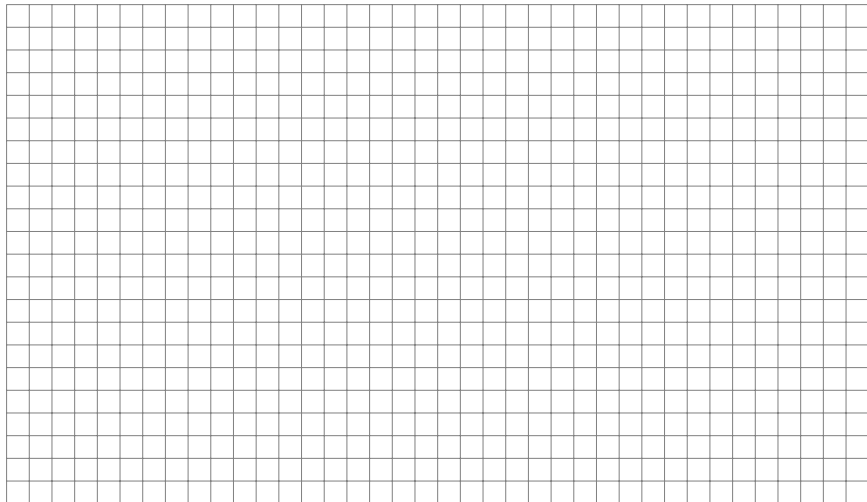
$$\det A = 0.$$



3.2.2 CRITÈRE D'INVERSIBILITÉ

THÉORÈME

Une matrice carrée est inversible si et seulement si $\det A \neq 0$.



3.2.3 DÉTERMINANT D'UN PRODUIT

THÉORÈME

$$\det(A^T) = \det A$$

Preuve. Le développement du déterminant de A selon la première ligne est identique au développement du déterminant de sa transposée selon la première colonne. □

THÉORÈME

Soient A et B deux matrices $n \times n$. Alors

$$\det(AB) = \det A \cdot \det B$$

3.2.4 DÉMONSTRATION

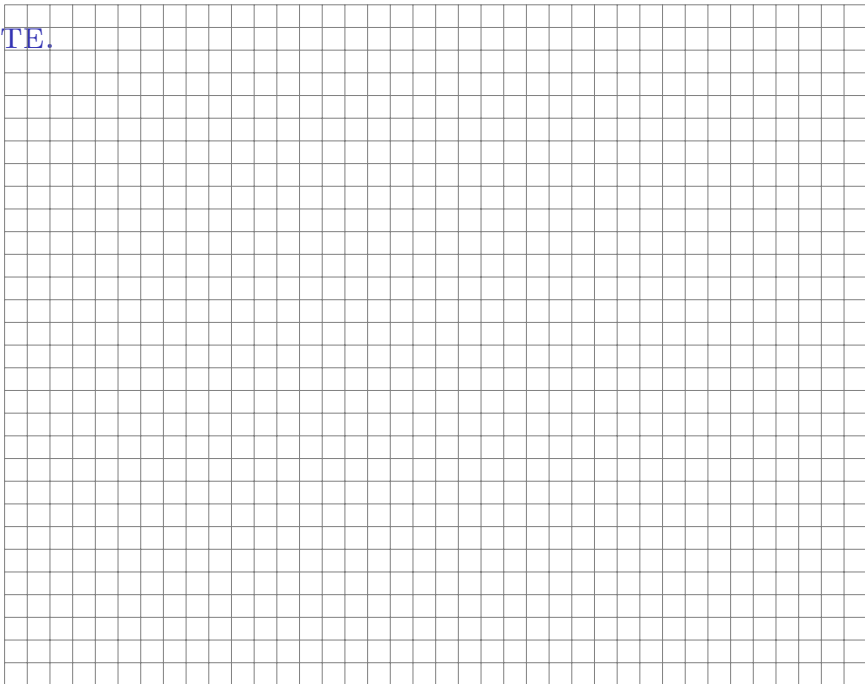
La preuve se fait en deux parties, selon que la matrice A est inversible ou non.

- ❶ Supposons que A soit inversible. Alors nous savons que A peut s'écrire comme produit de matrices élémentaires. La preuve se fait par induction sur le nombre de matrices élémentaires.

Pour initialiser l'induction on doit traiter le cas où A est une matrice élémentaire. Il y a donc trois sous-cas.

- (I) $A = E_{ij}(\lambda)$ est de type I. Comme elle est triangulaire et que sa diagonale est constituée de 1, on a $\det E_{ij}(\lambda) = 1$. Il faut encore calculer $\det(E_{ij}(\lambda)B)$.

SUITE.



3.2.3 DÉMONSTRATION, SUITE

La récurrence est maintenant initialisée.

Hypothèse de récurrence. Supposons que

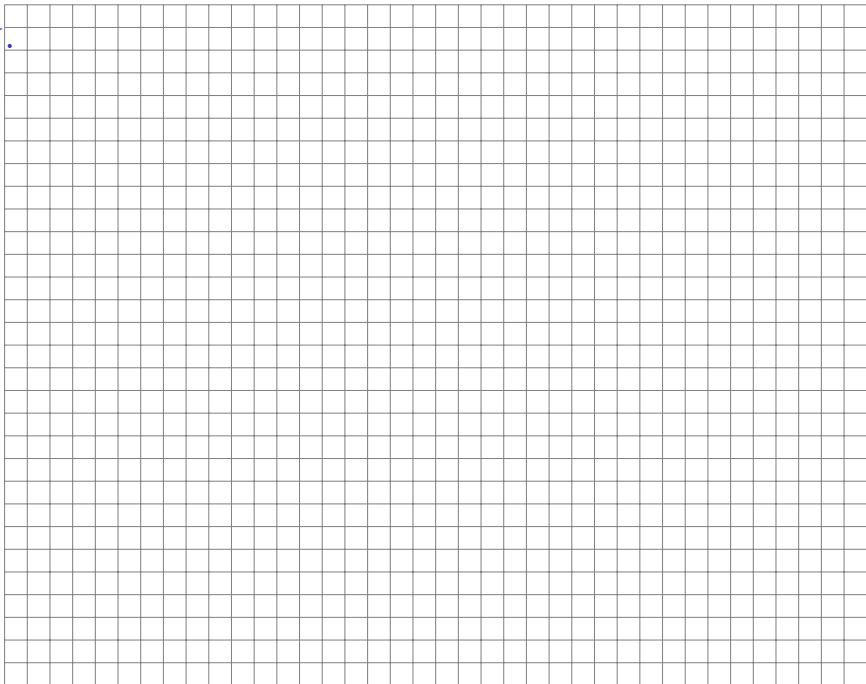
$$\det(AB) = \det A \cdot \det B$$

pour toutes les matrices A qui sont produits d'au plus n matrices élémentaires.

Pas de récurrence. Considérons une matrice $A = E_{n+1} \cdot E_n \cdots E_1$ qui est un produit de $n + 1$ matrices élémentaires. Nous devons montrer que

$$\det(E_{n+1} \cdot E_n \cdots E_1 \cdot B) = \det(E_{n+1} \cdot E_n \cdots E_1) \cdot \det B$$

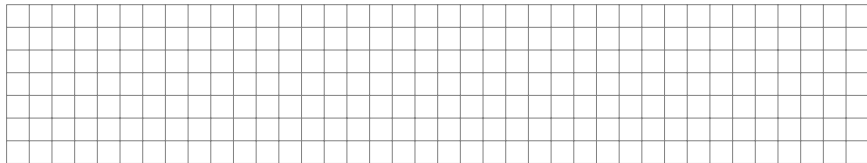
FIN.



3.2.4 DÉTERMINANT, INVERSE, PRODUIT

COROLLAIRE

Si A est inversible, alors $\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det A}$.



REMARQUE SUR LA COMMUTATIVITÉ

Même si en général $AB \neq BA$ on a toujours $\det(AB) = \det(BA)$ car les deux déterminants donnent $\det A \cdot \det B$.

3.2.5 LINÉARITÉ DU DÉTERMINANT ?

CONTRE-EXEMPLE

$\det(A + B) \neq \det A + \det B$. Le déterminant n'est pas linéaire comme application $\det : M_{n \times n}(\mathbb{R}) \rightarrow M_{n \times n}(\mathbb{R})$.

$$1 = \det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \neq \det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + \det \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = 0$$

Mais, fixons une matrice $A = (\vec{a}_1 \dots \vec{a}_n)$. Soit T l'application qui fait correspondre à tout vecteur $\vec{x}$ de $\mathbb{R}^n$ le déterminant

$$\det(\vec{a}_1 \dots \vec{a}_{j-1} \vec{x} \vec{a}_{j+1} \dots \vec{a}_n)$$

THÉORÈME (LINÉARITÉ DU DÉTERMINANT COMME FONCTION D'UNE COLONNE)

L'application $T : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ est linéaire.

3.2.5 DÉMONSTRATION

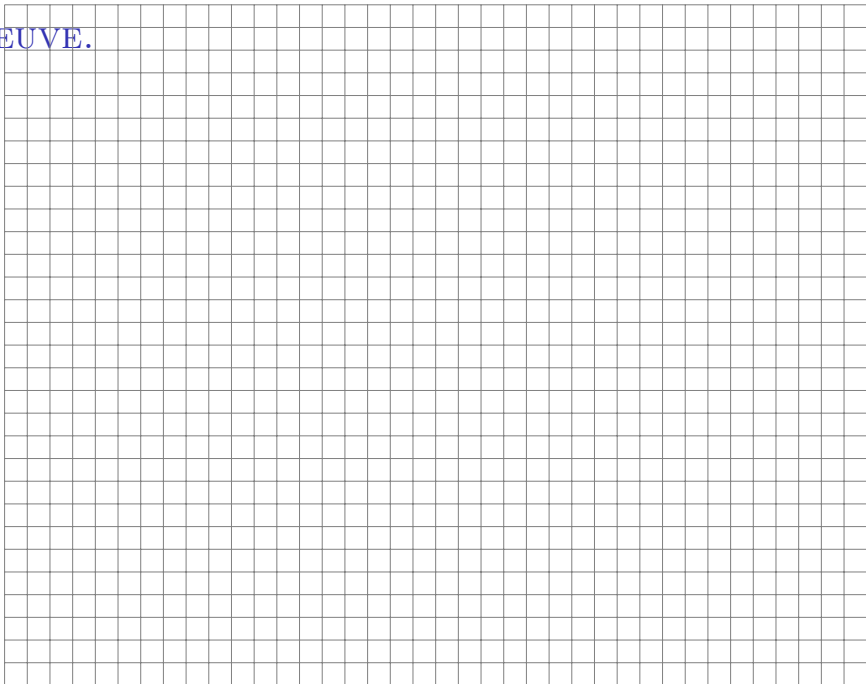
SLOGAN

Le déterminant est linéaire comme fonction d'une de ses colonnes.

Nous devons vérifier trois points.

- 1 $T(\vec{0}) = 0$ car c'est le déterminant d'une matrice ayant une colonne nulle.
- 2 $T(\lambda \vec{x}) = \lambda T(\vec{x})$ car il s'agit d'une opération de type III sur la j -ème colonne.
- 3 $T(\vec{x} + \vec{y}) = T(\vec{x}) + T(\vec{y})$ se prouve en développant le déterminant selon la j -ème colonne.

PREUVE.



3.3.1 RÈGLES DE CRAMER (GENÈVE, 1704-1752)



En 1724 Cramer n'obtient pas la chaire de philosophie convoitée, mais un poste à mi-temps grâce auquel il peut voyager : Bâle (Jean Bernoulli), Oxford.

Si $\det A = ad - bc \neq 0$, le système

$$\begin{cases} ax + by = e \\ cx + dy = f \end{cases}$$

a une solution unique (matrice inversible).

3.3.1 CRAMER, LE CAS $n = 2$

$$\begin{cases} ax + by = e \\ cx + dy = f \end{cases} \quad \text{Posons } A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

La solution du système est $\frac{1}{ad - bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e \\ f \end{pmatrix}$.

$$x = \frac{ed - bf}{ad - bc} = \det \begin{pmatrix} e & b \\ f & d \end{pmatrix} / \det A$$

$$y = \frac{af - ec}{ad - bc} = \det \begin{pmatrix} a & e \\ c & f \end{pmatrix} / \det A$$

3.3.2 LES FORMULES DE CRAMER

Soit A une matrice $n \times n$ **inversible**. Pour tout vecteur $\vec{b}$ on pose

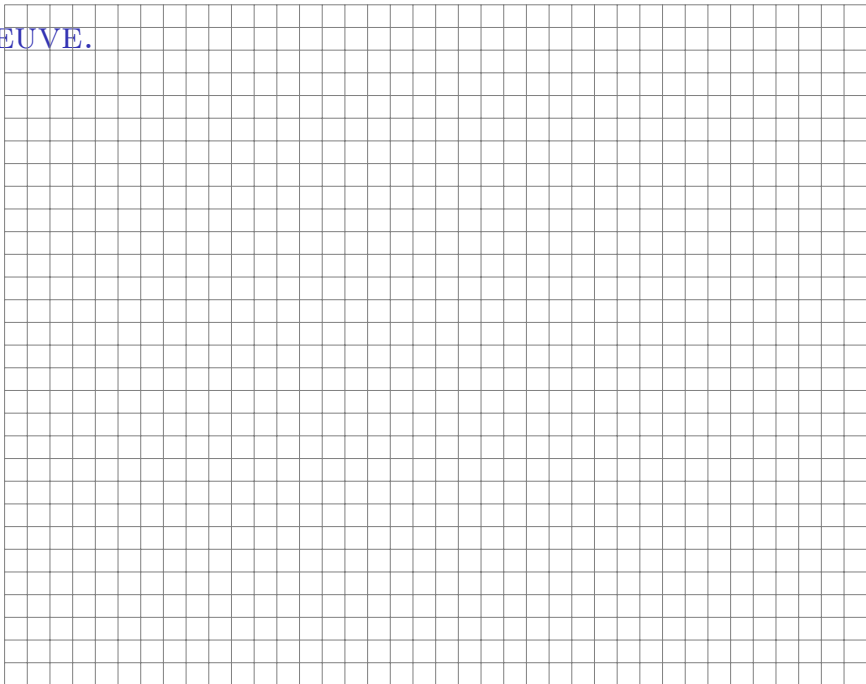
$$A_i(\vec{b}) = \left(\vec{a}_1 \quad \dots \quad \vec{a}_{i-1} \quad \vec{b} \quad \vec{a}_{i+1} \quad \dots \quad \vec{a}_n \right)$$

THÉORÈME

La seule solution du système $A\vec{x} = \vec{b}$ est donnée par la formule

$$x_i = \frac{\det A_i(\vec{b})}{\det A}$$

PREUVE.



3.3.3 LA MATRICE DES COFACTEURS

Soit A une matrice $n \times n$ et A_{ij} la matrice $(n-1) \times (n-1)$ obtenue en supprimant la i ème ligne et la j ème colonne de A .

DÉFINITION

Le **cofacteur** $C_{ij} = (-1)^{i+j} \det A_{ij}$.

DÉFINITION

La **comatrice** ou **matrice des cofacteurs** de A est la matrice

$$\text{Com}A = (C_{ij})_{n \times n}$$

3.3.4 COFACTEURS ET INVERSE

Soit A une matrice $n \times n$ inversible. On pose comme avant

$$A_j(\vec{e}_i) = \left(\vec{a}_1 \quad \dots \quad \vec{a}_{j-1} \quad \vec{e}_i \quad \vec{a}_{j+1} \quad \dots \quad \vec{a}_n \right)$$

FORMULES DE CRAMER

La seule solution du système $A\vec{x} = \vec{e}_i$ est donnée par la formule

$$x_j = \frac{\det A_j(\vec{e}_i)}{\det A}$$

De plus, en développant le déterminant selon la j -ème colonne on calcule

$$\det A_j(\vec{e}_i) = (-1)^{i+j} \det A_{ij}$$

3.3.4 FORMULE POUR L'INVERSE

Soit A une matrice $n \times n$ et A_{ij} la matrice $(n-1) \times (n-1)$ obtenue en supprimant la i ème ligne et la j ème colonne de A .

DÉFINITION

Le **cofacteur** $C_{ij} = (-1)^{i+j} \det A_{ij} = \det A_j(\vec{e}_i)$.

DÉFINITION

La **comatrice** ou **matrice des cofacteurs** de A est la matrice

$$\text{Com}A = (C_{ij})_{n \times n}$$

THÉORÈME

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} (\text{Com}A)^T$$

3.3.4 DÉMONSTRATION

La i -ème colonne de A^{-1} est la seule solution du système $A\vec{x} = \vec{e}_i$ qui est donnée par la formule

$$x_j = \frac{\det A_j(\vec{e}_i)}{\det A} = \frac{(-1)^{i+j} \det A_{ij}}{\det A} = \frac{C_{ij}}{\det A}$$

On calcule la i -ème colonne de la matrice $A \cdot \frac{1}{\det A} (\text{Com} A)^T$:

$$A \cdot \frac{1}{\det A} \begin{pmatrix} C_{i1} \\ \vdots \\ C_{in} \end{pmatrix} = A\vec{x} = \vec{e}_i$$

Ainsi $A \cdot \frac{1}{\det A} (\text{Com} A)^T = I_n$.

