

ME - Exercice: Quadrilatère

* Angles de précision inégale

* Options

- ⇒ a) pondération des mesures répétées ($r=1$, $\mathbf{P}_{4 \times 4}$)
- ⇒ b) combinaison directe des mesures brutes ($r=1$, $\mathbf{P}=\mathbf{I}_6$)
- ⇒ c) idem, les répétitions en plus ($r=3$, $\mathbf{P}=\mathbf{I}_6$)
- ⇒ d) solution simple et élégante ($r=3$, $\mathbf{P}=\mathbf{I}_6$)
- ⇒ e) condition redondante ($r=4$, $\mathbf{P}=\mathbf{I}_6$) $\Rightarrow$ boum!

* Avantages, inconvénients, fautes, ...

* Code Python commenté

- *Distinguer le modèle fonctionnel et le modèle stochastique.*
- *Exprimer toute l'information de façon explicite.*