Série 2

Mots-clés: Systèmes linéaires, matrices augmentées, algorithme de Gauss-Jordan, vecteurs, combinaison linéaires.

Question 1

- (1) Écrire les matrices augmentées correspondant aux systèmes linéaires suivants.
- (2) Résoudre ces systèmes linéaires en utilisant des opérations élémentaires sur les lignes de ces matrices augmentées.

a)
$$\begin{cases} x_1 - 2x_2 = -1 \\ -x_1 + 3x_2 = 3 \end{cases}$$
 c)
$$\begin{cases} 6x_1 - 3x_2 + 2x_3 = 11 \\ -3x_1 + 2x_2 - x_3 = -4 \\ 5x_1 - 3x_2 + 2x_3 = 9 \end{cases}$$

b)
$$\begin{cases} 3x_1 + 2x_2 - x_3 = 12 \\ x_3 + 2x_1 - 4x_2 = -1 \\ x_2 + 2x_3 - 4x_1 = -8 \end{cases}$$
 d)
$$\begin{cases} x_1 - 3x_2 = 5 \\ 5x_3 - x_1 + x_2 = 2 \\ x_2 + x_3 = 0 \end{cases}$$

Question 2

- (1) Mettre les matrices suivantes sous forme échelonnée puis sous forme échelonnée réduite.
- (2) Supposons que ces matrices sont des matrices augmentées de systèmes linéaires. Déterminer dans chaque cas si le système linéaire possède exactement une solution, une infinité de solutions, ou bien aucune.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 4 \\ 4 & 5 & 6 & | & 7 \\ 6 & 7 & 8 & | & 9 \end{pmatrix} \qquad B = \begin{pmatrix} 1 & | & 3 \\ -4 & | & 2 \\ -3 & | & -2 \end{pmatrix} \qquad C = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 & | & 7 \\ 3 & 5 & 7 & | & 9 \\ 5 & 7 & 9 & | & 1 \end{pmatrix}$$

Question 3

- (1) Vérifier si les matrices suivantes sont sous forme échelonnée ou sous forme échelonnée réduite.
- (2) Identifier les variables de bases (ou principales) et les variables libres.
- (3) Déterminer si les systèmes linéaires correspondant possèdent exactement une solution, une infinité de solutions, ou bien aucune.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \qquad B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
$$D = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 2 & 2 & 0 \end{pmatrix} \qquad E = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Question 4 Déterminer si les systèmes linéaires homogènes suivants ont une solution non triviale.

a)
$$\begin{cases} 2x_1 - 5x_2 + 8x_3 = 0 \\ -2x_1 - 7x_2 + x_3 = 0 \\ 4x_1 + 2x_2 + 7x_3 = 0 \end{cases}$$
b)
$$\begin{cases} x_1 - 3x_2 + 7x_3 = 0 \\ -2x_1 + x_2 - 4x_3 = 0 \\ x_1 + 2x_2 + 9x_3 = 0 \end{cases}$$
c)
$$\begin{cases} -7x_1 + 37x_2 + 119x_3 = 0 \\ 5x_1 + 19x_2 + 57x_3 = 0 \end{cases}$$

Question 5

Pour chacun des deux systèmes linéaires

$$\begin{cases} x + 2y = k \\ 4x + hy = 5 \end{cases} \qquad \begin{cases} -3x + hy = 1 \\ 6x + ky = -3 \end{cases}$$

déterminer les valeurs de h et k telles que le système

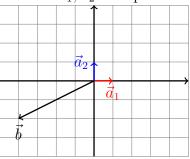
- (1) ne possède pas de solution,
- (2) possède une solution unique,
- (3) possède une infinité de solutions.

${\bf Question} \ {\bf 6}$

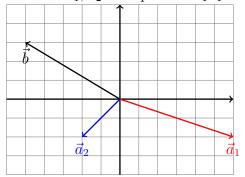
(1)	Si la matrice des coefficients d'un système de quatre équations à quatre inconnues a un pivot dans chaque colonne, alors le système est compatible.
	Faux Vrai
(2)	Si la matrice des coefficients d'un système de quatre équations à quatre inconnues a un pivot dans chaque ligne, alors le système est compatible.
	Faux Vrai
(3)	Si la matrice augmentée d'un système de quatre équations à quatre inconnues a un pivot dans chaque ligne, alors le système est compatible.
	☐ Faux ☐ Vrai
(4)	Si la matrice augmentée d'un système de quatre équations à quatre inconnues a un pivot dans chaque colonne, alors le système est compatible.
	☐ Faux Vrai

 $\begin{tabular}{ll} \bf Question 7 & $\grave{\rm A}$ l'aide des graphes ci-dessous, trouver les coefficients des combinaisons linéaires demandées. Il se peut qu'il existe plusieurs solutions, ou aucune solution. Dans les graphes ci-dessous, un carré =1 unité. \\ \end{tabular}$

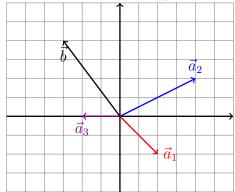
a) Trouver λ_1, λ_2 tels que $\vec{b} = \lambda_1 \vec{a}_1 + \lambda_2 \vec{a}_2$



b) Trouver λ_1, λ_2 tels que $\vec{b} = \lambda_1 \vec{a}_1 + \lambda_2 \vec{a}_2$

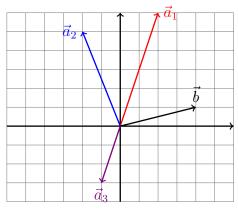


c) Trouver $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ tels que $\vec{b} = \lambda_1 \vec{a}_1 + \lambda_2 \vec{a}_2 + \lambda_3 \vec{a}_3$



Question 8 Dans le graphe ci-dessous, trouver $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ tels que $\vec{b} = \lambda_1 \vec{a}_1 + \lambda_2 \vec{a}_2 + \lambda_3 \vec{a}_3$.

Peut-on trouver μ_1 et μ_3 tels que $\vec{b} = \mu_1 \vec{a}_1 + \mu_3 \vec{a}_3$?



Question 9 Considérons les vecteurs

$$\vec{a}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad \vec{a}_2 = \begin{pmatrix} 5 \\ -13 \\ -3 \end{pmatrix}, \quad \vec{b} = \begin{pmatrix} -3 \\ 8 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

- (1) Est-il possible d'écrire \vec{b} comme combinaison linéaire de \vec{a}_1 et \vec{a}_2 ?
- (2) Donner une interprétation géométrique du résultat.

Question 10 Soit

$$A = \begin{pmatrix} -3 & 1\\ 6 & -2 \end{pmatrix}$$

Montrer que l'équation $A\overrightarrow{x} = \overrightarrow{b}$ n'est pas compatible pour tout vecteur \overrightarrow{b} de \mathbb{R}^2 . Trouver et décrire l'ensemble des vecteurs \overrightarrow{b} pour lesquels $A\overrightarrow{x} = \overrightarrow{b}$ est compatible.